



СПРАВОЧНИК

XVIII ВСЕРОССИЙСКОЙ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ (МКПУ-2025)

ТУЛА, 15 — 20 СЕНТЯБРЯ 2025 Г.

**XVIII ВСЕРОССИЙСКАЯ
МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИЯ
ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ
(МКПУ-2025)**

Локальная научно-техническая конференция
РОБОТОТЕХНИКА И МЕХАТРОНИКА (РиМ-2025)

Локальная научно-техническая конференция
УПРАВЛЕНИЕ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ И СЕТЕВЫХ СИСТЕМАХ (УРСС-2025)

Локальная научно-техническая конференция
**УПРАВЛЕНИЕ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ
ИМ. АКАДЕМИКА Е. А. МИКРИНА (УАКС-2025)**

Локальная научно-техническая конференция
**УПРАВЛЕНИЕ В ПЕРСПЕКТИВНЫХ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМАХ
(УПНТС-2025)**

Локальная научно-техническая конференция
**IV ВСЕРОССИЙСКАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
ИМ. Д. В. КОНОПЛЕВА «ПЕРСПЕКТИВЫ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ
СИСТЕМ ВЫСОКОТОЧНОГО ОРУЖИЯ» (ПСВО-2025)**

СПРАВОЧНИК УЧАСТНИКА

(15 – 20 СЕНТЯБРЯ 2025 г.)

Тула
Издательство ТулГУ
2025

УДК 681.51
ББК 32.965-5-05
В76

В76 XVIII Всероссийская мультikonференция по проблемам управления (МКПУ-2025). Справочник участника. 15 – 20 сентября 2025 г. — Тула : Изд-во ТулГУ, 2025. — 196 с.

Справочник включает в себя информацию о проведении XVIII Всероссийской мультikonференции по проблемам управления (МКПУ-2025) и входящих в нее локальных научно-технических конференций:

- Робототехника и мехатроника (РиМ-2025)
- Управление в распределенных и сетевых системах (УРСС-2025)
- Управление аэрокосмическими системами им. академика Е. А. Микрина (УАКС-2025)
- Управление в перспективных наземных транспортных системах (УПНТС-2025)
- IV Всероссийская научно-техническая конференция им. Д.В. Коноплева «Перспективы создания и применения высокоточного оружия» (ПСВО-2025)

Приводятся сведения об организаторах и спонсорах, о составе Президиума мультikonференции и Программных комитетов и Секретариатов локальных конференций, научная программа и регламент.

Издание содержит справочные материалы об участниках мультikonференции, приводится информация о месте проведения конференции, расписание отправления поездов и авиарейсов необходимое участникам, а также другая полезная информация.

УДК 681.51
ББК 32.965-5-05

Уважаемые коллеги!

Проблемы управления актуальны практически для всех сфер человеческой деятельности. Создание и развитие современных авиационно-космических комплексов, робототехнических, мехатронных и транспортных систем, распределенных и сетевых структур, автоматизированных производств, социально-экономических систем и т.д., работающих в условиях неопределенности и комплексного воздействия множества факторов, включая человеческий, требует решения сложных задач управления такими системами. Поэтому основной целью XVIII Всероссийской мультikonференции по проблемам управления (МКПУ-2025) является объединение усилий российских ученых для решения актуальных научно-технических проблем в области теории и процессов управления, а также их практического использования в ключевых отраслях экономики России.

Проведение XVIII Всероссийской мультikonференции по проблемам управления позволит:

- российским ученым и специалистам представить широкой научной общественности результаты своих фундаментальных, поисковых и прикладных исследований в области теории и систем управления;
- выявить основные направления фундаментальных и прикладных исследований по проблемам управления, обсудить сценарные прогнозы их дальнейшего развития;
- обеспечить обмен научными результатами между различными научными школами России;
- передать молодым ученым накопленные современной наукой знания в области теоретических и практических аспектов процессов управления;
- выработать рекомендации по повышению интеллектуализации и конкурентоспособности создаваемых в России образцов техники;
- обсудить проблемы образования и подготовки кадров высшей квалификации в области теории и процессов управления;
- издать материалы и лучшие доклады участников конференции для ознакомления широкой научной общественности и повышения уровня подготовки специалистов в высшей школе в данной предметной области.

Научная программа конференции объединяет широкий круг тематических направлений в рамках пяти локальных научно-технических конференций:

- **Робототехника и мехатроника (РиМ-2025)**, председатель Программного комитета – академик РАН Ф.Л. Черноусько, сопредседатель – академик РАН И.А. Каляев;

– **Управление в распределенных и сетевых системах (УРСС-2025)**, председатель Программного комитета – академик РАН И.А. Каляев, сопредседатель – академик РАН Д.А. Новиков;

– **Управление аэрокосмическими системами им. академика Е.А. Микрина (УАКС-2025)**, председатель Программного комитета – академик РАН С.Ю. Желтов, сопредседатель – член-корреспондент РАН К.И. Сыпало;

– **Управление в перспективных наземных транспортных системах (УПНТС-2025)**, председатель Программного комитета – член-корреспондент РАН В.М. Приходько, сопредседатель – член-корреспондент РАН Г.О. Котиев;

– **IV Всероссийская научно-техническая конференция им. Д.В. Коноплева «Перспективы создания и применения высокоточного оружия» (ПСВО-2025)**, председатель Программного комитета – член-корреспондент РАН Е.Н. Семашкин, сопредседатель – д-р техн. наук О.А. Кравченко.

Оргкомитет МКПУ-2025

СОДЕРЖАНИЕ

1. ИНФОРМАЦИЯ О XVIII ВСЕРОССИЙСКОЙ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ (МКПУ-2025)	7
2. ОБЪЕДИНЕННАЯ НАУЧНАЯ ПРОГРАММА XVIII ВСЕРОССИЙСКОЙ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ (МКПУ-2025)	19
3. ОБЪЕДИНЕННЫЙ РЕГЛАМЕНТ МКПУ-2025	55
4. НАУЧНАЯ ПРОГРАММА И РЕГЛАМЕНТ ВЫСТУПЛЕНИЙ ПО ДНЯМ РАБОТЫ КОНФЕРЕНЦИИ	57
5. СТАТИСТИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ МКПУ-2025	89
6. ПЕРЕЧЕНЬ ОРГАНИЗАЦИЙ И ПРЕДПРИЯТИЙ, ПРЕДСТАВЛЕННЫХ НА МКПУ-2025	91
7. СПИСОК УЧАСТНИКОВ ПО ГОРОДАМ И ПО ФАМИЛИЯМ.....	115
8. ИЗДАНИЯ, ОСУЩЕСТВЛЯЮЩИЕ ИНФОРМАЦИОННУЮ ПОДДЕРЖКУ МКПУ -2025	151
9. ЗНАКОМЬТЕСЬ, ТУЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ.....	163
10. ИНФОРМАЦИЯ О МЕСТЕ ПРОВЕДЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ МКПУ-2025	171
11. ПОЛЕЗНАЯ ИНФОРМАЦИЯ.....	189

**1. ИНФОРМАЦИЯ
О XVIII ВСЕРОССИЙСКОЙ
МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ
ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ
(МКПУ-2025)**

1.1. ОРГАНИЗАТОРЫ И СПОНСОРЫ

- Министерство науки и высшего образования РФ
- Российская академия наук
- Тульский государственный университет
- ПИШ «Тульская инженерная школа «Интеллектуальные оборонные системы»
- ФГБУН «Институт проблем механики им. А. Ю. Ишлинского» РАН
- НИИ многопроцессорных вычислительных систем им. академика А.В. Каляева ЮФУ
- Научный совет по робототехнике и мехатронике РАН
- ФГБУН «Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова» РАН
- ФГАОУ ВО «Южный федеральный университет»
- ФАУ «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем»
- ФГБОУ ВО «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет (МАДИ)»
- ПАО «КАМАЗ»
- ФГБУН Федеральный исследовательский центр «Якутский научный центр Сибирского отделения РАН»
- АНОО ВО «Донецкая академия транспорта»
- ФГАОУ ВО «Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана»
- Научный совет РАН по инновационным проблемам транспорта и логистики
- НПО Специальных материалов
- Набережночелнинский институт (филиал) ФГАОУ ВО КФУ
- ФАУ Центральный аэрогидродинамический институт им. профессора Н.Е. Жуковского

1.2. ПРЕЗИДИУМ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ

Председатель Президиума:

В. Г. Пешехонов — академик РАН (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)

Члены Президиума:

С. Н. Васильев	академик РАН (ИПУ РАН, Москва)
С. Ю. Желтов	академик РАН (ГосНИИАС, Москва)
И. А. Каляев	академик РАН (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог)
Г. О. Котиев	член-корр. РАН (МГТУ им. Н. Э. Баумана, Москва)
О. А. Кравченко	д-р техн. наук, профессор (ТулГУ, Тула)
Д. А. Новиков	академик РАН (ИПУ РАН, Москва)
Г. А. Попов	академик РАН (НИИ ПМЭ МАИ, Москва)
В. М. Приходько	член-корр. РАН (МАДИ, Москва)
Е. Н. Семашкин	член-корр. РАН (АО «КБП», Тула)
В. А. Соловьев	академик РАН (РКК «Энергия», Королев)
М. В. Сильников	член-корр. РАН (НПО Специальных материалов, Санкт-Петербург)
К. И. Сыпало	член-корр. РАН (ЦАГИ, Жуковский)
Н. А. Тестоедов	академик РАН (СибГУ, Красноярск)
Е. А. Федосов	академик РАН (ГосНИИАС, Москва)
Ф. Л. Черноусько	академик РАН (ИПМех РАН, Москва)
С. Л. Чернышев	академик РАН (ЦАГИ, Жуковский)
Е. В. Шахматов	академик РАН (Самарский университет, Самара)
В. А. Шурыгин	член-корр. РАН (АО ФНПЦ «Титан-Баррикады»)

1.3. СОСТАВ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ

Мультиконференция включает пять локальных научно-технических конференций:

Робототехника и мехатроника (РиМ-2025), председатель Программного комитета – академик РАН Ф.Л. Черноусько, сопредседатель – академик РАН И.А. Каляев

Управление в распределенных и сетевых системах (УРСС-2025), председатель Программного комитета – академик РАН И.А. Каляев, сопредседатель – академик РАН Д.А. Новиков

Управление аэрокосмическими системами им. академика Е.А. Микрина (УАКС-2025), председатель Программного комитета – академик РАН С.Ю. Желтов, сопредседатель – член-корреспондент РАН К.И. Сыпало

Управление в перспективных наземных транспортных системах (УПНТС-2025), председатель Программного комитета – член-корреспондент РАН В.М. Приходько, сопредседатель – член-корр. РАН Г.О. Котиев

IV всероссийская научно-техническая конференция им. Д. В. Коноплева «Перспективы создания и применения систем высокоточного оружия» (ПСВО-2025), председатель Программного комитета – член-корр. РАН Е. Н. Семашкин, сопредседатель – д-р техн. наук О. А. Кравченко

Проведение Мультиконференции МКПУ – 2025 планируется **в очном формате**

1.4. ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ «РОБОТОТЕХНИКА И МЕХАТРОНИКА» (РиМ-2025)

Программный комитет

Ф. Л. Черноусько	академик РАН (ИПМех РАН, Москва) – председатель
И. А. Каляев	академик РАН (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог) – сопредседатель
И. Л. Ермолов	профессор РАН (ИПМех РАН, Москва) – учёный секретарь
Е. С. Брискин	д-р техн. наук (ВолгГТУ, Волгоград)
Ю. В. Визильтер	проф. РАН (ГосНИИАС, Москва)
З. А. Годжаев	член-корр. РАН (ВИМ, Москва)
О. В. Даринцев	д-р техн. наук (УУНиТ, Уфа)
С. Г. Капустян	д-р техн. наук (ЮНЦ РАН, Ростов-на-Дону)
А. Ф. Кононов	д-р техн. наук (РЖД, г. Санкт-Петербург)
А. В. Лопота	д-р техн. наук (ЦНИИ РТК, Санкт-Петербург)
Р. В. Мещеряков	д-р техн. наук (ИПУ РАН, Москва)
А. Л. Ронжин	проф. РАН (СПб ФИЦ РАН, Санкт-Петербург)
В. В. Серебрянный	канд. техн. наук (МГТУ «СТАНКИН», Москва)
Е. Н. Семашкин	член-корр. РАН (АО «КБП», Тула)
С. В. Феофилов	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)
В. Ф. Филаретов	д-р техн. наук (ИАПУ ДВО РАН, Владивосток)
Н. Б. Филимонов	д-р техн. наук МГУ, Москва)
С. П. Хрипунов	д-р техн. наук (ИПУ РАН, Москва)
С. Г. Цариченко	д-р техн. наук (МГСУ, Москва)
А. Ф. Щербатюк	член-корр. РАН (ИАПУ ДВО РАН, Владивосток)

Направления работы

- Кинематика и динамика роботов и мехатронных систем
- Средства осязания и навигации роботов
- Алгоритмы и системы управления роботов и мехатронных систем
- Планирование поведения роботов в недетерминированных средах
- Групповое управление роботов
- Беспилотные робототехнические комплексы
- Применение роботов в промышленности
- Морская робототехника
- Роботы для ликвидации ЧС
- Роботизация в сельскохозяйственном производстве
- Взаимодействие человека и роботов, коллаборативные роботы
- Роботы в медицине, биотехнологии
- Прикладные аспекты проектирования и применения роботов и мехатронных систем

1.5. ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ «УПРАВЛЕНИЕ В РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫХ И СЕТЕВЫХ СИСТЕМАХ (УРСС- 2025)»

Программный комитет

И. А. Каляев	академик, РАН (ЮФУ, Таганрог) – председатель
Д. А. Новиков	академик, РАН (ИПУ РАН, Москва) – сопредседатель
А. П. Кухаренко	канд. техн. наук (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог) – ученый секретарь
И. В. Бычков	академик РАН (ИДСТУ СО РАН, Иркутск)
В. М. Вишневецкий	д-р техн. наук (ИПУ РАН, Москва)
А. А. Галяев	член-корр. РАН (ИПУ РАН, Москва)
В. С. Заборовский	д-р техн. наук (СПбПУ, Санкт-Петербург)
А. И. Каляев	д-р техн. наук (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог)
Я. С. Коровин	канд. техн. наук (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог)
В. В. Кореньков	д-р техн. наук (ОИЯИ, Дубна)
Н. В. Кузнецов	член-корр. РАН (СПбГУ, Санкт-Петербург)
И. И. Левин	д-р техн. наук (НИЦ СЭ и НК, Таганрог)
Ю. Л. Леохин	д-р техн. наук (МТУСИ, Москва)
Э. В. Мельник	д-р техн. наук (ЮНЦ РАН, Ростов-на-Дону)
В. И. Некоркин	член-корр. РАН (ИПФ РАН, Нижний Новгород)
К. Е. Самуилов	д-р техн. наук (РУДН, Москва)
П. О. Скобелев	д-р техн. наук (СамГТУ, Самара)
Р. Л. Смелянский	член-корр. РАН (МГУ, Москва)
А. А. Сычугов	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)
В. В. Топорков	д-р техн. наук (МЭИ, Москва)
И. В. Фуртат	д-р техн. наук (ИПМашРАН, Санкт-Петербург)
А. Г. Ченцов	член-корр. РАН (ИММУрО РАН, Екатеринбург)
М. В. Щербаков	д-р техн. наук (ВолгГТУ, Волгоград)

Направления работы

- Математическая теория управления в распределенных и сетевых системах
- Методы самоорганизации и управления ресурсами в распределенных и сетевых системах
- Математические модели управления в сетях передачи и обработки данных
- Методы управления в облачных средах
- Прикладные задачи распределенного и сетевого управления в промышленных, информационно-коммуникационных и социальных системах

1.6. ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ «УПРАВЛЕНИЕ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ ИМ. АКАДЕМИКА Е.А. МИКРИНА» (УАКС-2025)

Программный комитет

С. Ю. Желтов	академик РАН (ГосНИИАС, Москва) – председатель
К. И. Сыпало	член-корр. РАН (ЦАГИ, Жуковский) – сопредседатель
Н. И. Сельвесюк	профессор РАН (ГосНИИАС, Москва) – ученый секретарь
Г. П. Аншаков	член-корр. РАН (РКЦ «Прогресс», Самара)
С. Г. Баженов	д-р техн. наук (ЦАГИ, Жуковский)
Г. С. Вересников	д-р техн. наук (ИПУ РАН, Москва)
А. А. Галяев	член-корр. РАН (ИПУ РАН, Москва)
С. А. Гизунов	д-р техн. наук (ЦНИИМаш, Королев)
А. В. Гребенкин	д-р техн. наук (МИЭА, Москва)
А. В. Ефремов	д-р техн. наук (МАИ, Москва)
С. С. Коротков	д-р техн. наук («ОАК», Москва)
В. В. Косьянчук	д-р техн. наук проф. (ГосНИИАС, Москва)
М. Н. Красильщиков	д-р техн. наук проф. (МАИ, Москва)
В. М. Кувшинов	канд. техн. наук (ЦАГИ, Москва)
В.В. Матвеев	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)
В. Г. Петухов	член-корр. РАН (МАИ, Москва)
Г. А. Попов	академик РАН (НИИ ПМЭ МАИ, Москва)
В. В. Сазонов	д-р техн. наук (МГУ, Москва)
Г. Г. Себряков	член-корр. РАН (ГосНИИАС, Москва)
О. А. Степанов	член-корр. РАН (ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург)
В. А. Соловьев	академик РАН (РКК «Энергия», Королёв)
Ю. П. Улыбышев	д-р техн. наук (РКК «Энергия», Королев)
Д. В. Ушаков	академик РАН (НИИ психологии РАН, Москва)
<u>Е. А. Федосов</u>	академик РАН (ГосНИИАС, Москва)

Направления работы

- Интеллектуальные системы управления в авиационных и космических системах
- Алгоритмы и системы управления беспилотными (автоматическими) и дистанционно пилотируемыми летательными и космическими аппаратами
- Имитационное моделирование в авиационных и космических системах
- Информационное обеспечение, методы обработки и представления информации в авиационных и космических системах
- Методы диагностики и управление техническим состоянием в авиационных и космических системах
- Архитектура бортовых комплексов, системы и агрегаты аэрокосмических систем

1.7. ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ «УПРАВЛЕНИЕ В ПЕРСПЕКТИВНЫХ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМАХ» (УПНТС-2025)

Программный комитет

В. М. Приходько	член-корр. РАН (МАДИ, Москва) – председатель
<u>Г. О. Котиев</u>	член-корр. РАН (МГТУ им. Н. Э. Баумана, Москва) сопредседатель
Н. А. Филиппова	д-р техн. наук (МАДИ, Москва) – ученый секретарь
И. Е. Агуреев	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)
В. М. Власов	д-р техн. наук (МАДИ, Москва)
И. Ф. Гумеров	канд. техн. наук (ПАО «КАМАЗ», Набережные Челны)
С. В. Жанказиев	д-р техн. наук (МАДИ, Москва)
В. В. Зырянов	д-р техн. наук (ДГТУ, Ростов-на-Дону)
Д. В. Капский	д-р техн. наук (БНТУ, Минск, Беларусь)
Ю. Н. Ризаева	д-р техн. наук (МИРЭА, Москва)
В. И. Колесников	академик РАН (РГУПС, Ростов-на-Дону)
О. Н. Ларин	д-р техн. наук (РУТ, Москва)
М. П. Лебедев	академик РАН (ФИЦ ЯНЦ СО РАН, Якутск)
М. В. Грязнов	д-р техн. наук (МГТУ им. Г. И. Носова, Магнитогорск)
И. Г. Малыгин	д-р техн. наук (ФГБУН ИПТ РАН)
С. В. Назаренко	(ПАО «КАМАЗ», Набережные Челны)
И. Н. Розенберг	член-корр. РАН (НИИАС, Москва)
А. И. Солодкий	д-р техн. наук (СПб ГАСУ, президент АТИ, Санкт-Петербург)
В. А. Шурыгин	член-корр. РАН (АО ФНПЦ «Титан-Баррикады», Волгоград)
А. Н. Блохин	канд. техн. наук. (НГТУ им. Р.Е. Алексеева, ООО «ЗВЕЗДА», Нижний Новгород)
И. П. Энглези	д-р техн. наук (Донецкая академия транспорта, Донецк)

Направления работы

- Интеллектуальные геоинформационные и навигационные системы для управления транспортными процессами и средствами
- Интеллектуальные транспортные системы (ИТС) в процессах управления движением
- Интеллектуализация и цифровая трансформация как инструменты построения транспортно-логистических систем
- Модели цифровой инфраструктуры в системах управления различными видами наземного транспорта
- Мониторинг объектов транспортной инфраструктуры
- Проблемы управления при переходе к безопасному низкоуглеродному развитию транспорта
- Бортовые информационно-управляющие системы наземных транспортно-технологических средств

1.8. IV ВСЕРОССИЙСКАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ ИМ. Д. В. КОНОПЛЕВА «ПЕРСПЕКТИВЫ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ СИСТЕМ ВЫСОКОТОЧНОГО ОРУЖИЯ» (ПСВО-2025)

Программный комитет

Е. Н. Семашкин	член-корр. РАН (АО «КБП», Тула) – председатель
О. А. Кравченко	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула) – сопредседатель
Л. А. Богданова	д-р техн. наук (АО «КБП», Тула) – ученый секретарь
Р. А. Чернышев	канд. техн. наук, (АО «КБП», Тула)
С. Л. Погорельский	канд. техн. наук, (АО «КБП», Тула)
М. С. Воротилин	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)
Г. В. Анцев	д-р техн. наук (АО «НПП «Радар ММС», Санкт-Петербург)
Д. П. Гасюк	д-р техн. наук (МБАА, Санкт-Петербург)
А. В. Игнатов	д-р техн. наук (АО «КБП», Тула)
Б. Э. Кэрт	д-р техн. наук (БГТУ «Военмех», Санкт-Петербург)
А. М. Лаврентьев	д-р техн. наук (ЯВВУ ПВО, Ярославль)
В. А. Мальцев	д-р техн. наук (АО «КБП», Тула)
М. В. Самородский	д-р техн. наук (3 ЦНИИ МО РФ, Москва)
В. В. Семилет	д-р техн. наук (АО «КБП», Тула)
А. Б. Шаповалов	д-р техн. наук (АО «ЦНИИАГ», Москва)
С. В. Иванов	(АО «КБП», Тула)
Я. С. Пятницкий	(АО «КБП», Тула)
Т. В. Козлова	канд. техн. наук (ТулГУ, Тула)

1.9. ОРГАНИЗАЦИОННЫЙ КОМИТЕТ МКПУ-2025 И СЕКРЕТАРИАТЫ ЛОКАЛЬНЫХ КОНФЕРЕНЦИИ

КАЛЯЕВ Игорь Анатольевич	академик РАН (ЮФУ, Таганрог) – председатель
КУХАРЕНКО Анатолий Павлович	канд. техн. наук, доцент (НИИ МВС ЮФУ, Таганрог) – зам. председателя, ученый секретарь
ИВАНОВА Наталья Юрьевна	(ООО «НИИ МВУС», Таганрог) – технический секретарь
ФИЛИППОВА Надежда Анатольевна	Заместитель генерального директора по науке Якутского научного центра СО РАН
ЕРМОЛОВ Иван Леонидович	д-р техн. наук, профессор РАН (ИПМех РАН, Москва)
СЕЛЬВЕСЮК Николай Иванович	д-р техн. наук, проф. РАН (ГосНИИАС, Москва)
КРАВЧЕНКО Олег Александрович	д-р техн. наук (ТулГУ, Тула)

Секретариат Мультиконференции МКПУ-2025 и конференции УРСС-2025

347922, г. Таганрог, ул. Чехова, 2, НИИ МВС ЮФУ

Тел./факс: +7 (8634) 36-03-76, 36-13-13

Моб. тел. +7 989-616-8905 E-mail: conf@niimvs.ru

Кухаренко Анатолий Павлович, канд. техн. наук, доцент

Иванова Наталья Юрьевна

Секретариат конференции РиМ-2025

119526, Москва, пр. Вернадского, 101, корп. 1, ИПМех РАН

Тел.: +7(495) 434-3547, факс: +7(499) 739-9531

E-mail: ermolov@ipmnet.ru

Ермолов Иван Леонидович, д-р техн. наук, профессор РАН

Секретариат конференции УАКС-2025

125319, г. Москва, ул. Викторенко, 7, ГосНИИАС

Тел.: +7 (499) 759-00-73, факс: +7 (499) 157-07-47

Моб. тел. +7 985-419-9664 E-mail: nis@gosniias.ru

Сельвесюк Николай Иванович, д-р техн. наук, профессор РАН

Секретариат конференции УПНТС-2025

125319, г. Москва, Ленинградский проспект, 64, МАДИ

Моб. тел. +7 (916) 995-10-11

E-mail: Telematica@madi.ru, umen@bk.ru

Филиппова Надежда Анатольевна, д-р техн. наук, доцент

Секретариат конференции ПСВО-2025

300012, г. Тула, проспект Ленина, 92, Тульский государственный университет

Тел.: +7 (4872) 35-82-00, Моб. тел. +7 910-555-0764

E-mail: science@tsu.tula.ru

Воротилин Михаил Сергеевич, д-р техн. наук, профессор

Тел.: +7 (4872) 25-47-31, Моб. тел. +7 960 454 71 77 E-mail: timskat@mail.ru

Козлова Татьяна Викторовна, канд. техн. наук

**2. ОБЪЕДИНЕННАЯ НАУЧНАЯ
ПРОГРАММА XVIII ВСЕРОССИЙСКОЙ
МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ ПО
ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ
(МКПУ-2025)**

ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ МКПУ-2025

1. **Академик С.Л. Чернышев, член-корр. РАН К.И. Сыпало, С.Г. Баженов** «Повышение безопасности взлета и посадки магистральных самолетов средствами автоматизации управления и информационной поддержки экипажа» (ЦАГИ, Москва).
2. **Член-корр. РАН П.А. Созинов** «Обработка информации и адаптивное управление в сетевых системах контроля воздушного пространства для обеспечения массового применения беспилотных воздушных судов» (Алма-Антей, Москва).
3. **Д-р техн. наук Г.В. Анцев** «Развитие беспилотных авиационных систем вертолетного типа гражданского назначения и их применения для различных задач в унифицированных условиях применения» (Радар-ММС, Санкт-Петербург).
4. **Д-р техн. наук А.В. Дутов, д-р техн. наук В.П. Кутахов** «Метод формирования состава разнородных групп летательных аппаратов для решения комплексных задач.» (НИЦ им. Жуковского, Москва)
5. **Академик В.А. Шурыгин** «Вопросы построения специальных наземных транспортных платформ на основе распределенной системы управления разнородными компонентами» (АО «Титан-Баррикады», Волгоград)
6. **Член-корр. РАН Е.Ю. Марчуков** «Вопросы создания распределенных систем управления авиационных двигателей нового поколения» (ОКБ им А. Люльки, Москва).
7. **Академик И.В. Бычков** «Интеллектуальные стратегии управления группами мобильных роботов» (ИДСТУ РАН, Иркутск).
8. **Член-корр. РАН А.А. Галяев** «Оптимизация и планирование траекторий управляемых объектов» (ИПУ РАН, Москва).
9. **Д-р техн. наук. И.Б. Фуртат** «Метод динамической компенсации возмущений в задачах управления мультиагентными и распределенными системами» (ИП Маш РАН, Санкт Петербург)
10. **С.Л. Погорельский** «Специальная тема» (АО «КБП», Тула)
11. **Член-корр. РАН Е.Н. Семашкин** «Специальная тема» (АО «КБП», Тула)
12. **Член-корр. РАН А.Б. Шаповалов** «Специальная тема» (ЦНИИ АГ, Москва)
13. **Член-корр. РАН В.П. Соловьев** «Специальная тема» (ВНИИЭФ, Саров)
14. **Член-корр. РАН Г.О. Котиев, канд. техн. наук Д.В. Прокофьев** «Специальная тема» (КФУ, Набережные Челны, Рязанское гвардейское высшее воздушно-десантное командное училище, Рязань)
15. **Член-корр. РАН В.М. Приходько, д-р техн. наук Н.А. Филиппова** «Методология создания цифровой платформы транспортно-логистической системы Северного завоза социально значимых грузов» (МАДИ, Москва, Якутский научный центр СО РАН, Якутск)
16. **Д-р техн. наук Р.Ф. Муртазин** «Использование опыта управления «быстрыми» стыковками для Российской орбитальной станции и в Лунной программе» (РКК Энергия, Королев).

17. **Д-р техн. наук А.А. Бобцов** «Адаптивные наблюдатели переменных состояний нестационарных систем: актуальные задачи и перспективы развития» (Университет ИТМО, Санкт-Петербург)
18. **Д-р техн. наук С.В. Жанказиев, А.В. Замыцких** «Управление беспилотным движением ВАТС с учетом безопасности и защищенности объектов перевозок» (МАДИ, Москва).
19. **Д-р техн. наук И.В. Белоконов** «Проблемы управления малоразмерными космическими аппаратами: предварительные результаты миссии Самсат-ионосфера» (Самарский университет им. Королева, Самара).
20. **Д-р техн. наук Б.В. Соколов, д-р техн. наук М.Ю. Охтилев** «Научное наследие члена-корреспондента РАН Р.М. Юсупова и перспективы его дальнейшего развития» (СПб ФИЦ РАН, Санкт Петербург)

СЕКЦИОННЫЕ ЗАСЕДАНИЯ ЛОКАЛЬНЫХ КОНФЕРЕНЦИЙ МКПУ-2025

ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ «РОБОТОТЕХНИКА И МЕХАТРОНИКА» (РИМ- 2025)

Председатель Программного комитета: **Ф. Л. Черноусько**, академик РАН

Сопредседатель: **И. А. Каляев**, академик РАН

СЕКЦИЯ 1. КИНЕМАТИКА И ДИНАМИКА РОБОТОВ

Андропова А.А., Савин С.И.

МЕТОД ОПТИМАЛЬНОГО РОБАСТНОГО УПРАВЛЕНИЯ ДЛЯ СИСТЕМЫ С АДДИТИВНЫМИ НЕОПРЕДЕЛЁННОСТЯМИ И ДИНАМИЧЕСКОЙ ОБРАТНОЙ СВЯЗЬЮ

Артемьев К.С., Брискин Е.С.

О ВЛИЯНИИ ПОХОДКИ И РАСПОЛОЖЕНИЯ ДВИЖИТЕЛЕЙ НА ЭКСПЛУАТАЦИОННЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ШАГАЮЩЕГО РОБОТА

Балакина Е.В., Брискин Е.С.

ПОИСК ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ ВЕЛИЧИНОЙ СВОБОДНОГО РАДИУСА КОЛЕСА ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА ПРИ РАВНОМЕРНОМ КАЧЕНИИ ПО НЕДЕФОРМИРУЕМОЙ ПОВЕРХНОСТИ

Безусов С.О., Брискин Е.С., Серов В.А., Устинов С.А., Вершинина И.П.

НЕКОТОРЫЕ ОСОБЕННОСТИ ПЕРЕМЕЩЕНИЯ ГРУЗА ГРУППОЙ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ С ПОМОЩЬЮ ТРОСОВОЙ СИСТЕМЫ

Бельченко Ф.М., Князьков М.М., Остриков П.П., Семенов Е.А., Суханов А.Н.

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ НАДЕЖНОСТИ СЦЕПЛЕНИЯ ВАКУУМНЫХ ЗАХВАТНЫХ УСТРОЙСТВ В ВОДНОЙ СРЕДЕ

Бобцов А.А., Козачёк О.А.

СИНТЕЗ АДАПТИВНОГО НАБЛЮДАТЕЛЯ ПЕРЕМЕННОЙ СОСТОЯНИЯ ДЛЯ МОДЕЛИ РОБОТИЗИРОВАННОЙ НОГИ В УСЛОВИЯХ ПАРАМЕТРИЧЕСКОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Болотник Н.Н., Фигурина Т.Ю.

УПРАВЛЕНИЕ СИСТЕМОЙ ТРЕХ ВЗАИМОДЕЙСТВУЮЩИХ ТЕЛ В СРЕДЕ С КВАДРАТИЧНЫМ СОПРОТИВЛЕНИЕМ

Глущенко А.И., Ласточкин К.А.

УПРАВЛЕНИЕ УГЛАМИ ЭЙЛЕРА КВАДРОКОПТЕРА НА ОСНОВЕ
КОМПЕНСАЦИИ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Голубев Ю.Ф., Корянов В.В.

ВОЗМОЖНОСТЬ ПРЕОДОЛЕНИЯ МНОГОНОГИМ РОБОТОМ ВПАДИН
МАКСИМАЛЬНОЙ ШИРИНЫ

Григорьев И.М., Юхимец Д.А.

МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ЖЕСТКОСТИ ВРАЩАТЕЛЬНОГО ШАРНИРА МА-
НИПУЛЯТОРА С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ИНЕРЦИАЛЬНОГО ИЗМЕРИТЕЛЬ-
НОГО МОДУЛЯ

Дементьев Е.В., Брискин Е.С.

УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ПОДВОДНОЙ РОБОТИЗИРОВАННОЙ ПЛАТ-
ФОРМЫ НА КАНАТНО-РЕЛЬСОВОЙ ДОРОГЕ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ
ЕСТЕСТВЕННЫХ СИЛОВЫХ ВОЗДЕЙСТВИЙ

Иванов Е.В., Лесков А.Г.

ПЕРСПЕКТИВЫ И ПРОБЛЕМЫ РАЗВИТИЯ ПЛОСКОПАРАЛЛЕЛЬНЫХ
ТРОСОВЫХ МАНИПУЛЯЦИОННЫХ СИСТЕМ.

Костин Г.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ УПРАВЛЯЕМЫХ ДВИЖЕНИЙ ЛИНЕЙНОЙ УПРУГОЙ СИ-
СТЕМЫ

Красавин Н.А., Коноплин А.Ю.

МЕТОД СИНТЕЗА СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ АНПА ДЛЯ АВТОНОМНОГО
ВЫПОЛНЕНИЯ СИЛОВЫХ МАНИПУЛЯЦИОННЫХ ОПЕРАЦИЙ В РЕ-
ЖИМЕ ЗАВИСАНИЯ

Мухин К.С., Брем И.В., Антонов А.В., Фомин А.С.

ШЕСТИПОДВИЖНЫЙ РОБОТ ОТНОСИТЕЛЬНОГО МАНИПУЛИРОВАНИЯ,
СОСТОЯЩИЙ ИЗ МОДУЛЕЙ ПАРАЛЛЕЛЬНОЙ СТРУКТУРЫ

Насибуллаев И.Ш., Даринцев О.В.

АЛГОРИТМЫ РАСЧЕТА ТРАЕКТОРИИ ПЕРЕМЕЩЕНИЯ МОДУЛЬНОГО
КОЛЕСНОГО РОБОТА С ФИКСИРОВАННОЙ И ПОДВИЖНОЙ КОЛЕСНОЙ
ПАРОЙ

Пыркин А.А., Михальков Н.В.

АДАПТИВНОЕ ОЦЕНИВАНИЕ ПАРАМЕТРОВ В МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕ-
МАХ С НЕЛИНЕЙНЫМИ МОДЕЛЯМИ ТРЕНИЯ

Смирная Л.Д., Вершинина И.П. Артемьев К.С., Брискин Е.С.

ОБ УПРАВЛЕНИИ ДВИЖЕНИЕМ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ С ДВИЖИТЕЛЯМИ, ОБЕСПЕЧИВАЮЩИМИ ИХ ИДЕАЛЬНУЮ МАНЕВРЕННОСТЬ

Суханов А.Н.

АЛГОРИТМ ОЦЕНКИ ЭЛЕКТРОМИОГРАММЫ ПЛЕЧЕВОГО ПОЯСА ОПЕРАТОРА ДЛЯ ЭКЗОСКЕЛЕТА ВЕРХНИХ КОНЕЧНОСТЕЙ

Тарабукин И.М., Гусев С.В.

СТАБИЛИЗАЦИЯ ПОЛОЖЕНИЯ РАВНОВЕСИЯ НЕПОЛНОПРИВОДНЫХ МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМ С ПОМОЩЬЮ ПРИВОДА, ОТСЛЕЖИВАЮЩЕГО ЗАДАННУЮ СКОРОСТЬ

Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Проценко А.А., Горностаев И.В.

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ БЕСКОЛЛЕКТОРНОГО ДВИГАТЕЛЯ ПОСТОЯННОГО ТОКА ДЛЯ СИНТЕЗА САМОНАСТРАИВАЮЩИХСЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ МАНИПУЛЯЦИОННЫМИ И МОБИЛЬНЫМИ РОБОТАМИ

Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Юхимец Д.А., Тимошенко А.А., Горностаев И.В.

МЕТОД СИНТЕЗА СИСТЕМ ПОЗИЦИОННО-СИЛОВОГО УПРАВЛЕНИЯ МНОГОЗВЕННЫМ ПОДВОДНЫМ МАНИПУЛЯТОРОМ

Хачатрян А.А., Брискин Е.С., Серов В.А.

ОБ УПРАВЛЕНИИ ДВИЖЕНИЕМ ТРЕХСЕКЦИОННОГО РОБОТА ПО РАЗЛИЧНО ОРИЕНТИРОВАННЫМ ПОВЕРХНОСТЯМ

Хорошева А.А., Черноусько Ф.Л.

ПОСТРОЕНИЕ ТРАЕКТОРИЙ КВАДРОКОПТЕРОВ В ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛОСКОСТИ

Хорошева А.А., Черноусько Ф.Л.

ПОСТУПАТЕЛЬНЫЕ ДВИЖЕНИЯ ТЕЛА С ВНУТРЕННЕЙ ПОДВИЖНОЙ МАССОЙ В СРЕДЕ С КВАДРАТИЧНЫМ СОПРОТИВЛЕНИЕМ

Шаронов Н.Г., Брискин Е.С.

МОБИЛЬНЫЕ РОБОТЫ С ПЕРСПЕКТИВНЫМИ ДВИЖИТЕЛЯМИ: МЕХАНИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ПРИМЕНЕНИЕ

СЕКЦИЯ 2. ПРИМЕНЕНИЕ И УСТРОЙСТВО РОБОТОВ

Анцев Г.В.

РАЗВИТИЕ БЕСПИЛОТНЫХ АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ ВЕРТОЛЁТНОГО ТИПА ГРАЖДАНСКОГО НАЗНАЧЕНИЯ И ИХ ПРИМЕНЕНИЕ ДЛЯ РАЗЛИЧНЫХ ЗАДАЧ В УНИФИЦИРОВАННЫХ УСЛОВИЯХ УПРАВЛЕНИЯ

Бельченко Ф.М., Ермолов И.Л., Нагайцев Г.Н., Суханов А.Н., Остриков П.П.
АЛГОРИТМЫ НАДВОДНОЙ СЪЕМКИ ДЛЯ ПОИСКА ПРОМЫСЛОВЫХ
РЫБ

Бирин Д.А., Мещеряков Р.В., Туровский Я.А.
ТРЕБОВАНИЯ К РТК ПРИ УПРАВЛЕНИИ ОПЕРАТОРОМ ГРУППОЙ РТК

Ветлицын М.Ю., Шаронов Н.Г.
ПРОБЛЕМА ОЧУВСТВЛЕНИЯ ЭЛАСТИЧНЫХ ПАЛЬЦЕВ АДАПТИВНЫХ
ЗАХВАТНЫХ УСТРОЙСТВ

Годжаев З.А., Соколов С.М., Сенькевич С.Е., Судаков В.А.
ГРУППОВОЕ ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ РОБОТИЗИРОВАННЫХ МОБИЛЬНЫХ
СРЕДСТВ ПРИ ВЫПОЛНЕНИИ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ ОПЕРАЦИЙ СЕЛЬ-
СКОХОЗЯЙСТВЕННОГО ПРОИЗВОДСТВА

Грузликов А.М.
ИСПОЛЬЗОВАНИЕ МЕТОДОВ ГЛУБОКОГО ОБУЧЕНИЯ ДЛЯ ОБНАРУЖЕ-
НИЯ АНОМАЛИЙ В АУДИОДАННЫХ

Казаков Ю.Н., Нгуен Тхай Ха, Лю Ифань, Ло Юань, Савин Л.А.
РАДИАЛЬНО-ОСЕВЫЕ И УПРУГО-ДЕМПФЕРНЫЕ ОПОРЫ РОТОРОВ С АК-
ТИВНЫМ УПРАВЛЕНИЕМ

Колпащиков Д.Ю., Гергет О.М.
ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПАРАМЕТРОВ НЕПРЕРЫВНОГО РОБОТА

Коноплин А.Ю.
ПОДХОД К УВЕЛИЧЕНИЮ СТЕПЕНИ АВТОНОМНОСТИ ВЫПОЛНЕНИЯ
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ ОПЕРАЦИЙ ПОДВОДНЫМИ РОБОТАМИ

Родионов О.А., Малолетов А.В.
РАЗРАБОТКА ТЕХНОЛОГИИ И ДЕМОНСТРАТОРА БОРТОВОГО АППА-
РАТНОПРОГРАММНОГО КОМПЛЕКСА БЕСПИЛОТНЫХ ВОЗДУШНЫХ
СУДОВ

Ронжин А.Л., Дашевский В.П., Крестовников К.Д.
ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ ВОЗДУШНЫХ ДРОНОВ С НАЗЕМНЫМИ РОБОТИЗИ-
РОВАННЫМИ СРЕДСТВАМИ

Хисамутдинов М.В., Каляев А.И.
СОЗДАНИЕ МАЛОГАБАРИТНОЙ АВТОНОМНОЙ САМОХОДНОЙ СИ-
СТЕМЫ ПОИСКА И ИДЕНТИФИКАЦИИ ОБЪЕКТОВ (НА ПРИМЕРЕ СОР-

НЯКОВ) С ПРИМЕНЕНИЕМ ПОВОРОТНОЙ ТЕЛЕАВТОМАТИЧЕСКОЙ ВИДЕОСИСТЕМЫ С СООСНЫМ ЛАЗЕРОМ НА БАЗЕ АППАРАТНОЙ РЕАЛИЗАЦИИ НЕЙРОСЕТЕВОЙ ОБРАБОТКИ НА БОРТУ

Шалюхин К.А., Мельников И.К., Филиппов Г.С., Чернецов Р.А.

ТЕЛЕМАНИПУЛЯТОР С КИНЕМАТИЧЕСКИМ ПОДОБИЕМ ДЛЯ МИКРОХИРУРГИИ

Ющенко А.С.

ПОДГОТОВКА СПЕЦИАЛИСТОВ ПО РОБОТОТЕХНИКЕ – СОСТОЯНИЕ И ПЕРСПЕКТИВЫ

Ющенко А.С.

ЭРГОНОМИЧЕСКОЕ ПРОЕКТИРОВАНИЕ ИНТЕРАКТИВНЫХ КОЛЛАБОРАТИВНЫХ СИСТЕМ

СЕКЦИЯ 3. УПРАВЛЕНИЕ И НАВИГАЦИЯ В РОБОТОТЕХНИКЕ И МЕХАТРОНИКЕ

Антипов В.А.

ИССЛЕДОВАНИЕ РОБАСТНОСТИ МЕТОДОВ НЕЯВНОГО ПРЕДСТАВЛЕНИЯ КАРТ В ЗАДАЧЕ ОДНОВРЕМЕННОГО КАРТИРОВАНИЯ И ЛОКАЛИЗАЦИИ

Берлин Л.М., Галяев А.А., Лысенко П.В.

ЗАДАЧА ОПТИМАЛЬНОГО ПО ВРЕМЕНИ УПРАВЛЕНИЯ ГРУППОЙ НЕСИНХРОННЫХ ОСЦИЛЛЯТОРОВ

Берлин Л.М., Галяев А.А., Лысенко П.В.

ГИБРИДНАЯ НЕЙРОСЕТЕВАЯ АРХИТЕКТУРА ДЛЯ КЛАССИФИКАЦИИ АКУСТИЧЕСКИХ СИГНАЛОВ

Близно М.В., Пикалёв Я.С.

АНАЛИЗ ЭФФЕКТИВНОСТИ БИБЛИОТЕКИ SIFT ПРИ РАЗЛИЧНЫХ ФОРМАТАХ НАРЕЗКИ ИЗОБРАЖЕНИЙ ДЛЯ ЗАДАЧ ДЕТЕКЦИИ ОБЪЕКТОВ

Бузиков М.Э.

ПРИМЕРЫ ФОРМИРОВАНИЯ ЗАДАЮЩИХ ВОЗДЕЙСТВИЙ НА ОСНОВЕ ЗАДАЧ ОПТИМАЛЬНОГО СИНТЕЗА

Быков А.С., Кошман А.М., Леонард А.В., Шурыгин В.А.

СОВМЕСТНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ОБРАБОТКИ ДВУМЕРНЫХ ДАННЫХ О СРЕДЕ И ПЛАНИРОВАНИЯ ДВИЖЕНИЯ МОБИЛЬНОГО РОБОТА НА ГОРИЗОНТАЛЬНОЙ ПЛОСКОСТИ

Васильев П.В., Даринцев О.В., Мунасыпов Р.А.

ИССЛЕДОВАНИЕ АССОЦИАТИВНОГО РЕГУЛЯТОРА В СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ МЕТОДОМ ГАРМОНИЧЕСКОЙ ЛИНЕАРИЗАЦИИ

Васильев П.В., Мунасыпов Р.А., Фецак С.И.

РАЗРАБОТКА АДАПТИВНОЙ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ РОБОТОМ-СТАНКОМ ДЛЯ ПОВЫШЕНИЯ ЭФФЕКТИВНОСТИ ОБРАБОТКИ ЛОПАТОК

Вилейко И.В., Котов К.Ю.

РАЗРАБОТКА СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДЛЯ ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ ДЕТЕКТОРА СИНХРОТРОННОГО ИЗЛУЧЕНИЯ

Галина С.Б., Вольф Д.А., Галин Р.Р.

ТЕХНОЛОГИЯ УПРАВЛЕНИЯ ДРОНОМ НА ОСНОВЕ ЭМГ-СИГНАЛОВ С ЗАМКНУТЫМ КОНТУРОМ ОБРАТНОЙ СВЯЗИ

Губанков А.С., Горностаев И.В.

РАЗРАБОТКА МЕТОДА ФОРМИРОВАНИЯ ПРОГРАММНОЙ СКОРОСТИ ДВИЖЕНИЯ ГРУППЫ БПЛА РАЗЛИЧНЫХ ТИПОВ

Дивеев А.И., Шмалько Е.Ю.

ПРОБЛЕМЫ СИНТЕЗА УПРАВЛЕНИЯ ГРУППОЙ РОБОТОВ И ИХ ПРЕОДОЛЕНИЕ МЕТОДОМ СИМВОЛЬНОЙ РЕГРЕССИИ

Жиравок А.Н., Зуев А.В.

ОЦЕНИВАНИЕ ВЕЛИЧИН ДЕФЕКТОВ В ДАТЧИКАХ ЭЛЕКТРОПРИВОДОВ РОБОТОВ

Зайцев И.А.

АППАРАТНЫЙ СИНТЕЗ ФАЗОВЫХ РАСПРЕДЕЛЕНИЙ В СЛЕДЯЩИХ МИМО-СИСТЕМАХ СВЯЗИ РОБОТОВ

Кожин М.А., Филимонов Н.Б.

МУЛЬТИАГЕНТНОЕ ПОТЕНЦИАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ РАСПРЕДЕЛЕННОЙ ГРУППОЙ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ В СРЕДЕ С ДИНАМИЧЕСКИМИ ПРЕПЯТСТВИЯМИ

Кошман А.М., Быков А.С., Леонард А.В., Шурыгин В.А.

ПРИМЕНЕНИЕ МЕТОДА ПЛАНИРОВАНИЯ ДВИЖЕНИЯ $VC/APF+VC_r^1$ ПРИ НАЛИЧИИ ДВУХ СТАТИЧНЫХ ПРЕПЯТСТВИЙ

Кулешов С.В., Зайцева А.А., Аксенов А.Ю.

ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ UWB INDOOR-НАВИГАЦИИ С СИСТЕМОЙ ВИДЕОМОНИТОРИНГА ПОДВИЖНЫХ ОБЪЕКТОВ

Лаговский Б.А., Рубинович Е.Я.

ПОВЫШЕНИЕ ТОЧНОСТИ УГЛОВЫХ ИЗМЕРЕНИЙ ГАРМОНИЧЕСКОГО РАДАРА

Майер А.М.

ОБ ОДНОМ АЛГОРИТМЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ПЕРЕХВАТА

Мартынова Л.А.

ВЫБОР ВРЕМЕНИ ОБСЕРВАЦИИ АНПА В АРКТИЧЕСКОЙ ЗОНЕ ПО СИГНАЛАМ СПУТНИКОВЫХ НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ

Носков В.П., Курьянов А.Н.

НАВИГАЦИЯ ПО ПЛОСКИМ ДЕСКРИПТОРАМ В УСЛОВИЯХ ИНДУСТРИАЛЬНО-ГОРОДСКОЙ СРЕДЫ

Носков В.П., Гойдин О.П., Вазаев А.В.

СОВМЕСТНАЯ ВИДЕОНАВИГАЦИЯ РОБОТОВ ВОЗДУШНОГО И НАЗЕМНОГО ПРИМЕНЕНИЯ

Потапов А.П., Галяев А.А.

О ЗАДАЧЕ ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ АЛГОРИТМУ НАВЕДЕНИЯ В ЛИНЕЙНОЙ СИСТЕМЕ

Прокопов А.С., Брискин Е.С.

ОБ УПРАВЛЕНИИ ДВИЖЕНИЕМ МНОГОСЕКЦИОННЫХ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ С МЕЖСЕКЦИОННЫМИ АКТУАТОРАМИ И РЕГУЛИРУЕМЫМИ ТОРМОЗНЫМИ СТОЙКАМИ

Пыркин А.А., Михальков Н.В.

АДАПТИВНОЕ ОЦЕНИВАНИЕ ПАРАМЕТРОВ В МЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ С НЕЛИНЕЙНЫМИ МОДЕЛЯМИ ТРЕНИЯ

Решмин С.А., Бектыбаева М.Т.

АСИМПТОТИЧЕСКИЙ АНАЛИЗ ЗАКОНА ЛИНЕЙНОГО ТАНГЕНСА В СЛУЧАЕ БОЛЬШОЙ ТЯГИ

Смирнов А.В., Пономарев А.В., Шилов Н.Г., Левашова Т.В.

ДИНАМИЧЕСКОЕ КОНФИГУРИРОВАНИЕ ГЕТЕРОГЕННЫХ ЭРГАТИЧЕСКИХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ: ПРИНЦИПЫ И КОНЦЕПТУАЛЬНАЯ МОДЕЛЬ

Соколов С.М., Богуславский А.А.

СОГЛАСОВАННОЕ ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ТРАДИЦИОННЫХ И НЕЙРОСЕТЕВЫХ ТЕХНОЛОГИЙ В ОБРАБОТКЕ ЗРИТЕЛЬНЫХ ДАННЫХ В БОРТОВЫХ

ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМАХ

Старостин И.Е., Халютин С.П.

ФИЗИЧЕСКИ ИНФОРМИРОВАННОЕ МАШИННОЕ ОБУЧЕНИЕ ДЛЯ МОДЕЛИРОВАНИЯ ЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ

Степанов О.А., Исаев А.М., Васильев В.А., Торопов А.Б.

МЕТОДЫ МОНТЕ-КАРЛО ПРИ РЕШЕНИИ ЗАДАЧ ОЦЕНИВАНИЯ И ИДЕНТИФИКАЦИИ В РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

Степанов О.А. Исаев А.М., Васильев В.А.

РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ КОРРЕКЦИИ ПОКАЗАНИЙ НАВИГАЦИОННОЙ СИСТЕМЫ ПРИ КОМПЛЕКСНОМ ИСПОЛЬЗОВАНИИ ДАННЫХ О ГЕОФИЗИЧЕСКИХ ПОЛЯХ

Степочкин А.О., Становов А.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ ПАРАМЕТРОВ ИСПОЛНИТЕЛЬНОГО УСТРОЙСТВА МЕХАТРОННОЙ СИСТЕМЫ ПРИ ПОМОЩИ ГЕНЕТИЧЕСКОГО АЛГОРИТМА НА ОСНОВЕ ПОЛЕВОЙ МОДЕЛИ

Суханов А.Н.

АЛГОРИТМ ОЦЕНКИ ЭЛЕКТРОМИОГРАММЫ ПЛЕЧЕВОГО ПОЯСА ОПЕРАТОРА ДЛЯ ЭКЗОСКЕЛЕТА ВЕРХНИХ КОНЕЧНОСТЕЙ

Устенко В.Ю., Павленко Б.В.

СРАВНЕНИЕ СТРАТЕГИЙ МОЗАИЧНОЙ АУГМЕНТАЦИИ ДЛЯ ОЦЕНКИ УГЛА КРЕНА БЕСПИЛОТНИКА ПО ИЗОБРАЖЕНИЮ С КАМЕРЫ

Филаретов В.Ф., Юхимец Д.А., Зувев А.В., Тимошенко А.А., Горностаев И.В.

МЕТОД СИНТЕЗА РОБАСТНЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ, ОБЕСПЕЧИВАЮЩИХ ВЫСОКОТОЧНОЕ ДВИЖЕНИЕ И СТАБИЛИЗАЦИЮ АВТОНОМНЫХ МАНИПУЛЯЦИОННЫХ ПОДВОДНЫХ РОБОТОВ

Феофилов Д.С.

ОПТИМИЗАЦИЯ ЗАКОНОВ УПРАВЛЕНИЯ ДЛЯ КУСОЧНО-ЛИНЕЙНЫХ ОБЪЕКТОВ НА ОСНОВЕ ИСКУССТВЕННЫХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ

Фомин И.С., Корсаков А.М.

ИССЛЕДОВАНИЕ УСТОЙЧИВОСТИ АЛГОРИТМА РАСПОЗНАВАНИЯ НАБОРА ОРИЕНТИРОВ К ИЗМЕНЕНИЯМ ПОЛОЖЕНИЯ И ОРИЕНТАЦИИ КАМЕРЫ

Шмалько Е.Ю., Прокопьев И.В., Дивеев А.И.

МЕТОД НЕЙРОСЕТЕВОГО ИДЕНТИФИКАЦИОННОГО СИНТЕЗА МОДЕЛИ В НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИИ МОБИЛЬНЫМ РОБОТОМ

Юрманов А.П., Коноплин А.Ю., Василенко Р.П.

МЕТОД ГИБРИДНОГО УПРАВЛЕНИЯ АНПА, ОСНАЩЕННЫМИ МАНИПУЛЯТОРАМИ И ГИДРОАКУСТИЧЕСКИМИ КАНАЛАМИ СВЯЗИ

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«УПРАВЛЕНИЕ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ И СЕТЕВЫХ
СИСТЕМАХ»
(УРСС - 2025)**

Председатель Программного комитета: *И. А. Каляев*, академик РАН

Сопредседатель: *Д.А. Новиков*, академик РАН

СЕКЦИЯ 1. ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ УПРАВЛЕНИЯ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ И СЕТЕВЫХ СИСТЕМАХ

Бабилов В.Г., Галяев А.А.

О ПОСТРОЕНИИ И СВОЙСТВАХ АНАЛИТИЧЕСКИХ СЕТОК ДЛЯ ДИАГРАММЫ СЛОЖНОСТИ

Бобцов А.А., Маргун А.А.

СИНТЕЗ ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ НАБЛЮДАТЕЛЕЙ ДЛЯ НЕО ПРЕДЕЛЕННЫХ МУЛЬТИАГЕНТНЫХ СИСТЕМ

Гежа В.Н., Губанов А.В., Козицин И.В.

ИДЕНТИФИКАЦИЯ ОПТИМАЛЬНОЙ СТРУКТУРЫ СОЦИАЛЬНОЙ СЕТИ В SCARDO-МОДЕЛИ

Гисин В.Б.

УСРЕДНЕННЫЙ КОНСЕНСУС В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМАХ С ВИЗАНТИЙСКИМИ УЗЛАМИ

Горбанёва О.И., Иванов М.А., Угольницкий Г.А.

КОГНИТИВНАЯ МОДЕЛЬ УПРАВЛЕНИЯ В ГЛОБАЛЬНОЙ ОРГАНИЗАЦИОННОЙ СИСТЕМЕ

Дивеев А.И., Софронова Е.А.

ЗАДАЧА СИНТЕЗА СТРУКТУРЫ СХЕМЫ ДОРОЖНОГО ДВИЖЕНИЯ И ЭВОЛЮЦИОННЫЕ МЕТОДЫ ОБУЧЕНИЯ ДЛЯ ЕЕ РЕШЕНИЯ

Котюков А.М., Павлова Н.Г.

О РАВНОВЕСИИ В ДИНАМИЧЕСКОЙ РЫНОЧНОЙ МОДЕЛИ ТИПА АЛ-
ЛЕНА

Кузнецов О.П.

НОВЫЙ РАСПРЕДЕЛЕННЫЙ АЛГОРИТМ НУМЕРАЦИИ ВЕРШИН НЕОРИ-
ЕНТИРОВАННОГО ГРАФА

Лазарев А.А.

МЕТРИЧЕСКИЙ ПОДХОД РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ТЕОРИИ РАСПИСАНИЙ
 $1|r_j|L_{max}$

Лобачев М.Ю., Буркин И.М., Кудряшова Е.В., Кузнецов Н.В.,

Курков И.В.

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ СИСТЕМ ФАЗОВОЙ АВТОПОД-
СТРОЙКИ ЧАСТОТЫ

Лутовинова Н.А.

ОЦЕНКА СЛОЖНОСТИ ТОЧНОГО АЛГОРИТМА ДЛЯ ЗАДАЧИ МИНИМИ-
ЗАЦИИ СУММАРНОЙ ЗАДЕРЖКИ

Мингазов Д.Р.

УПРАВЛЕНИЕ МУЛЬТИАГЕНТНЫМИ СИСТЕМАМИ С ФИКСИРОВАН-
НЫМ ВРЕМЕНЕМ СХОДИМОСТИ НА ОСНОВЕ НЕЛИНЕЙНОГО ПРОТО-
КОЛА ЛОКАЛЬНОГО ГОЛОСОВАНИЯ

Никаноров С.О.

ИССЛЕДОВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ ЛЕОНТЬЕВА С УПРАВЛЕ-
НИЕМ

Пузанов И.И., Положенцев А.А.

К ВОПРОСУ О МОДИФИЦИРОВАННОЙ СХЕМЕ УПРАВЛЕНИЯ ПЕРЕХО-
ДАМИ В ПРОДУКЦИОННЫХ БАЗАХ ЗНАНИЙ

Рей А.С.

КОМПЛЕКСНОЕ ОЦЕНИВАНИЕ ИНТЕГРАЛЬНОГО РИСКА СЛОЖНОЙ СИ-
СТЕМЫ С УЧЕТОМ ЕГО СТРУКТУРЫ

Рыжов М.С.

МОДЕЛИ ПРИСОЕДИНЕНИЯ ДЛЯ АНАЛИЗА СЛУЧАЙНЫХ ДИНАМИЧЕ-
СКИХ СЕТЕЙ

Сметанина В.Д.

ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННАЯ КЛАСТЕРИЗАЦИЯ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ
МУЛЬТИАГЕННЫХ СИСТЕМАХ

Фуртат И.Б., Вражеский С.А., Гуцин П.А.

ОБОБЩЕННАЯ ТЕОРЕМА О КРУГАХ ГЕРШГОРИНА И ДИВЕРГЕНТНЫЙ МЕТОД В ЗАДАЧАХ СИНТЕЗА СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Хлебников М.В.

СИНТЕЗ ПИД-РЕГУЛЯТОРОВ ДЛЯ ПОДАВЛЕНИЯ ВНЕШНИХ ВОЗМУЩЕНИЙ В ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ

Хлытчиев А.Д., Козицин И.В.

КОНСИСТЕНТНОСТЬ ЭПИСТЕМИЧЕСКИХ СЕТЕЙ АРГУМЕНТОВ БОЛЬШИХ ЯЗЫКОВЫХ МОДЕЛЕЙ

Ченцов А.А., Ченцов А.Г., Ченцов П.А.

РАЗДЕЛЬНОЕ ДИНАМИЧЕСКОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ В ЗАДАЧАХ МАРШРУТИЗАЦИИ С ЭЛЕМЕНТАМИ ДЕКОМПОЗИЦИИ

Широкий А.А.

УЧЕТ СТРУКТУРНЫХ ЭФФЕКТОВ ПРИ УПРАВЛЕНИИ РИСКАМИ СЛОЖНЫХ СИСТЕМ ДРЕВОВИДНОЙ СТРУКТУРЫ

СЕКЦИЯ 2. ПРОБЛЕМЫ РАСПРЕДЕЛЕННОГО УПРАВЛЕНИЯ В КИБЕРФИЗИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И СЕНСОРНЫХ СЕТЯХ

Арсеньев Д.Г., Баскаков Д.Е.

ПРЕДИКТИВНЫЙ АНАЛИЗ КАЧЕСТВА ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМ ПОДДЕРЖКИ ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЙ. МЕТРИКИ ПРОДУКТА

Арсеньев Д.Г., Гебель Е.С., Шкодырев В.П.

УМНЫЕ ФАБРИКИ: ЦИФРОВИЗАЦИЯ, АВТОМАТИЗАЦИЯ И ОПТИМИЗАЦИЯ СТРУКТУРНОСЛОЖНЫХ ВЫЧОКОТЕХНОЛОГИЧНЫХ ДИСКРЕТНЫХ ПРОЦЕССОВ И ПРОИЗВОДСТВ

Арсеньев Д.Г., Шкодырев В.П.

КОГНИТИВНАЯ МУЛЬТИАГЕНТНАЯ СИСТЕМА МНОГОКРИТЕРИАЛЬНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ ПРОЦЕССОВ УПРАВЛЕНИЯ СТРУКТУРНОСЛОЖНЫМИ ПРОИЗВОДСТВЕННЫМИ КОМПЛЕКСАМИ

Герасимова А.П., Мальцев А.С.

ПРИНЦИП ПОСТРОЕНИЯ СИСТЕМЫ АВТОМАТИЗАЦИИ НА ОСНОВЕ ОТКРЫТЫХ КОМПОНЕНТОВ И ВЕБ-ПРИЛОЖЕНИЙ ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЙ СТАНЦИИ «БЫСТРОПРОТЕКАЮЩИЕ ПРОЦЕССЫ» ЦКП «СКИФ»

Григас С.Э., Литовченко Д.Ц., Терехов Ю.Е.

АЛГОРИТМ УПРАВЛЕНИЯ РАСПРЕДЕЛЁННОЙ СЕТЬЮ ГИДРОАКУСТИЧЕСКИХ СТАНЦИЙ НА ОСНОВЕ ПРОСТРАНСТВЕННО-ВРЕМЕННОГО

РАЗДЕЛЕНИЯ СИГНАЛОВ В РЕЖИМЕ МУЛЬТИСТАТИЧЕСКОЙ ГИДРОЛОКАЦИИ

Дранко О.И., Резчиков А.Ф.

СИСТЕМА МОДЕЛИРОВАНИЯ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ РАЗВИТИЕМ КРУПНОМАСШТАБНЫХ СИСТЕМ

Колесов Н.В., Тюльников В.С., Грузликов А.М., Литуненко Е.Г., Скородумов Ю.М.

МНОГОПУТЕВАЯ МАРШРУТИЗАЦИЯ В СЕТЯХ С УПОРЯДОЧИВАНИЕМ СООБЩЕНИЙ

Куклин Е.В., Потехин В.В., Шибалов А.И.

ПРИМЕНЕНИЕ ОБЛАЧНЫХ ПЛАТФОРМ УПРАВЛЕНИЯ БОЛЬШИМИ ДАННЫМИ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМАХ

Мальгина С.А., Шабуров В.М., Панкратова Е.В., Блинова О.В.

ТЕХНОЛОГИИ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА В ПРИНЯТИИ РЕШЕНИЙ ПО УПРАВЛЕНИЮ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИМИ РАБОТАМИ

Орда-Жигулина М.В., Родина А.А., Орда-Жигулина Д.В. МЕТОДОЛОГИЯ ПРИМЕНЕНИЯ МОБИЛЬНЫХ КОМПОНЕНТОВ В ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННЫХ СИСТЕМАХ МОНИТОРИНГА

Охтилев М.Ю., Соколов Б.В.

МЕТОДОЛОГИЯ И ТЕХНОЛОГИИ ПРОАКТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ СЛОЖНЫМИ ОБЪЕКТАМИ

Рафик А., Мельник Я.Э., Лищенко Е.В., Волощук В.И.

ПРИМЕНЕНИЕ БОЛЬШИХ ЯЗЫКОВЫХ МОДЕЛЕЙ В ЗАДАЧАХ ЛОГИСТИКИ

Сеимов М.С., Филиппов Г.С., Чернецов Р.А.

ПРИЁМ И ОБРАБОТКА СИГНАЛОВ ОТ РАЗЛИЧНЫХ ЦИФРОВЫХ И АНАЛОГОВЫХ ДАТЧИКОВ НА ПЛАТФОРМЕ «PHYSICAL COMPUTING» С ОТКРЫТЫМ ПРОГРАММНЫМ КОДОМ

Тарасова Е.Ю.

ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННОЕ УПРАВЛЕНИЕ ЗАДАЧАМИ В СИСТЕМАХ МАССОВОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ КОЭФФИЦИЕНТА ВРЕМЕННОГО ЗАПАСА

Трефилов П.М.

ИНТЕГРАЦИЯ СЕНСОРНЫХ ДАННЫХ В РАСПРЕДЕЛЁННЫХ КИБЕРФИЗИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ

Фархадов М.П., Давыдов Е.Ю., Павлов С.В., Блинова О.В.

УПРАВЛЕНИЕ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИМИ ПРОЕКТАМИ: ПЕРЕХОД ОТ ЛОКАЛЬНОЙ ОБРАБОТКИ ДОКУМЕНТАЦИИ К РАСПРЕДЕЛЕННЫМ ИНТЕРАКТИВНЫМ СИСТЕМАМ

Хохловский В.Н., Диб А., Скогликов И.А.

АНАЛИЗ SCADA-ПРИЛОЖЕНИЙ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ОНТОЛОГИЧЕСКОГО ПОДХОДА ДЛЯ ОБРАБОТКИ ДАННЫХ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ

СЕКЦИЯ 3. ПРОБЛЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И ДИСПЕТЧИРОВАНИЯ РЕСУРСОВ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Диченко А.А., Сорокин Д.А.

УПРАВЛЕНИЕ ПРОЦЕССОМ РАЗМЕЩЕНИЯ ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ СТРУКТУР В ПЛИС РЕКОНФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ

Клименко А.Б.

МОДЕЛЬ РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ РЕСУРСОВ С УЧЕТОМ РЕСУРСНОЙ СТОИМОСТИ ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ И ПРОЦЕССА ПЛАНИРОВАНИЯ ВЫЧИСЛЕНИЙ

Клименко А.Б., Ельмекеев М.А.

АНАЛИЗ РЕСУРСНОЙ ЭФФЕКТИВНОСТИ ЭВОЛЮЦИОННЫХ ПРИНЦИПОВ ЛАМАРКА ПРИ РЕШЕНИИ ЗАДАЧ ПЛАНИРОВАНИЯ ВЫЧИСЛЕНИЙ

Коваленко В.Б., Сорокин Д.А.

УПРАВЛЕНИЕ ПОТОКАМИ ДАННЫХ ПРИ РЕАЛИЗАЦИИ СВЕРТОЧНЫХ НЕЙРОСЕТЕЙ НА РЕКОФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Колесов Н.В., Литуненко Е.Г., Толмачева М.В., Тюльников В.С.

ПЛАНИРОВАНИЕ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ВЫЧИСЛЕНИЙ ПРИ НЕТОЧНО ИЗВЕСТНЫХ ДЛИТЕЛЬНОСТЯХ ЗАДАЧ

Кузнецова И.Ю., Дордопуло А.А.

ПРИМЕНЕНИЕ БОЛЬШИХ ЯЗЫКОВЫХ МОДЕЛЕЙ ДЛЯ АДАПТАЦИИ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫХ ПРОГРАММ К ТРЕБОВАНИЯМ КОМПЛЕКСА ВЫСОКОУРОВНЕВОГО СИНТЕЗА «ТЕСЕЙ»

Левин И.И., Семерников Е.А.

ПРИМЕНЕНИЕ РЕКОНФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ ДЛЯ ОБРАБОТКИ ИЗОБРАЖЕНИЙ ДИСТАНЦИОННОГО ЗОНДИРОВАНИЯ ЗЕМЛИ

Левин И.И., Дордопуло А.И., Гудков В.А., Гуленок А.А., Кузнецова И.Ю.

УПРАВЛЕНИЕ СТРАТЕГИЯМИ ВЫСОКОУРОВНЕВОГО СИНТЕЗА ДЛЯ МНОГОКРИСТАЛЬНЫХ РЕКОНФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ

Левин И.И., Дудников Е.А.

УПРАВЛЕНИЕ СРЕДСТВАМИ СЖАТИЯ ДАННЫХ В ТЕМПЕ ПОСТУПЛЕНИЯ ПРИ РЕАЛИЗАЦИИ СВЕРТОЧНЫХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ НА РВС

Левин И.И., Доронченко Ю.И., Сорокин Д.А.

ПРИМЕНЕНИЕ РЕКОНФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ ДЛЯ ОБУЧЕНИЯ НЕЙРОСЕТЕЙ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ

Михайлов Д.В., Чекина М.Д.

УПРАВЛЕНИЕ ФОРМОЙ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ СТРУКТУРЫ МЕТОДА ЯКОБИ ПОСРЕДСТВОМ АВТОПОДСТАНОВКИ ПРИ РЕАЛИЗАЦИИ НА РЕКОНФИГУРИРУЕМЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Подопригора А.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ПОТОКАМИ ДАННЫХ ПРИ РЕШЕНИИ ЗАДАЧИ PAGERANK НА РВС

Титенко Е.А.

МУЛЬТИКОНВЕЙЕРЫ ДЛЯ ОБРАБОТКИ БИТОВЫХ ПОТОКОВ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Топорков В.В., Емельянов Д.М., Булхак А.Н.

ТЕХНОЛОГИИ И СРЕДСТВА УПРАВЛЕНИЯ ВЫПОЛНЕНИЕМ НАУКОЕМКИХ ПРИЛОЖЕНИЙ НА МУЛЬТИОБЛАЧНЫХ ПЛАТФОРМАХ В МОДЕЛИ «ПОТОК РАБОТ КАК СЕРВИС

СЕКЦИЯ 4. ПРОБЛЕМЫ СЕТЕВОГО УПРАВЛЕНИЯ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

Амелин К.С., Архипов И.С., Граничин О.Н., Киселев В.А., Чернов А.О.

ЧАСТИЧНО-ЦЕНТРАЛИЗОВАННОЕ УПРАВЛЕНИЕ ГРУППОЙ РОБОТОВ ИЗ ЕДИНОГО ЦЕНТРА

Баринов А.А.

УНИФИЦИРОВАННАЯ ФУНКЦИОНАЛЬНАЯ МОДЕЛЬ ДЛЯ СТРУКТУРНОГО АНАЛИЗА И ОЦЕНКИ РЕСУРСОЭФФЕКТИВНОСТИ ПРОТОКОЛОВ МАРШРУТИЗАЦИИ FANET

Безбородова Ж.В., Галин Р.Р.

АДАПТИВНЫЕ ЧЕЛОВЕКОМАШИННЫЕ ИНТЕРФЕЙСЫ В РОБОТОТЕХНИКЕ: МУЛЬТИМОДАЛЬНЫЕ ПОДХОДЫ

Белоконов И.В., Сеницын Л.И., Шафран С.В., Ломака И.А., Елисов Н.А.

ОСОБЕННОСТИ ОПЕРАЦИОННОГО УПРАВЛЕНИЯ НАНО-СПУТНИКАМИ НАУЧНОГО НАЗНАЧЕНИЯ НА ПРИМЕРЕ МИССИИ САМСАТ-ИОНОСФЕРА

Бодунков Н.Е., Гиренко Д.С., Ким Н.В., Ляпин Н.А., Удалова Н.В.

ОЦЕНКА СХОДСТВА ПО СОСТАВУ СЕМАНТИЧЕСКИХ ОПИСАНИЙ НАБЛЮДАЕМЫХ СЦЕН В ЗАДАЧЕ ВИЗУАЛЬНОЙ НАВИГАЦИИ

Венец В.И., Мещеряков Р.В.

КИБЕРФИЗИЧЕСКАЯ СИСТЕМА КАК ОБЪЕКТ УПРАВЛЕНИЯ

Горшенин И.А., Марков С.В., Фандеев А.Г.

РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ИНФОРМАЦИОННО-ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ РЕСУРСОВ В РАЗВЕДЫВАТЕЛЬНОЙ РОБОТОТЕХНИЧЕСКОЙ СИСТЕМЕ, ИСПОЛЬЗУЮЩЕЙ ОБЛАЧНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

Захаров В.В., Соколов Б.В.

ДИНАМИЧЕСКИЕ МОДЕЛИ И АЛГОРИТМЫ КОМПЛЕКСНОГО ПЛАНИРОВАНИЯ ЦЕЛЕВЫХ И ОБЕСПЕЧИВАЮЩИХ ОПЕРАЦИЙ ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ ПОДВИЖНЫХ ОБЪЕКТОВ

Капустян С.Г.

ИНФРАСТРУКТУРА ТУМАННЫХ И КРАЕВЫХ ВЫЧИСЛЕНИЙ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ ГРУППАМИ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ

Кулагин К.А., Даукаев Р.О., Ярыгин А.А.

РАСПРЕДЕЛЕННАЯ СИСТЕМА ЛОКАЛЬНОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ НА ОСНОВЕ UWB-ТЕХНОЛОГИИ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫМИ АППАРАТАМИ

Подвесовский А.Г., Мамченко М.В.

МЕТОДИКА ОЦЕНКИ ВЛИЯНИЯ ХАРАКТЕРИСТИК ИНФОРМАЦИОННОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНОЙ АВИАЦИОННОЙ ТРАНСПОРТНОЙ СИСТЕМЫ НА ЕЕ ПОКАЗАТЕЛИ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ

Подвесовский А.Г., Хадорич Д.Д., Шелепина О.Д., Захарова А.А.

ПРОГРАММНАЯ ПОДДЕРЖКА ОПТИМИЗАЦИИ ПЛАНА ТРАНСПОРТИРОВКИ РАЗНОРОДНЫХ ГРУЗОВ В БЕСПИЛОТНОЙ АВИАТРАНСПОРТНОЙ СИСТЕМЕ ПО КРИТЕРИЮ МИНИМУМА ВРЕМЕНИ

Саломатин А.А.

ПОСТРОЕНИЕ МАРШРУТНОЙ СЕТИ БАС С ИНТЕРВАЛЬНЫМ ОЦЕНИВАНИЕМ ПРОГНОЗНЫХ МЕТЕОРОЛОГИЧЕСКИХ ИНДИКАТОРОВ

Су Даньдань, Неусыпин К.А., Ли Фу

ОПТИМАЛЬНЫЕ АЛГОРИТМЫ УПРАВЛЕНИЯ ГРУППАМИ КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ ДЛЯ ИЗБЕГАНИЯ ПРЕПЯТСТВИЙ В ДИНАМИЧЕСКОЙ СРЕДЕ

Тельминов О.А.

ОСОБЕННОСТИ НЕЙРОПОДОБНОЙ РЕАЛИЗАЦИИ МНОГОАГЕНТНОГО УПРАВЛЕНИЯ РОБОТОМ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМАХ

Филонов А.А., Подвесовский А.Г., Захарова А.А.

ПРЕДСТАВЛЕНИЕ ЗАДАЧИ КОНФИГУРИРОВАНИЯ ГРУППЫ ТРАНСПОРТНЫХ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ В ВИДЕ МОДЕЛИ ДВУСТОРОННЕГО МАТЧИНГА

Хрипунов С.П.

ЧЕЛОВЕЧЕСКИЙ ФАКТОР В СИСТЕМЕ ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ РОБОТАМИ

Широков А.С.

МЕТОД РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ЗАДАЧ МЕЖДУ РОБОТАМИ ГРУППЫ ПРИ ОБСЛУЖИВАНИИ ПЛОДОВОГО САДА

СЕКЦИЯ 5. ПРИКЛАДНЫЕ ЗАДАЧИ РАСПРЕДЕЛЕННОГО И СЕТЕВОГО УПРАВЛЕНИЯ

Анцев А.В., Каравдин Л.А., Янов Е.С.

ВИБРАЦИОННАЯ ЦИФРОВАЯ ТЕНЬ РЕЖУЩЕГО ИНСТРУМЕНТА: ОТ МОНИТОРИНГА ДО ПРЕДИКТИВНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ

Байбулатов А.А., Бывайков М.Е., Полетыкин А.Г.

О ЗАДАЧЕ ВНЕСЕНИЯ ИЗМЕНЕНИЙ В ПРИКЛАДНОЕ ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ВЕРХНЕГО УРОВНЯ ПРОМЫШЛЕННЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Бычков И.В., Еделев А.В., Феоктистов А.Г., Воскобойников М.Л.

АВТОМАТИЗАЦИЯ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ СЕРВИС-ОРИЕНТИРОВАННОЙ СРЕДЫ ИССЛЕДОВАНИЯ ЖИВУЧЕСТИ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ

Гайворонский А.И., Кочкаров А.А.

ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ПРОГРАММНЫЙ КОМПЛЕКС ВЫСОКОНАГРУЖЕННОЙ ПЛАТЕЖНОЙ СИСТЕМЫ

Джафаров Э.И., Цыганов В.В.

АДАПТИВНЫЙ МЕХАНИЗМ КОНТРОЛЯ ЗАТРАТ В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Закирзянов Р.М.

К ВОПРОСУ ВЫБОРА ОПТИМАЛЬНОЙ СТРУКТУРЫ АВТОМАТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Марьясин О.Ю., Плохотнюк А.Н.

УПРАВЛЕНИЕ ЭНЕРГООБЪЕКТОМ НА ОСНОВЕ МУЛЬТИАГЕНТНОГО ОБУЧЕНИЯ С ПОДКРЕПЛЕНИЕМ

Мусатова Е.Г., Лазарев А.А.

ЗАДАЧА ОПТИМИЗАЦИИ РАБОТЫ РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНОГО ЦЕНТРА

Петренко С.А., Ступин Д.Д.

ВОПРОСЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ КРИТИЧЕСКОЙ ИНФОРМАЦИОННОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ В УСЛОВИЯХ ИНФОРМАЦИОННОГО ВОЗДЕЙСТВИЯ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ КВАНТОВЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Русаков К.Д., Тевяшов Г.К.

МНОГОЗАДАЧНАЯ МОДЕЛЬ ДЛЯ ПОДСЧЕТА КОЛИЧЕСТВА, ДИАМЕТРА И ФОРМЫ ИКРИНОК

Храменков В.А., Дмитричев А.С., Некоркин В.И.

МУЛЬТИСТАБИЛЬНОСТЬ СИНХРОННЫХ РЕЖИМОВ В МНОГОМАШИННОЙ ЭНЕРГОСЕТИ

Щербаков М.В., Раюшкин Э.С., Сафонова Е.В.

ГРАФОВЫЕ НЕЙРОННЫЕ СЕТИ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНИЧЕСКИМ СОСТОЯНИЕМ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ СИСТЕМ

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«УПРАВЛЕНИЕ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ
ИМ. АКАДЕМИКА Е.А. МИКРИНА»
(УАКС- 2025)**

Председатель программного комитета: *С.Ю. Желтов*, академик РАН

Сопредседатель: *К.И. Сыпало*, член-корреспондент РАН

СЕКЦИЯ 1. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ МЕТОДЫ ОБРАБОТКИ ИНФОРМАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ В АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМАХ

1-1. Датчики, методы обработки и представления управляющей информации

Вересников Г.С., Скрябин А.В., Баженов С.Г., Авхименко Г.М., Петров Д.А., Голев А.В., Серебровская Е.А.

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ ДИАГНОСТИКИ ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Волчихин А.И., Панич А.А.

ВЛИЯНИЕ ЭЛЕКТРОФИЗИЧЕСКИХ И МЕХАНИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ ПЬЕЗОЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЙ НА ТАКТИКО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ЧУВСТВИТЕЛЬНОГО ЭЛЕМЕНТА ТВЕРДОТЕЛЬНОГО ВОЛНОВОГО ГИРОСКОПА С МЕТАЛЛИЧЕСКИМ РЕЗОНАТОРОМ

Глухова Э.Д., Соколов А.В., Грешников И.И., Давыдов Д.А.

ТЕХНОЛОГИЯ РАЗРАБОТКИ КАБИН ПЕРСПЕКТИВНЫХ ВС НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ СИСТЕМНОГО ПРОЕКТИРОВАНИЯ

Грешников И.И., Давыдов Д.А., Соколов А.В., Глухова Э.Д.

ПОВЫШЕНИЕ УРОВНЯ АВТОМАТИЗАЦИИ УПРАВЛЕНИЯ ВОЗДУШНЫМ СУДНОМ ЗА СЧЁТ ВНЕДРЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЙ «ВИРТУАЛЬНОГО ВТОРОГО ПИЛОТА»

Грешников И.И., Давыдов Д.А., Соколов А.В., Гончар Б.И., Кислицын Е.Д.

УПРАВЛЕНИЕ ВОЗДУШНЫМ СУДНОМ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ КОМПЛЕКСНОЙ ПИЛОТАЖНО-НАВИГАЦИОННОЙ ИНДИКАЦИИ НА ОСНОВЕ ДОПОЛНЕННОЙ РЕАЛЬНОСТИ

Каликанов А.В.

ДАТЧИК УГЛА НА БАЗЕ ВОЛНОВОГО ТВЕРДОТЕЛЬНОГО ГИРОСКОПА

Лукин Н.А., Климова О.В., Тришин В.Н.

СТРУКТУРНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ АЛГОРИТМОВ ОБРАБОТКИ ИЗОБРАЖЕНИЙ И ИХ РЕАЛИЗАЦИЯ НА ОДНОРОДНЫХ ФУНКЦИОНАЛЬНО-ОРИЕНТИРОВАННЫХ ПРОЦЕССОРАХ

Матвеев В.В., Хомячкова А.Н., Каликанов А.В., Стрельцов Д.С.

РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ ОРИЕНТАЦИИ ПОДВИЖНЫХ ОБЪЕКТОВ С ПОМОЩЬЮ СТЕРЕОГРАФИЧЕСКОЙ ПРОЕКЦИИ

Панич А.А., Малыхин А.Ю., Панич Е.А., Сокалло А.И. МАКРОВОЛОКОННЫЕ ПЬЕЗОКОМПОЗИТЫ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ ПАРАМЕТРАМИ АВИАЦИОННОЙ И КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ

Погорелов М.Г., Каликанов А.В.

ПРОБЛЕМЫ И ПУТИ ПОСТРОЕНИЯ ЭЛЕКТРОННОГО КОМПАСА ПОВЫШЕННОЙ ТОЧНОСТИ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

Розенгауз М.Б.

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ НЕЧЕТКИХ МНОЖЕСТВ ВТОРОГО ПОРЯДКА ДЛЯ ОПРЕДЕЛЕНИЯ НАДЕЖНОСТИ СИСТЕМЫ

Степанов О.А., Исаев А.М., Золотаревич В.П., Литвиненко Ю.А., Нин Тан

СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ОБОБЩЕННОГО ФИЛЬТРА КАЛМАНА И ИНВАРИАНТНОГО ФИЛЬТРА, ОСНОВАННОГО НА ИСПОЛЬЗОВАНИИ ГРУПП ЛИ

1-2. Управление в авиационных системах

Гнедов А.В., Страхолис М.С.

РАЗРАБОТКА ПРЕДЛОЖЕНИЙ К СИСТЕМЕ ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ ВЫКАТЫВАНИЯ САМОЛЁТА ЗА ПРЕДЕЛЫ ВПП

Дубов Ю.Б., Кадильникова Е.Н., Ковтун С.А., Ткаченко О.И.

ПОСТРОЕНИЕ АВТОМАТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ПОСАДКИ НА КОРАБЛЬ НА ОСНОВЕ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ СИГНАЛА ОПТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ПОСАДКИ

Желонкин В.И., Желонкин М.В., Кадильникова Е.Н.

«ТЕМНАЯ» КАБИНА СВЕРХЗВУКОВОГО ГРАЖДАНСКОГО САМОЛЁТА. ОСОБЕННОСТИ ПОСТРОЕНИЯ ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩЕГО ПОЛЯ

Куланов Н.В., Назарова А.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ ТРАЕКТОРИЙ ПОЛЁТА ВОЗДУШНОГО СУДНА С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ПСЕВДОСПЕКТРАЛЬНОГО МЕТОДА И НЕЛИНЕЙНОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ

Новиков В.М., Сельвесюк Н.И., Семенов М.Е., Соловьев А.М.

ЭКСПЕРТНАЯ СИСТЕМА ПОДГОТОВКИ И ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЙ НА ПЛАТФОРМЕ ДЕТЕРМИНИРОВАННОЙ ОПТИЧЕСКОЙ СЕТИ С ЭЛЕМЕНТАМИ ПРЕДИКТИВНОЙ АНАЛИТИКИ

Пелевин А.Е.

ПОСТРОЕНИЕ ОПТИМАЛЬНЫХ ПРОГРАММНЫХ ТРАЕКТОРИЙ ДВИЖЕНИЯ БПЛА И АНПА С МОДЕЛЬЮ «МАШИНЫ ДУБИНСА»

Сочнева М.А., Попов Ю.С., Шалов С.Ю., Яцков С.В., Борисов М.М.

АВТОМАТИЗАЦИЯ ПОСТРОЕНИЯ МАРШРУТА РУЛЕНИЯ В ЗОНЕ АЭРОДРОМА ПО ДАННЫМ ДИСПЕТЧЕРСКОЙ СЛУЖБЫ И АЭРОДРОМНОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ

Фам К.Ф., Филимонов Н.Б.

АЛГОРИТМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ ГРУППЫ БПЛА САМОЛЕТНОГО ТИПА В ДИНАМИЧЕСКОЙ СРЕДЕ

Федунов Б.Е., Жмеренецкий В.Ф., Кавинский В.В. БОРТОВАЯ СИСТЕМА ВЫПОЛНЕНИЯ ПОЛЕТНОГО ЗАДАНИЯ (БСВ-ПЗ) НА ПИЛОТИРУЕМЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТАХ

Филимонов Н.Б. Филимонов А.Б.

ПЛАНИРОВАНИЕ МАЛОВЫСОТНОГО ПОЛЁТА ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА С ОГИБАНИЕМ РЕЛЬЕФА МЕСТНОСТИ МЕТОДОМ СГЛАЖИВАНИЯ ТРАЕКТОРИИ

Халютин С.П.

КОНЦЕПЦИЯ И МЕТОДОЛОГИЯ ПРЕДИКТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ НА ОСНОВЕ ЦИФРОВЫХ ДВОЙНИКОВ ОБЪЕКТОВ И СИСТЕМ АВИАЦИОННЫХ ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

Хмыров А.К.

СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ КОНВЕРТОПЛАНом С РАСПРЕДЕЛЁННОЙ СИЛОВОЙ УСТАНОВКОЙ

СЕКЦИЯ 2. КОМПЛЕКСНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ, ПИЛОТАЖНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ И МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИКИ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

2-1. Синтез систем управления летательных аппаратов

Баженов С.Г., Дементьев А.А.

ОСОБЕННОСТИ ДИНАМИКИ ПЕРСПЕКТИВНОГО СВЕРХЗВУКОВОГО ПАССАЖИРСКОГО САМОЛЁТА И ОБОСНОВАНИЕ НАБОРА ФУНКЦИЙ КОМПЛЕКСНОЙ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ В ПРОДОЛЬНОМ КАНАЛЕ

Бронников А.М., Каравашкина Е.О.

ПРИНЦИПЫ РАЗРАБОТКИ УНИВЕРСАЛЬНОЙ КОМПЛЕКСНОЙ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНОГО ВЕРТОЛЁТА

Гребёнкин А.В.

РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ ТРАЕКТОРНЫМ ДВИЖЕНИЕМ НА ЗАКЛЮЧИТЕЛЬНОМ ЭТАПЕ ПОСАДКИ МАГИСТРАЛЬНОГО САМОЛЁТА
В ОЖИДАЕМЫХ УСЛОВИЯХ ЭКСПЛУАТАЦИИ

Гребёнкин А.В., Костин С.А., Колбасов В.Н.

ПОИСК РЕШЕНИЙ ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ МАГИСТРАЛЬНЫМ САМОЛЁТОМ НА ЗАКЛЮЧИТЕЛЬНОМ ЭТАПЕ АВТОМАТИЧЕСКОЙ ПОСАДКИ В ОЖИДАЕМЫХ УСЛОВИЯХ ЭКСПЛУАТАЦИИ И ОСОБЫХ СИТУАЦИЯХ ПОЛЁТА

Захарченко С.А., Нечипорук С.Ю., Захаров В.С.

ИССЛЕДОВАНИЕ АЛГОРИТМОВ ОЦЕНКИ ЭФФЕКТИВНОСТИ СИЛОВОЙ УСТАНОВКИ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

Корсун О.Н., Стуловский А.В., Юрко В.Н.

ПРИМЕНЕНИЕ АПРИОРНОЙ ИНФОРМАЦИИ ПРИ НЕЙРОСЕТЕВОМ МОДЕЛИРОВАНИИ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ АВИАЦИОННЫМИ СИСТЕМАМИ

Назарова А.В., Куланов Н.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ ТРАЕКТОРИИ НАБОРА ВЫСОТЫ ДЛЯ СВЕРХЗВУКОВОГО САМОЛЁТА С ПОМОЩЬЮ ПСЕВДО- СПЕКТРАЛЬНОГО МЕТОДА ГАУССА

***Чернышев С.Л., Сыпало К.И., Баженов С.Г., Диденко Ю.И.,
Шелюхин Ю.Ф., Стрелков В.В.***

**ПОВЫШЕНИЕ БЕЗОПАСНОСТИ ВЗЛЕТА И ПОСАДКИ МАГИСТРАЛЬНЫХ
САМОЛЕТОВ СРЕДСТВАМИ АВТОМАТИЗАЦИИ УПРАВЛЕНИЯ И ИНФОР-
МАЦИОННОЙ ПОДДЕРЖКИ ЭКИПАЖА**

**2-2. Расчет и моделирование динамических характеристик летательных ап-
паратов**

Ефремов А.В., Ефремов Е.В., Гришина А.Ю. МОДИФИКАЦИЯ ОПТИМАЛЬ-
НОЙ МОДЕЛИ УПРАВЛЯЮЩИХ ДЕЙСТВИЙ ЛЕТЧИКА И ЕЕ ПРИЛОЖЕ-
НИЕ К ЗАДАЧАМ ДИНАМИКИ ПОЛЕТА

Ефремов А.В., Щербаков А.И.
РЕАЛИЗАЦИЯ АДАПТИВНЫХ АЛГОРИТМОВ УПРАВЛЕНИЯ С ОНЛАЙН-
ИДЕНТИФИКАЦИЕЙ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АП-
ПАРАТА

Кольцов М.М.
МЕТОДИКА СИНТЕЗА ОПТИМАЛЬНЫХ РЕГУЛЯТОРОВ КОНТУРА
УПРАВЛЕНИЯ НОРМАЛЬНОЙ ПЕРЕГРУЗКОЙ ТЯЖЕЛОГО САМОЛЕТА НА
ОСНОВЕ РАСШИРЕННОГО ОБЪЕКТА УПРАВЛЕНИЯ

Корсун О.Н., Ляхов В.Д.
ОЦЕНИВАНИЕ МАССЫ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА ПРИ ОТСУТСТВИИ
ДАТЧИКОВ РАСХОДА ТОПЛИВА

Корсун О.Н., Оболенский Ю.Г.
ОПЫТ СОВМЕСТНОЙ ИДЕНТИФИКАЦИИ АЭРОДИНАМИЧЕСКИХ КОЭФ-
ФИЦИЕНТОВ И КОРРЕКЦИИ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ В ПРОЦЕССЕ ЛЕТ-
НЫХ ИСПЫТАНИЙ УЧЕБНО-ТРЕНИРОВОЧНОГО САМОЛЕТА

Корсун О.Н., Честнов А.А.
ОБНАРУЖЕНИЕ ОБЛЕДЕНЕНИЯ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА НА ОС-
НОВЕ ИДЕНТИФИКАЦИИ ИЗМЕНЕНИЯ АЭРОДИНАМИЧЕСКИХ ХАРАК-
ТЕРИСТИК

Кузин А.А.
СИНТЕЗ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ НОРМАЛЬНОЙ ПЕРЕГРУЗКОЙ ТЯЖЕ-
ЛОГО САМОЛЕТА НА ОСНОВЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ИДЕНТИФИКАЦИИ ПАРА-
МЕТРОВ УГЛОВОГО ДВИЖЕНИЯ

Скрябин А.В., Вересников Г.С., Баженов С.Г., Феденюк В.А., Ерофеев Е.В., Тимофеева, А.Д., Стеблинкин А.И., Халецкий Л.В., Лазурин Г.А., Анимица О.В., Воронин А.Ю., Петров Д.А.

МЕТОДЫ ФОРМИРОВАНИЯ ДАННЫХ ДЛЯ РАННЕЙ ДИАГНОСТИКИ
ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИХ СИСТЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Тяглик М.С., Воронка Т.В., Грешиников И.И.

КОМПЕНСАЦИЯ ЗАПАЗДЫВАНИЯ В ТЕЛЕОПЕРАТОРНОМ УПРАВЛЕНИИ
В РАЗЛИЧНЫХ ЗАДАЧАХ ПИЛОТИРОВАНИЯ

СЕКЦИЯ 3. ПЕРСПЕКТИВНЫЕ ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ В КОСМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

3-1. Методы управления и контроля в космических системах

Атрошенко С.Н., Сумароков А.В.

ВОЗМОЖНОСТИ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ ОПТИМАЛЬНЫХ РАЗВОРОТОВ НА
ПЕРСПЕКТИВНОЙ ОРБИТАЛЬНОЙ СТАНЦИИ

Аюкаева Д.М., Беляев М.Ю., Матвеева Т.В., Султанов А.Р. РАСШИРЕНИЕ
ВОЗМОЖНОСТЕЙ ПРОВЕДЕНИЯ ИССЛЕДОВАНИЙ ОРБИТАЛЬНОЙ
СТАНЦИИ С ПОМОЩЬЮ ТРАНСПОРТНЫХ ГРУЗОВЫХ КОРАБЛЕЙ

Барина Е.В., Баранова В.Р.

ПРИМЕНЕНИЕ МЕТОДА УСРЕДНЕНИЯ К ИССЛЕДОВАНИЮ ДВИЖЕНИЯ
АЭРОДИНАМИЧЕСКИ СТАБИЛИЗИРОВАННЫХ НАНО-СПУТНИКОВ
СТАНДАРТА КУБСАТ

Белоконов И.В., Елисов Н.А., Ломака И.А., Шафран С.В. ПРОБЛЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ МАЛОРАЗМЕРНЫМИ КОСМИЧЕСКИМИ АППАРАТАМИ:
ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ МИССИИ САМСАТ-ИОНОСФЕРА

Галяев А.А., Самохин А.С., Самохина М.А.

О ПЕРЕХВАТЕ МНОЖЕСТВА АСТЕРОИДОВ ГРУППОЙ КОСМИЧЕСКИХ
АППАРАТОВ В РАМКАХ 12-Х СОРЕВНОВАНИЙ ПО ГЛОБАЛЬНОЙ ОПТИ-
МИЗАЦИИ ТРАЕКТОРИЙ

Гостев А.Ю., Петухов В.Г.

ОПТИМИЗАЦИЯ ТРАЕКТОРИИ ВЫВЕДЕНИЯ КОСМИЧЕСКОГО АППА-
РАТА С ЭЛЕКТРОРАКЕТНОЙ ДВИГАТЕЛЬНОЙ УСТАНОВКОЙ С ФАЗО-
ВЫМИ ОГРАНИЧЕНИЯМИ

Иванюхин А.В.

ПРОСТЫЕ ЗАКОНЫ УПРАВЛЕНИЯ МАЛОЙ ТЯГОЙ ДЛЯ КОМБИНИРО-
ВАННЫХ СХЕМ ВЫВЕДЕНИЯ

Крамлих А.В.

СИНТЕЗ ЗАКОНОВ УПРАВЛЕНИЯ УГЛОВЫМ ДВИЖЕНИЕМ МАЛОРАЗ-
МЕРНОГО КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА В СЛУЧАЕ ВЫСОКОЙ ДЕГРА-
ДАЦИИ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫХ УСТРОЙСТВ

Кудрявцев Ю.Е.

ЦИФРОВОЙ ДВОЙНИК. ГЛОБАЛЬНОЕ ПОДКЛЮЧЕНИЕ КА

Максименко М.В., Тихонов А.А.

ОБ ЭЛЕКТРОДИНАМИЧЕСКОМ УПРАВЛЕНИИ ВРАЩАТЕЛЬНЫМ ДВИ-
ЖЕНИЕМ КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА ВОКРУГ НОРМАЛИ К ПЛОСКО-
СТИ ОРБИТ

Муртазин Р.Ф., Чудинов Н.А.

ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ТЕХНОЛОГИИ «БЫСТРЫХ» СТЫКОВОК В ПРО-
ГРАММЕ РОССИЙСКОЙ ОРБИТАЛЬНОЙ СТАНЦИИ И ПРИ РЕАЛИЗАЦИИ
ЛУННОЙ ПРОГРАММЫ

Румянцев Н.В., Соловьев С.В.

ИНТЕЛЛЕКТУАЛИЗИРОВАННАЯ СИСТЕМА КОНТРОЛЯ СОСТОЯНИЯ
КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ ПО ТЕЛЕМЕТРИЧЕСКИМ ДАННЫМ

Челноков Ю.Н., Молоденков А.В., Панкратов И.А.

БИКВАТЕРНИОННОЕ АНАЛИТИЧЕСКОЕ ОПТИМАЛЬНОЕ РЕШЕНИЕ ЗА-
ДАЧИ МИНИМАЛЬНОГО ПО ЭНЕРГИИ ПРОГРАММНОГО УПРАВЛЕНИЯ
ПРОСТРАНСТВЕННЫМ ДВИЖЕНИЕМ КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА

3-2. Информационное обеспечение и взаимодействие в космических систе- мах

Агишев А.Р., Литовченко Д.Ц., Тишина М.Ю.

УПРАВЛЕНИЕ ГЕОСТАЦИОНАРНЫМИ КОСМИЧЕСКИМИ АППАРА-
ТАМИ НА ОРБИТАХ С ПОВЫШЕННЫМ НАКЛОНЕНИЕМ

Алямовский С.Н., Беляев М.Ю., Боровихин П.А., Заруба С.С.

О ВОЗМОЖНОМ ПОСТРОЕНИИ СИСТЕМЫ АВТОНОМНОЙ НАВИГАЦИИ
ОРБИТАЛЬНОЙ СТАНЦИИ НА ОСНОВЕ ФОТОСНИМКОВ ПЛАНЕТЫ

Бжинаев И.К., Коваленко А.А.

АВТОМАТ-РАСПОЗНАВАТЕЛЬ ДЛЯ ЯЗЫКА ФОРМАЛЬНОГО ОПИСАНИЯ
ПОЛЕТНЫХ ПРОЦЕДУР

Евсеев В.П., Симонова Е.В.

ПЛАНИРОВАНИЕ ПОДСПУТНИКОВОЙ НЕПРЕРЫВНОЙ СЪЁМКИ

Жуков Г.Е., Ельников Р.В.

ОПТИМИЗАЦИЯ КОМБИНИРОВАННОЙ СХЕМЫ ВЫВЕДЕНИЯ КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ ДИСТАНЦИОННОГО ЗОНДИРОВАНИЯ ЗЕМЛИ НА ОРБИТЫ МАЛОГО НАКЛОНЕНИЯ

Коваленко А.А., Бжинаев И.К.

РЕАЛИЗАЦИЯ ПОЛЁТНЫХ ОПЕРАЦИЙ В ПРОЦЕССЕ УПРАВЛЕНИЯ ПОЛЁТОМ ОРБИТАЛЬНОЙ СТАНЦИИ

Кукин О.Н.

ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ЭКИПАЖА ПКА

Литовченко Д.Ц.

МЕТОДЫ ИМИТАЦИОННО-СТАТИСТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ В ПРАКТИКЕ СОЗДАНИЯ СЛОЖНЫХ ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМ СПЕЦИАЛЬНОГО НАЗНАЧЕНИЯ

Хмарский П.А., Наумов А.О.

УЧЕТ ГЕОФИЗИЧЕСКИХ УСЛОВИЙ ДЛЯ ПОВЫШЕНИЯ ТОЧНОСТИ УПРАВЛЕНИЯ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ СРЕДСТВ ПРИ ПОМОЩИ РАДИОЛОКАЦИОННЫХ

Чудинов Н.А., Муртазин Р.Ф.

ОПЕРАТИВНОЕ ПАРИРОВАНИЕ НЕШТАТНЫХ СИТУАЦИЙ ПРИ СБЛИЖЕНИИ НА ОКОЛОЛУННОЙ ОРБИТЫ

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«УПРАВЛЕНИЕ В ПЕРСПЕКТИВНЫХ НАЗЕМНЫХ
ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМАХ»
(УПНТС - 2025)**

Председатель программного комитета: **В.М. Приходько**, член-корр РАН

Сопредседатель: **Г.О. Котиев**, член-корр РАН

**СЕКЦИЯ 1. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТРАНСПОРТНЫЕ СИСТЕМЫ И
ТЕХНОЛОГИИ В УПРАВЛЕНИИ ТРАНСПОРТНЫМИ ПРОЦЕССАМИ И
СРЕДСТВАМИ**

**Колесников В.И., Кудряков О.В., Колесников И.В.,
Новиков Е.С., Воронаев А.И., Политыко К.Н., Марусин П.С.**
ПРОБЛЕМЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ СОЗДАНИЯ НОВЫХ ВИДОВ ТРИБОТЕХ-
НИЧЕСКИХ ИОННО-ПЛАЗМЕННЫХ ПОКРЫТИЙ

Цзюй Ичэнь, Лю Исинь, Кулик А.А.
МОДЕЛИРОВАНИЕ СОЦИАЛЬНОГО ВНИМАНИЯ ДЛЯ АВТОНОМНЫХ
СИСТЕМ В ПЛОТНОМ ТРАФИКЕ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ SA-MDP

Малыгин И.Г., Цыганов В.В., Савушкин С.А., Лемешкова А.В. ПРИНЦИПЫ
НАУЧНОЙ ЭКСПЕРТИЗЫ КРУПНОМАСШТАБНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ
ПРОЕКТОВ

Куликов А.В., Трофименко Ю.В.
МЕТОДОЛОГИЯ ОЦЕНКИ ЭФФЕКТИВНОСТИ И КОМПЛЕКСНОЙ БЕЗ-
ОПАСНОСТИ МУЛЬТИМОДАЛЬНЫХ ПЕРЕВОЗОК ПАССАЖИРОВ В
КРУПНОМ ГОРОДЕ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ТЕХ-
НОЛОГИЙ

**Абакаров А.А., Филиппова Н.А., Гечекбаев Ш.Д., Игитов Ш.М.,
Пирмагомедов И.Р.**
ЦИФРОВАЯ ТРАНСФОРМАЦИЯ ОБЛАСТИ ОБЩЕСТВЕННОГО ТРАНС-
ПОРТА РЕСПУБЛИКИ ДАГЕСТАН

Пугачев И.Н., Григоров Д.Е., Шешера Н.Г.
СИСТЕМНЫЙ ПОДХОД К ИССЛЕДОВАНИЮ ТРАНСПОРТНЫХ ХАРАКТЕ-
РИСТИК ДЛЯ СНИЖЕНИЯ ТРАВМАТИЗМА ПРИ ДТП

Пугачев И.Н., Григоров Д.Е., Шешера Н.Г.
ОЦЕНКА НАДЕЖНОСТИ УЛИЧНО-ДОРОЖНОЙ СЕТИ НА ОСНОВЕ ИН-
ФОРМАЦИОННОЙ ЗАГРУЗКИ ВОДИТЕЛЕЙ С ПРИМЕНЕНИЕМ МЕТОДОВ

ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА

Подзоров А.В., Филиппова Н.А.

СТРУКТУРА УПРАВЛЕНИЯ ВЕДОМСТВЕННЫМ АВТОМОБИЛЬНЫМ ТРАНСПОРТОМ НА ОСНОВЕ ЦЕНТРАЛИЗОВАННОЙ СИСТЕМЫ ДИСПЕТЧЕРСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Воробьев А.И., Маркаров А.И.

РАЗРАБОТКА СЦЕНАРИЕВ ДЛЯ ДЕМОНСТРАЦИИ ВОЗМОЖНОСТЕЙ СИСТЕМЫ ПОВЫШЕНИЯ АКТИВНОЙ БЕЗОПАСНОСТИ ЗА СЧЕТ ПРИМЕНЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЙ V2X И КООПЕРАТИВНЫХ ИТС, И ИХ ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ С ЭЛЕМЕНТАМИ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ ДОРОЖНОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ

Галицкая А.В., Галузин В.А.

РАЗРАБОТКА МЕТОДА ПЛАНИРОВАНИЯ ДОСТАВКИ ГРУЗОВ БЕСПИЛОТНЫМИ ЛЕТАТЕЛЬНЫМИ АППАРАТАМИ

Семенов В.Е., Каляев А.И.

РАЗРАБОТКА АЛГОРИТМОВ И СРЕДСТВ АВТОМАТИЧЕСКОЙ СБОРКИ И АННОТАЦИИ ОБУЧАЮЩИХ ВЫБОРОК ДЛЯ ИСКУССТВЕННЫХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ НА БАЗЕ ВИДЕОПОТОКА

Матюнина А.И., Ларин О.Н.

ЦИФРОВОЕ РЕШЕНИЕ ПРОБЛЕМЫ КОНТРОЛЯ ЗАГРУЗКИ ВОЗДУШНОГО СУДНА ДЛЯ ОПТИМИЗАЦИИ ГРУЗОВЫХ АВИАПЕРЕВОЗОК

СЕКЦИЯ 2. БОРТОВЫЕ ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИЕ СИСТЕМЫ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНО-ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ СРЕДСТВ

Котиев Г.О., Косицын Б.Б., Газизуллин Р.Л.

АДАПТИВНЫЙ ЗАКОН УПРАВЛЕНИЯ ПОДВОДИМОЙ МОЩНОСТЬЮ К ДВИЖИТЕЛЮ КОЛЕСНОЙ МАШИНЫ

Хаолин Инь, Решмин С.А., Васенин С.А.

МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИКИ ПЛОСКОЙ ДВУХМАССОВОЙ СИСТЕМЫ С ПРИМЕНЕНИЕМ МОДЕЛИ КЕЛЬВИНА-ФОЙГТА

Келлер А.В., Климов А.В., Шадрин С.С., Попов А.В.

МЕТОДЫ ОПТИМИЗАЦИОННОГО СИНТЕЗА ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ ДИНАМИКОЙ ДВИЖЕНИЯ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ

Оганян Э.А., Хмелев Р.Н.

РАЗРАБОТКА МАТЕМАТИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ
ЭЛЕКТРИЧЕСКИМ ПРИВОДОМ КОЛЕСНЫХ САМОХОДНЫХ МАШИН

Гойдин О.П., Косицын Б.Б., Стадухин А.А.

ЗАКОН УПРАВЛЕНИЯ СОЧЛЕНЕННЫМ КОЛЕСНЫМ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМ КОМПЛЕКСОМ ПРИ ДВИЖЕНИИ ПО ОПОРНОЙ ПОВЕРХНОСТИ СО СЛОЖНЫМ ПРОФИЛЕМ

Петров Д.Н., Алешко Р.А., Шошина К.В.

ОБЗОР ЭТАПОВ ПРОЕКТИРОВАНИЯ И МОДЕЛИРОВАНИЯ АППАРАТНОЙ ЧАСТИ БПЛА

Котиев Г.О., Бузунов Н.В.

ПРИМЕНЕНИЕ ИМИТАЦИОННЫХ МАТЕМАТИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ РЕАЛЬНОГО ВРЕМЕНИ ДЛЯ РАЗРАБОТКИ БОРТОВЫХ ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ

Илюхин А.Н.

АКТУАЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ ПРОЕКТИРОВАНИЯ БЕСПИЛОТНОГО ТРАНСПОРТА

Шурыгин В.А., Серов В.А., Устинов С.А.

АРХИТЕКТУРА БОРТОВОЙ ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩЕЙ СИСТЕМЫ СПЕЦИАЛЬНОГО ТРАНСПОРТНОГО КОМПЛЕКСА

Сарбаев Д.С., Балакина Е.В., Денисенко И.К.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ БОКОВОЙ РЕАКЦИОПОРНОЙ ПОВЕРХНОСТИ НА УПРАВЛЯЕМОЕ КОЛЕСО ДЛЯ ЗАДАЧ МОДЕЛИРОВАНИЯ ДВИЖЕНИЯ ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА С АВТОМАТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМОЙ СТАБИЛИЗАЦИИ ТРАЕКТОРИИ

Епифанов О.К., Гречушкин Ю.В.

МЕТОД БЕЗДАТЧИКОВОГО ОПРЕДЕЛЕНИЯ НАЛИЧИЯ ИЛИ ОТСУТСТВИЯ ГРУЗА В КАНАЛЕ УПРАВЛЕНИЯ МАГНИТОЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ГРУЗОЗАХВАТНОГО УСТРОЙСТВА ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА

Горелов В.А., Котиев Г.О., Шкарупелов Е.С.

ЗАКОН ЭНЕРГОЭФФЕКТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ МНОГОСТУПЕНЧАТОЙ ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКОЙ ТРАНСМИССИЕЙ ГРУЗОВОГО АВТОМОБИЛЯ

Зыбин П.В., Косицын Б.Б.

МЕТОД ФОРМИРОВАНИЯ ЗАКОНА УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ ГУСЕНИЧНОЙ МАШИНЫ С ТРЕХПОТОЧНОЙ ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКОЙ

СЕКЦИЯ 3. МОДЕЛИРОВАНИЕ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ И МОНИТОРИНГА ЦИФРОВОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ В СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ НАЗЕМНЫМ ТРАНСПОРТОМ

Боковня Д.Р., Куренков П.В., Преображенский Д.А. ВНЕДРЕНИЕ КРИПТОВАЛЮТЫ КАК СПОСОБА ОПЛАТЫ ПРОЕЗДА НА НАЗЕМНОМ ТРАНСПОРТЕ: ПЕРСПЕКТИВЫ И ВЫЗОВЫ

Капский Д.В., Кузьменко В.Н., Филиппова Н.А., Коржова А.В. КЕЙС АДАПТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ ТРАНСПОРТНО-ПЕШЕХОДНЫМИ ПОТОКАМИ С УЧЕТОМ ДВИЖЕНИЯ ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНЫХ ПОЕЗДОВ В ЗОНЕ ПЕРЕКРЕСТКА

Яшина М.В., Таташев А.Г., Кудряшов М.А. ПОДХОД К ОЦЕНКЕ ХАРАКТЕРИСТИК ПАССАЖИРООБМЕНА ТРАНСПОРТНО-ПЕРЕСАДОЧНОГО УЗЛА НА ПРИМЕРЕ Г. МОСКВЫ

Полешикина И.О., Ченцов А.А., Ченцов А.Г., Ченцов П.А. ОПТИМИЗАЦИЯ МАРШРУТОВ ДВИЖЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ ПРИ ДОСТАВКЕ ГРУЗОВ И ВЫПОЛНЕНИИ МОНИТОРИНГА ЛЕСНЫХ ПОЖАРОВ

Неусыпин К.А., Лю Исинь, Цзюй Ичэнь, Селезнева М.С., Фу Ли ОТСЛЕЖИВАНИЕ ТРАЕКТОРИИ С ПОМОЩЬЮ МНОГОМАСШТАБНЫХ НЕПРЕРЫВНЫХ СЕТЕЙ АТТРАКТОРОВ

Колесников М.В., Задорожний В.М., Бакалов М.В. РАЗВИТИЕ МЕТОДОВ МОДЕЛИРОВАНИЯ РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ВАГОНОПОТОКОВ НА ПРИНЦИПАХ ПОНЯТИЯ ТОЧКИ ФЕРМА-ТОРРИЧЕЛИ

Колесников М.В., Задорожний В.М., Бакалов М.В., Коротеева Т.Н. ОРГАНИЗАЦИЯ ПРОДВИЖЕНИЯ ВАГОНОПОТОКОВ: КОНЦЕПТУАЛЬНАЯ МОДЕЛЬ И ПРИНЦИПЫ СКВОЗНОГО РЕГУЛИРОВАНИЯ

Храпова Н.И. НЕЧЁТКИЙ МЕТОД РАСЧЁТА ВРЕМЕННЫХ ИНТЕРВАЛОВ РАБОТЫ СИГНАЛОВ СВЕТОФОРА ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ НАЗЕМНЫМ ТРАНСПОРТОМ

Трофименко Ю.В., Рунец Р.С. НАУЧНО-МЕТОДИЧЕСКИЕ ВОПРОСЫ ОЦЕНКИ ПОТЕРИ ВРЕМЕНИ И КАЧЕСТВА УДОБСТВА ДВИЖЕНИЯ МОТОРИЗОВАННЫХ ТУРИСТОВ НА ОПОРНОЙ ДОРОЖНОЙ СЕТИ КРАСНОДАРСКОГО КРАЯ

Куренков П.В., Борисов Д.С., Шелков Г.С.

НАГРУЗКА НА ИНФРАСТРУКТУРУ СЕТИ РЖД: ТЕКУЩЕЕ СОСТОЯНИЕ, АНАЛИЗ И ПУТИ ОПТИМИЗАЦИИ

Куренков П.В., Мизиев М.М., Черкасова Д.О.

ДИНАМИКА И ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ КОНТЕЙНЕРНЫХ ЖЕЛЕЗНО-ДОРОЖНЫХ ПЕРЕВОЗОК В РОССИИ
НА НАЧАЛО 2025 Г.

Мокрецов Н.А., Стадухин А.А.

ОБУЧЕНИЕ НЕЙРОННОЙ СЕТИ С ПРИМЕНЕНИЕМ КОМПЛЕКСА НАТУРНО-МАТЕМАТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ

СЕКЦИЯ 4. ПРОБЛЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ПРИ ПЕРЕХОДЕ К БЕЗОПАСНОМУ НИЗКОУГЛЕРОДНОМУ РАЗВИТИЮ ТРАНСПОРТА

Трофименко Ю.В.

НАУЧНО-МЕТОДИЧЕСКИЕ ПРИНЦИПЫ УЧЕТА ГУМАНИТАРНЫХ И СОЦИАЛЬНЫХ КОМПОНЕНТОВ ТРАНСПОРТНОЙ ПОЛИТИКИ ДЛЯ НИЗКОУГЛЕРОДНОГО РАЗВИТИЯ МУЛЬТИМОДАЛЬНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМ ГОРОДСКИХ АГЛОМЕРАЦИЙ

Блохин А.Н., Гринкевич Н.А., Калмыков В.К.

СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ПЕРСПЕКТИВНОГО МНОГОКОЛЕСНОГО ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА С ГИБРИДНОЙ СИЛОВОЙ УСТАНОВКОЙ FCEV

Энглези И.П.

ЭНЕРГОСБЕРЕГАЮЩИЙ IN-MEMORY КОМПЬЮТИНГ АВТОНОМНОГО ТРАНСПОРТА

Алероев М.Т., Менькина У.О., Таташев А.Г., Яшина М.В.

ОБ ОДНОМ МЕТОДЕ ИДЕНТИФИКАЦИИ ПАРАМЕТРОВ МЕХАНИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ С ПАМЯТЬЮ ПО РЕЗУЛЬТАТАМ ИСПЫТАНИЙ БИТУМНЫХ ВЯЖУЩИХ

Васильев Ю.Э., Приходько В.М., Никитаев М.М., Малазони Г.Ш.

УЧЕТ СЕЗОННОСТИ ПОСТАВОК МАТЕРИАЛОВ ДЛЯ ПРОИЗВОДСТВА АСФАЛЬТОБЕТОННОЙ СМЕСИ

Зырянов И.В., Мярин А.Н., Нифонтов К.Р., Васильев П.Ф., Ефимов Н.К., Реев В.Г., Тимофеев В.М.

ПРОЕКТ СОЗДАНИЯ ФЕДЕРАЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ «ТЕХНИКА НА ТЕРРИТОРИЯХ ЭКСТРЕМАЛЬНО ХОЛОДНОГО КЛИМАТА»

Фазуллин Д.Д., Маврин Г.В., Корнилов С.В.

ПРОБЛЕМЫ РАЗВИТИЯ ЭКОЛОГИЧЕСКИХ БЕЗОПАСНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ НА ВОДОРОДНЫХ ТОПЛИВНЫХ ЭЛЕМЕНТАХ

Фефилов А.Н.

ТРАНСКОНТИНЕНТАЛЬНЫЙ ГИБРИДНЫЙ ЭСТАКАДНЫЙ ЭЛЕКТРОТРАНСПОРТ «ВАЛЬС». МЕРЫ УКРЕПЛЕНИЯ ЭКОНОМИКИ И ЭКОЛОГИИ ТЕРРИТОРИЙ ЕВРАЗИИ

Аникеев И.А.

МЕТОД ПОВЫШЕНИЯ ЭНЕРГОЭФФЕКТИВНОСТИ КОЛЕСНЫХ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ ПУТЕМ ПРИМЕНЕНИЯ ДВУХПОТОЧНОЙ БЕССТУПЕНЧАТОЙ АВТОМАТИЧЕСКОЙ ТРАНСМИССИИ

Филиппова Н.А., Мамедов М.Р., Гринкевич Н.А., Калмыков В.К.

ТЕКУЩЕЕ СОСТОЯНИЕ И ПЕРСПЕКТИВЫ ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ПАССАЖИРСКОГО ТРАНСПОРТА В ГОРОДАХ КРАЙНЕГО СЕВЕРА

СЕКЦИЯ 5. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ И ЦИФРОВАЯ ТРАНСФОРМАЦИЯ КАК ИНСТРУМЕНТЫ ПОСТРОЕНИЯ ТРАНСПОРТНО-ЛОГИСТИЧЕСКИХ СИСТЕМ

Агуреев И.Е.

ПАТТЕРНЫ ТРАНСПОРТНОГО ПОВЕДЕНИЯ ИНДИВИДОВ

Власов В.М., Филиппова Н.А.

РОБОТИЗАЦИИ ПРОЦЕССА УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА ГОРОДСКОГО ПАССАЖИРСКОГО ТРАНСПОРТА

Куренков П.В., Сироткин М.А., Богачук И.С.

ЦИФРОВОЙ ДВОЙНИК В АВТОТРАНСПОРТЕ

Владимиров Н.А., Шафорост А.Н., Анцев В.Ю., Горынин А.Д. ЦИФРОВИЗАЦИЯ ПРОЦЕССОВ УПРАВЛЕНИЯ ПОТОКАМИ ГРУЗОПАССАЖИРСКИХ ПЕРЕВОЗОК В ТРАНСПОРТНОЙ КОМПАНИИ

Грязнов М.В., Адувалин А.А., Пыталева О.А. АВТОМАТИЗАЦИЯ ДИСПЕТЧЕРСКОГО УПРАВЛЕНИЯ ТРАМВАЯМИ В СЛУЧАЕ АВАРИЙНОЙ ОСТАНОВКИ ДВИЖЕНИЯ

Демьянов Д.Н., Карабцев В.С., Нуртдинов Н.Ф. УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ВЫСОКОАВТОМАТИЗИРОВАННОГО ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА НА ОСНОВЕ АНАЛИЗА И ПРОГНОЗИРОВАНИЯ ДОРОЖНОЙ ОБСТАНОВКИ

Дьяков Ф.К.

НЕОБХОДИМОСТЬ ПРОВЕДЕНИЯ КОМПЛЕКСА ДОВОДОЧНЫХ АДАПТИВНЫХ ИСПЫТАНИЙ СИСТЕМ ADVANCED DRIVER ASSISTANCE SYSTEMS (ADAS) 2го УРОВНЯ В ХОДЕ ВСЕГО ЖИЗНЕННОГО ЦИКЛА МОДЕЛИ

Воробьев А.И.

РАЗРАБОТКА ВЫСОКОАВТОМАТИЗИРОВАННЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ ДЛЯ СРЕДНЕТОННАЖНЫХ ГРУЗОПЕРЕВОЗОК В ВЫСОКОКОНФЛИКТНОЙ ТРАНСПОРТНО- ДОРОЖНОЙ СРЕДЕ

Балакина Е.В., Сергиенко И.В.

ОСОБЕННОСТИ МАТЕМАТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ ТРАЕКТОРИИ КОЛЕСНОГО НАЗЕМНОГО ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА С АВТОМАТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМОЙ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ

Богумил В.Н., Касимов Д.Э., Андреева М.Д.

РАЗРАБОТКА ДИНАМИЧЕСКОЙ ПРОСТРАНСТВЕННОЙ МОДЕЛИ ДВИЖЕНИЯ ПО ЗАДАННОМУ МАРШРУТУ ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА ГОРОДСКОГО ПАССАЖИРСКОГО ТРАНСПОРТА С РОБОТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМОЙ УПРАВЛЕНИЯ

Фирсова С.Ю., Куликов А.В.

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ СИСТЕМЫ В ОРГАНИЗАЦИИ ПЕРЕВОЗОК СТРОИТЕЛЬНЫХ ГРУЗОВ НА ЖИЛИЩНО-ГРАЖДАНСКИЕ ОБЪЕКТЫ

Франц А.В., Филиппова Н.А.

МОНИТОРИНГ ЦИФРОВОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ ПО ДОСТАВКЕ ДИЗЕЛЬНОГО ТОПЛИВА ПО АВТОЗИМНИКАМ АРКТИЧЕСКОЙ ЗОНЫ РОССИИ В СИСТЕМАХ УПРАВЛЕНИЯ НАЗЕМНЫМ ТРАНСПОРТОМ

3. ОБЪЕДИНЕННЫЙ РЕГЛАМЕНТ МКПУ-2025

Архитектура Мультиконференция-2025

Дата Время	15.09 (пн)	16 сентября (вт)							17 сентября (ср)														
	Прибытие заселение	РиМ	УРСС	УАКС	УПНТС	РиМ	УРСС	УАКС	УПНТС	ПСВО													
8:00		Трансфер к месту проведения							Трансфер к месту проведения														
9:00		Кофе-брейк							Кофе-брейк														
9:45		ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ Актовый зал (АЗ-1), 9 корпус, 4 этаж ОТКРЫТИЕ Пленарные доклады (6)							ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ АЗ-1, 9 корпус, 4 этаж Пленарные доклады (3)								ПЛЕНАРНОЕ						
10:00																							
11:00																Трансфер на АО «КБП»							
12:00																Экспозиция АО «КБП», кофе-брейк							
13:00																							
13:00		Перерыв на обед																					
14:00															Спецсекция 5 докладов								
15:00		С 1 АЗ-1 (15)	С 2 АЗ-2 (14)	С 1 Гл- 403 (15)	С 2 Гл- 402 (11)	С 1-1 1-115 (12)	С 2-1 Гл- 431 (7)	С 1 Гл- 212 (12)	С 2 9-101 (13)	С 1 АЗ-1 (7)	С 3 АЗ-2 (19)	С 3 Гл- 403 (14)	С 4 Гл- 402 (18)	С 1-2 Гл- 133а (9)		С 3-1 Гл- 431 (8)	С 3 9-101 (8)						
16:00		Заседание президиума	Фуршет							Трансфер к месту проживания							Трансфер						
17:00	Свободное время									Свободное время													
18:00																							
18:30																							
19:00																							
20:00	Трансфер к месту проживания							Трансфер															
21:00	Трансфер к месту проживания							Свободное время															

Дата Время	18 сентября (чт)						19 сентября (пт)				20.09 (сб)
	РиМ	УРСС	УАКС	УПНТС			РиМ	УРСС	УАКС	УПНТС	Отъезд
8:00	Трансфер к месту проведения						Трансфер к месту проведения				
9:00	Кофе-брейк						Кофе-брейк				
9:45	С 3 АЗ-1 (19)	С 5 Гл-402 (12)	С 2-2 Гл-133а (9)	С 3-2 Гл-431 (10)	С 4 Гл-212 (10)	С 5 9-101 (12)	ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ АЗ-1, 9 корпус, 4 этаж Пленарные доклады (6) ЗАКРЫТИЕ				
10:00											
11:00											
12:00											
13:00											
13:00	Перерыв на обед										
14:00	Совместное заседание Научного совета по машиностроению РАН, Научного совета по робототехнике и мехатронике РАН и Научного совета по метрологическому обеспечению и стандартизации РАН. АЗ-2 Экскурсионная программа						Трансфер к месту проживания				
14:00							Отъезд				
15:00											
16:00											
17:00											
18:00											
18:30											
19:00											
20:00	Товарищеский ужин										
21:00											
21:00	Трансфер к месту проживания										

Актовый зал (АЗ-1) – большой актовый зал

Актовый зал-2 (АЗ-2) – вестибюль балкона актового зала

Кофе-брейк – вестибюль большого актового зала

Обеды – столовая 9 учебного корпуса, кафе «Кафедра»

4. НАУЧНАЯ ПРОГРАММА И РЕГЛАМЕНТ ВЫСТУПЛЕНИЙ ПО ДНЯМ РАБОТЫ КОНФЕРЕНЦИИ

15 – 20 сентября 2025 г.

16 сентября 2025 г., вторник

ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ 1

09.00 – 09.45 Кофе-брейк

Вестибюль большого актового зала

09.45 – 13.00 ОТКРЫТИЕ МКПУ-2025

ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ

Актовый зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (А3-1)

Регламент: доклад – до 30 мин.

1. *Академик С.Л. Чернышев, член-корр. РАН К.И. Сыпало, С.Г. Баженов* «Повышение безопасности взлета и посадки магистральных самолетов средствами автоматизации управления и информационной поддержки экипажа» (ЦАГИ, Москва).
2. *Член-корр. РАН П.А. Созинов* «Обработка информации и адаптивное управление в сетевых системах контроля воздушного пространства для обеспечения массового применения беспилотных воздушных судов» (Алма-Антей, Москва).
3. *Д-р техн. наук Г.В. Анцев* «Развитие беспилотных авиационных систем вертолетного типа гражданского назначения и их применения для различных задач в унифицированных условиях применения» (Радар-ММС, Санкт-Петербург).
4. *Д-р техн. наук А.В. Дутов, д-р техн. наук В.П. Кутахов* «Метод формирования состава разнородных групп летательных аппаратов для решения комплексных задач.» (НИИ им. Жуковского, Москва)
5. *Академик В.А. Шурыгин* «Вопросы построения специальных наземных транспортных платформ на основе распределенной системы управления разнородными компонентами» (АО «Титан-Баррикады», Волгоград)
6. *Член-корр. РАН Е.Ю. Марчуков* «Вопросы создания распределенных систем управления авиационных двигателей нового поколения» (ОКБ им А. Люльки, Москва).

13.00 – 14.00 Перерыв на обед

16 сентября 2025 г., вторник

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ РИМ-2025

Председатель Программного комитета: академик РАН **Ф.Л. Черноусько**

Сопредседатель: академик РАН **И.А. Каляев**

Секция 1: Кинематика и динамика роботов

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Актальный зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (А3-1)

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Н.Н. Болотник**

Сопредседатель: д-р техн. наук **В.Ф. Филаретов**

Секретарь: канд. техн. наук **А.С. Губанков**

1. **Андропова А.А., Савин С.И.** Метод оптимального робастного управления для системы с аддитивными неопределённостями и динамической обратной связью
2. **Артемов К.С., Брискин Е.С.** О влиянии походки и расположения двигателей на эксплуатационные характеристики шагающего робота
3. **Балакина Е.В., Брискин Е.С.** Поиск оптимального управления величиной свободного радиуса колеса транспортного средства при равномерном качении по недеформируемой поверхности
4. **Безусов С.О., Брискин Е.С., Серов В.А., Устинов С.А., Вершинина И.П.** Некоторые особенности перемещения груза группой мобильных роботов с помощью тросовой системы
5. **Бельченко Ф.М., Князьков М.М., Остриков П.П., Семенов Е.А., Суханов А.Н.** Экспериментальные исследования надежности сцепления вакуумных захватных устройств в водной среде
6. **Болотник Н.Н., Фигурина Т.Ю.** Управление системой трех взаимодействующих тел в среде с квадратичным сопротивлением
7. **Смирная Л.Д., Вершинина И.П., Артемов К.С., Брискин Е.С.** Об управлении движением мобильных роботов с двигателями, обеспечивающими их идеальную маневренность
8. **Глуценко А.И., Ласточкин К.А.** Управление углами Эйлера квадрокоптера на основе оценки и компенсации неопределенности
9. **Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Юхимец Д.А., Тимошенко А.А., Горностаев И.В.** Метод синтеза систем позиционно-силового управления многозвенным подводным манипулятором

16 сентября 2025 г., вторник

10. **Григорьев И.М., Юхимец Д.А.** Метод определения жесткости вращательного шарнира манипулятора с использованием инерциального измерительного модуля
11. **Дементьев Е.В., Брискин Е.С.** Управление движением подводной роботизированной платформы на канатно - рельсовой дороге с использованием естественных силовых воздействий
12. **Иванов Е. В., Лесков А.Г.** Перспективы и проблемы развития плоскопараллельных тросовых манипуляционных систем
13. **Бобцов А.А., Козачёк О.А.** Синтез адаптивного наблюдателя переменной состояния для модели роботизированной ноги в условиях параметрической неопределенности
14. **Голубев Ю.Ф., Корянов В.В.** Возможность преодоления многоногим роботом впадин максимальной ширины
15. **Костин Г.В.** Оптимизация управляемых движений линейной упругой системы
16. **Хорошева А.А., Черноусько Ф.Л.** Построение траекторий квадрокоптеров в вертикальной плоскости
17. **Хорошева А.А., Черноусько Ф.Л.** Поступательные движения тела с внутренней подвижной массой в среде с квадратичным сопротивлением

Секция 2: Применение и устройство роботов

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Актальный зал, 9 учебный корпус, (А3-2)

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: профессор РАН **А.Л. Ронжин**

Сопредседатель: д-р техн. наук **А.В. Малолетов**

Секретарь: **Ф.М. Бельченко**

1. **Бельченко Ф.М., Ермолов И.Л., Нагайцев Г.Н., Суханов А.Н., Остриков П.П.** Алгоритмы надводной съемки для поиска промысловых рыб
2. **Ветлицын М.Ю., Шаронов Н.Г.** Проблема оцувствления эластичных пальцев адаптивных захватных устройств
3. **Грузликов А.М.** Использование методов глубокого обучения для обнаружения аномалий в аудиоданных
4. **Казаков Ю.Н., Нгуен Тхай Ха, Лю Ифань, Ло Юань, Савин Л.А.** Радиально-осевые и упруго-демпферные опоры роторов с активным управлением
5. **Колпацников Д.Ю., Гергет О.М.** Идентификация параметров непрерывного робота

16 сентября 2025 г., вторник

6. **Коноплин А.Ю.** Подход к увеличению степени автономности выполнения технологических операций подводными роботами
7. **Родионов О.А., Малолетов А.В.** Разработка технологии и демонстратора бортового аппаратно-программного комплекса беспилотных воздушных судов
8. **Бирин Д.А., Мещеряков Р.В., Туровский Я.А.** Требования к РТК при управлении оператором группой РТК
9. **Ронжин А.Л., Дашевский В.П., Крестовников К.Д.** Взаимодействие воздушных дронов с наземными роботизированными средствами
10. **Хисамутдинов М.В., Каляев А.И.** Создание малогабаритной автономной самоходной системы поиска объектов с применением поворотной видеосистемы с бортовой обработкой данных
11. **Шалюхин К.А., Мельников И.К., Филиппов Г.С., Чернецов Р.А.** Телеманипулятор с кинематическим подобием для микрохирургии
12. **Ющенко А.С.** Эргономическое проектирование интерактивных коллаборативных систем
13. **Ющенко А.С.** Подготовка специалистов по робототехнике – состояние и перспективы
14. **Годжаев З.А., Соколов С.М., Сенькевич С.Е., Судаков В.А.** Групповое взаимодействие роботизированных мобильных средств при выполнении технологических операций сельскохозяйственного производства

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УРСС-2025

Председатель Программного комитета: академик РАН **И.А. Каляев**

Сопредседатель: академик РАН **Д.А. Новиков**

Секция 1: Теоретические основы управления в распределенных и сетевых системах

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 403

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Н.В. Кузнецов**

Сопредседатель: д-р техн. наук **И.Б. Фуртат**

Секретарь: кант. техн. наук **С.А. Вражевский**

1. **Бабилов В.Г., Галяев А.А.** О построении и свойствах аналитических сеток для диаграммы сложности

16 сентября 2025 г., вторник

2. **Бобцов А.А., Маргун А.А.** Синтез функциональных наблюдателей для неопределенных мультиагентных систем
3. **Гежа В.Н., Губанов А.В., Козицин И.В.** Идентификация оптимальной структуры социальной сети в SCARDO-модели
4. **Гусин В.Б.** Усредненный консенсус в распределенных системах с византийскими узлами
5. **Дивеев А.И., Софронова Е.А.** Задача синтеза структуры схемы дорожного движения и эволюционные методы обучения для ее решения
6. **Котюков А.М., Павлова Н.Г.** О равновесии в динамической рыночной модели типа Аллена
7. **Кузнецов О.П.** Новый распределенный алгоритм нумерации вершин неориентированного графа
8. **Лазарев А.А.** Метрический подход решения задач теории расписаний $1|r_j|L_{\max}$
9. **Лобачев М.Ю., Буркин И.М., Кудряшова Е.В., Кузнецов Н.В., Курков И.В.** Математическое моделирование систем фазовой автоподстройки частоты
10. **Лутовинова Н.А.** Оценка сложности точного алгоритма для задачи минимизации суммарной задержки
11. **Мингазов Д.Р.** Управление мультиагентными системами с фиксированным временем сходимости на основе нелинейного протокола локального голосования
12. **Никаноров С.О.** Исследование динамической модели Леонтьева с управлением
13. **Пузанов И.И., Положенцев А.А.** К вопросу о модифицированной схеме управления переходами в продукционных базах знаний
14. **Рей А.С.** Комплексное оценивание интегрального риска сложной системы с учетом его структуры
15. **Хлытчиев А.Д., Козицин И.В.** Консистентность эпистемических сетей аргументов больших языковых моделей

Секция 2: Проблемы распределенного управления в киберфизических системах и сенсорных сетях

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 402

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Д.Г. Арсеньев**

Сопредседатель: д-р техн. наук **В.П. Шкодырев**

Секретарь: канд. техн. наук **Е.С. Гебель**

1. **Арсеньев Д.Г., Баскаков Д.Е.** Предиктивный анализ качества программного обеспечения интеллектуальных систем поддержки принятия решений. Метрики продукта
2. **Арсеньев Д.Г., Гебель Е.С., Шкодырев В.П.** Умные фабрики: цифровизация, автоматизация и оптимизация структурно-сложных высокотехнологичных дискретных процессов и производств
3. **Арсеньев Д.Г., Шкодырев В.П.** Когнитивная мультиагентная система многокритериальной оптимизации процессов управления структурно-сложными производственными комплексами
4. **Герасимова А.П., Мальцев А.С.** Принцип построения системы автоматизации на основе открытых компонентов и веб-приложений экспериментальной станции «быстропротекающие процессы» ЦКП «СКИФ»
5. **Григас С.Э., Литовченко Д.Ц., Терехов Ю.Е.** Алгоритм управления распределённой сетью гидроакустических станций на основе пространственно-временного разделения сигналов в режиме мультистатической гидролокации
6. **Дранко О.И., Резчиков А.Ф.** Система моделирования для управления развитием крупномасштабных систем
7. **Колесов Н.В., Тюльников В.С., Грузликов А.М., Литуненко Е.Г., Скородумов Ю.М.** Многопутевая маршрутизация в сетях с упорядочиванием сообщений
8. **Куклин Е.В., Потехин В.В., Шибалов А.И.** Применение облачных платформ управления большими данными в распределённых системах
9. **Мальгина С.А., Шабуров В.М., Панкратова Е.В., Блинова О.В.** Технологии искусственного интеллекта в принятии решений по управлению научно-исследовательскими работами
10. **Орда-Жигулина М.В., Родина А.А., Орда-Жигулина Д.В.** Методология применения мобильных компонентов в децентрализованных системах мониторинга
11. **Охтилев М.Ю., Соколов Б.В.** Методология и технологии проактивного управления сложными объектами

16 сентября 2025 г., вторник

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УАКС-2025

Председатель Программного комитета: академик РАН **С.Ю. Желтов**

Сопредседатель **член-корреспондент** РАН **К.И. Сыпало**

Секретарь: профессор РАН **Н.И. Сельвесюк**

Секция 1: Интеллектуальные методы обработки информации и управления в авиационных системах

1-1. Датчики, методы обработки и представления управляющей информации

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

1 учебный корпус, ауд. 115

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: академик РАН **С.Ю. Желтов**

Сопредседатель: профессор РАН **Н.И. Сельвесюк**

Секретарь: **О.Н. Чернецкая**

1. **Каликанов А.В.** Датчик угла на базе волнового твердотельного гироскопа
2. **Волчихин А.И., Панич А.А.** Влияние электрофизических и механических параметров пьезоэлектрических преобразователей на тактико-технические характеристики чувствительного элемента твердотельного волнового гироскопа с металлическим резонатором
3. **Матвеев В.В., Хомячкова А.Н., Каликанов А.В., Стрельцов Д.С.** Решение задач ориентации подвижных объектов с помощью стереографической проекции
4. **Погорелов М.Г., Каликанов А.В.** Проблемы и пути построения электронного компаса повышенной точности для управления движением летательного аппарата
5. **Степанов О.А., Исаев А.М., Золотаревич В.П., Литвиненко Ю.А., Нин Тан** Сравнительный анализ обобщенного фильтра Калмана и инвариантного фильтра, основанного на использовании групп ЛИ
6. **Вересников Г.С., Скрябин А.В., Баженов С.Г., Авхименко Г.М., Петров Д.А., Голев А.В., Серебровская Е.А.** Интеллектуальные технологии диагностики электромеханических систем летательных аппаратов
7. **Глухова Э.Д., Соколов А.В., Грешников И.И., Давыдов Д.А.** Технология разработки кабин перспективных ВС на основе методов системного проектирования

16 сентября 2025 г., вторник

8. **Грешиников И.И., Давыдов Д.А., Соколов А.В., Глухова Э.Д.** Повышение уровня автоматизации управления воздушным судном за счёт внедрения технологий «Виртуального второго пилота»
9. **Грешиников И.И., Давыдов Д.А., Соколов А.В., Гончар Б.И., Кислицын Е.Д.** Управление воздушным судном с использованием комплексной пилотажно-навигационной индикации на основе дополненной реальности
10. **Лукин Н.А., Климова О.В., Тришин В.Н.** Структурные преобразования алгоритмов обработки изображений и их реализация на однородных функционально-ориентированных процессорах
11. **Панич А.А., Малыхин А.Ю., Панич Е.А., Сокалло А.И.** Макроволоконные пьезокомпози́ты для управления параметрами авиационных и космических аппаратов
12. **Розенгауз М.Б.** Использование нечетких множеств второго порядка для определения надежности системы

Секция 2: Комплексные системы управления, пилотажные характеристики и моделирование динамики летательных аппаратов

2-1. Синтез систем управления летательных аппаратов

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 431

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **К.И. Сыпало**

Сопредседатель: д-р техн. наук **С.Г. Баженов**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Каликанов**

1. **Бронников А.М., Каравашкина Е.О.** Принципы разработки универсальной комплексной системы управления беспилотного вертолета
2. **Баженов С.Г., Дементьев А.А.** Особенности динамики перспективного сверхзвукового пассажирского самолета и обоснование набора функций комплексной системы управления в продольном канале
3. **Гребёнкин А.В.** Решение задач автоматического управления траекторным движением на заключительном этапе посадки магистрального самолёта в ожидаемых условиях эксплуатации
4. **Гребёнкин А.В., Костин С.А., Колбасов В.Н.** Поиск решений оптимального управления магистральным самолётом на заключительном этапе автоматической посадки в ожидаемых условиях эксплуатации и особых ситуациях полёта
5. **Назарова А.В., Куланов Н.В.** Оптимизация траектории набора высоты для сверхзвукового самолета с помощью псевдоспектрального метода Гаусса

16 сентября 2025 г., вторник

6. *Захарченко С.А., Нечипорук С.Ю., Захаров В.С.* Исследование алгоритмов оценки эффективности силовой установки летательного аппарата
7. *Корсун О.Н., Стуловский А.В., Юрко В.Н.* Применение априорной информации при нейросетевом моделировании в задачах управления авиационными системами

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УПНТС-2025

Председатель Программного комитета: член-корреспондент РАН
В.М. Приходько
Сопредседатель: член-корреспондент РАН **Г.О. Котиев**
Секретарь: д-р техн. наук **Н.А. Филиппова**

Секция 1: Интеллектуальные транспортные системы (ИТС) и технологии в управлении транспортными процессами и средствами

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 212

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **В.М. Приходько**
Сопредседатель: д-р техн. наук **Н.А. Филиппова**
Секретарь: канд. техн. наук **В.А. Пышный**

1. *Колесников В.И., Кудряков О.В., Колесников И.В., Новиков Е.С., Воронаев А.И., Политыко К.Н., Марусин П.С.* Проблемы и перспективы создания новых видов триботехнических ионно-плазменных покрытий
2. *Ичэнь Цзюй, Исинь Лю, Кулик А. А.* Моделирование социального внимания для автономных систем в плотном трафике с использованием SA-MDP
3. *Малыгин И.Г., Цыганов В.В., Савушкин С.А., Лемешкова А.В.* Принципы научной экспертизы крупномасштабных транспортных проектов
4. *Куликов А.В., Трофименко Ю.В.* Методология оценки эффективности и комплексной безопасности мультимодальных перевозок пассажиров в крупном городе с использованием интеллектуальных технологий
5. *Абакаров А.А., Филиппова Н.А., Гечекбаев Ш.Д., Игитов Ш.М., Пирмагомедов И.Р.* Цифровая трансформация области общественного транспорта Республики Дагестан
6. *Пугачев И.Н., Григоров Д.Е., Шешера Н.Г.* Системный подход к исследованию транспортных характеристик для снижения травматизма при ДТП

16 сентября 2025 г., вторник

7. **Пугачев И.Н., Григоров Д.Е., Шешера Н.Г.** Оценка надежности улично-дорожной сети на основе информационной загрузки водителей с применением методов искусственного интеллекта
8. **Подзоров А.В., Филиппова Н.А.** Структура управления ведомственным автомобильным транспортом на основе централизованной системы диспетчерского управления
9. **Воробьев А.И., Маркаров А.И.** Разработка сценариев для демонстрации возможностей системы повышения активной безопасности за счет применения технологий V2X и кооперативных ИТС, и их взаимодействия с элементами интеллектуальной дорожной инфраструктуры
10. **Галицкая А.В., Галузин В.А.** Разработка метода планирования доставки грузов беспилотными летательными аппаратами
11. **Семенов В.Е., Каляев А.И.** Разработка алгоритмов и средств автоматической сборки и аннотации обучающих выборок для искусственных нейронных сетей на базе видеопотока
12. **Матюнина А.И., Ларин О.Н.** Цифровое решение проблемы контроля загрузки воздушного судна для оптимизации грузовых авиаперевозок

Секция 2: Бортовые информационно-управляющие системы наземных транспортно-технологических средств

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

9 учебный корпус, ауд. 101

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Г.О. Котиев**, д-р техн. наук **Р.Н. Хмелев**

Сопредседатель: д-р техн. наук **М.Ю. Елагин**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Груничев**

1. **Котиев Г.О., Косицын Б.Б., Газизуллин Р.Л.** Адаптивный закон управления подводимой мощностью к движителю колесной машины
2. **Хаолин Инь, Решмин С.А., Васенин С.А.** Моделирование динамики плоской двухмассовой системы с применением модели Кельвина-Фойгта
3. **Келлер А.В., Климов А.В., Шадрин С.С., Попов А.В.** Методы оптимизационного синтеза интеллектуальных систем управления динамикой движения наземных транспортных средств
4. **Оганян Э.А., Хмелев Р.Н.** Разработка математической модели системы управления электрическим приводом колесных самоходных машин

5. *Гойдин О.П., Косицын Б.Б., Стадухин А.А.* Закон управления сочлененным колесным робототехническим комплексом при движении по опорной поверхности со сложным профилем
6. *Петров Д.Н., Алешко Р.А., Шошина К.В.* Обзор этапов проектирования и моделирования аппаратной части БПЛА
7. *Котиев Г.О., Бузунов Н. В.* Применение имитационных математических моделей реального времени для разработки бортовых информационно-управляющих систем наземных транспортных средств
8. *Илюхин А.Н.* Актуальные вопросы проектирования беспилотного транспорта
9. *Шурыгин В.А., Серов В.А., Устинов С.А.* Архитектура бортовой информационно-управляющей системы специального транспортного комплекса
10. *Сарбаев Д.С., Балакина Е.В., Денисенко И.К.* Определение положения боковой реакции опорной поверхности на управляемое колесо для задач моделирования движения транспортного средства с автоматизированной системой стабилизации траектории
11. *Епифанов О.К., Гречушкин Ю.В.* Метод бездатчикового определения наличия или отсутствия груза в канале управления магнитоэлектрического грузозахватного устройства транспортного средства
12. *Горелов В.А., Котиев Г.О., Шкарупелов Е.С.* Закон энергоэффективного управления многоступенчатой электромеханической трансмиссией грузового автомобиля
13. *Зыбин П.В., Косицын Б.Б.* Метод формирования закона управления движением гусеничной машины с трехпоточной электромеханической трансмиссией

17 сентября 2025 г., среда

ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ 2

09.45 – 11.00 ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ

Актный зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (А3-1)

Регламент: доклад – до 30 мин.

1. **Академик И.В. Бычков** «Интеллектуальные стратегии управления группами мобильных роботов» (ИДСТУ РАН, Иркутск)
2. **Член-корр. РАН А.А. Галяев** «Оптимизация и планирование траекторий управляемых объектов» (ИПУ РАН, Москва).
3. **Д-р техн. наук И.Б. Фуртат** «Модель динамической компенсации возмущений в задачах управления мультиагентными и распределенными системами» (ИПМаш РАН, Санкт Петербург)

14.00 – 16.00 ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ

АО «КБП»

Регламент: доклад – до 30 мин.

1. **С.Л. Погорельский** «Специальная тема» (АО «КБП», Тула)
2. **Член-корр. РАН Е.Н. Семашкин** «Специальная тема» (АО «КБП», Тула)
3. **Член-корр. РАН А.Б. Шаповалов** «Специальная тема» (ЦНИИ АГ, Москва)
4. **Член-корр. РАН В.П. Соловьев** «Специальная тема» (ВНИИЭФ, Саров)
5. **Член-корр. РАН Г.О. Котиев, канд. техн. наук Д.В. Прокофьев** «Специальная тема» (КФУ, Набережные Челны, Рязанское гвардейское высшее воздушно-десантное командное училище, Рязань)

17 сентября 2025 г., среда

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ РИМ-2025

Секция 1: Кинематика и динамика роботов

11.30 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Актальный зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (АЗ-1)

Регламент: доклад – до 20 мин., перерыв на обед 13.00 – 14.00

Председатель: д-р физ.-мат. наук **Е.С. Брискин**

Сопредседатель: канд. техн. наук **Н.Г. Шаронов**

Секретарь: канд. техн. наук **А.С. Фомин**

1. **Красавин Н.А., Коноплин А.Ю.** Метод синтеза системы управления АНПА для автономного выполнения силовых манипуляционных операций в режиме зависания
2. **Пыркин А.А., Михальков Н.В.** Адаптивное оценивание параметров в механических системах с нелинейными моделями трения
3. **Суханов А.Н.** Алгоритм оценки электромиограммы плечевого пояса оператора для экзоскелета верхних конечностей
4. **Тарабукин И.М., Гусев С.В.** Стабилизация положения равновесия неполноприводных механических систем с помощью привода, отслеживающего заданную скорость
5. **Мухин К.С., Брем И.В., Антонов А.В., Фомин А.С.** Шестиподвижный робот относительного манипулирования, состоящий из модулей параллельной структуры
6. **Хачатрян А.А., Брискин Е.С., Серов В.А.** Об управлении движением трехсекционного робота по различно ориентированным поверхностям
7. **Шаронов Н.Г., Брискин Е.С.** Мобильные роботы с перспективными движителями: механика, управление движением, применение
8. **Насибуллаев И.Ш., Даринцев О.В.** Алгоритмы расчета траектории перемещения модульного колесного робота с фиксированной и подвижной колесной парой

17 сентября 2025 г., среда

Секция 3: Управление и навигация в робототехнике и мехатронике

11.30 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Актальный зал, 9 учебный корпус, (А3-2)

Регламент: доклад – до 20 мин., перерыв на обед 13.00 – 14.00

Председатель: член-корреспондент РАН **О.А. Степанов**

Сопредседатель: д-р физ.-мат. наук **С.М. Соколов**

Секретарь: канд. техн. наук **А.Н. Суханов**

1. **Решмин С.А., Бектыбаева М.Т.** Асимптотический анализ закона линейного тангенса в случае большой тяги
2. **Берлин Л.М., Галяев А.А., Лысенко П.В.** Задача оптимального по времени управления группой несинхронных осцилляторов
3. **Близно М. В., Пикалёв Я. С.** Анализ эффективности библиотеки SANN при различных форматах нарезки изображений для задач детекции объектов
4. **Бузиков М.Э.** Примеры формирования задающих воздействий на основе задач оптимального синтеза
5. **Быков А. С., Кошман А. М., Леонард А. В., Шурыгин В. А.** Совместное моделирование обработки двумерных данных о среде и планирования движения мобильного робота на горизонтальной плоскости
6. **Степанов О. А., Исаев А.М., Васильев В.А.** Решение задачи коррекции показаний навигационной системы при комплексном использовании данных о геофизических полях
7. **Васильев П.В., Даринцев О.В., Мунасыпов Р.А.** Исследование ассоциативного регулятора в системах управления методом гармонической линеаризации
8. **Васильев П.В., Мунасыпов Р.А., Фецак С.И.** Разработка адаптивной системы управления роботом-станком для повышения эффективности обработки лопаток
9. **Вилейко И.В., Котов К.Ю.** Разработка системы управления для позиционирования детектора синхротронного излучения
10. **Галина С.Б., Вольф Д.А., Галин Р.Р.** Технология управления дроном на основе ЭМГ-сигналов с замкнутым контуром обратной связи
11. **Губанков А.С., Горностаев И.В.** Разработка метода формирования программной скорости движения группы БПЛА различных типов
12. **Дивеев А.И., Шмалько Е.Ю.** Проблемы синтеза управления группой роботов и их преодоление методом символьной регрессии
13. **Жиравок А.Н., Зуев А.В.** Оценивание величин дефектов в датчиках электроприводов роботов
14. **Зайцев И.А.** Аппаратный синтез фазовых распределений в следящих MIMO-системах связи роботов

17 сентября 2025 г., среда

15. **Антипов В.А.** Исследование робастности методов неявного представления карт в задаче одновременного картирования и локализации
16. **Кулешов С.В., Зайцева А.А., Аксенов А.Ю.** Взаимодействие UWB INDOOR-навигации с системой видеомониторинга подвижных объектов
17. **Носков В.П., Курьянов А.Н.** Навигация по плоским дескрипторам в условиях Индустриально-городской среды
18. **Мартынова Л.А.** Выбор времени обсервации АНПА в арктической зоне по сигналам спутниковых навигационных систем
19. **Носков В.П., Гойдин О.П., Вазаев А.В.** Совместная видеонавигация роботов воздушного и наземного применения
20. **Степанов О. А., Исаев А.М., Васильев В.А., Торонов А.Б.** Методы Монте-Карло при решении задач оценивания и идентификации в робототехнических системах
21. **Устенко В.Ю., Павленко Б.В.** Сравнение стратегий мозаичной аугментации для оценки угла крена беспилотника по изображению с камеры
22. **Шмалько Е.Ю., Прокопьев И.В., Дивеев А.И.** Метод нейросетевого идентификационного синтеза модели в навигации и управлении мобильным роботом

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УРСС-2025

Секция 1: Теоретические основы управления в распределенных и сетевых системах

11.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 403

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Н.В. Кузнецов**

Сопредседатель: д-р техн. наук **И.Б. Фуртат**

Секретарь: канд. техн. наук **С.А. Вражевский**

1. **Рыжов М.С.** Модели присоединения для анализа случайных динамических сетей
2. **Сметанина В.Д.** Децентрализованная кластеризация в распределенных мультиагентных системах
3. **Горбанёва О.И., Иванов М.А., Угольников Г.А.** Когнитивная модель управления в глобальной организационной системе
4. **Фуртат И.Б., Вражевский С.А., Гуцин П.А.** Обобщенная теорема о кругах Гершгорина и дивергентный метод в задачах синтеза систем управления

17 сентября 2025 г., среда

5. **Хлебников М.В.** Синтез пид-регуляторов для подавления внешних возмущений в линейных системах управления
6. **Ченцов А.А., Ченцов А.Г., Ченцов П.А.** Раздельное динамическое программирование в задачах маршрутизации с элементами декомпозиции
7. **Широкий А.А.** Учет структурных эффектов при управлении рисками сложных систем древовидной структуры

Секция 2: Проблемы распределенного управления в киберфизических системах и сенсорных сетях

11.00 – 13.00 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 402

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Д.Г. Арсеньев**

Сопредседатель: д-р техн. наук **В.П. Шкодырев**

Секретарь: канд. техн. наук **Е.С. Гебель**

1. **Рафик А., Мельник Я.Э., Лищенко Е.В., Волощук В.И.** Применение больших языковых моделей в задачах логистики
2. **Сеимов М.С., Филиппов Г.С., Чернецов Р.А.** Приём и обработка сигналов от различных цифровых и аналоговых датчиков на платформе «physicalcomputing» с открытым программным кодом
3. **Тарасова Е.Ю.** Децентрализованное управление задачами в системах массового обслуживания с использованием коэффициента временного запаса
4. **Трефилов П.М.** Интеграция сенсорных данных в распределённых киберфизических системах управления
5. **Фархадов М.П., Давыдов Е.Ю., Павлов С.В., Блинова О.В.** Управление научно-исследовательскими проектами: переход от локальной обработки документации к распределённым интерактивным системам
6. **Хохловский В.Н., Диб А., Скогликов И.А.** Анализ scada-приложений с использованием онтологического подхода для обработки данных реального времени

17 сентября 2025 г., среда

Секция 3: Проблемы управления и диспетчирования ресурсов в распределенных вычислительных системах

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 403

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: д-р техн. наук **И.И. Левин**

Сопредседатель: д-р техн. наук **А.И. Дордопуло**

Секретарь: **И.Ю. Кузнецова**

1. **Диченко А.А., Сорокин Д.А.** Управление процессом размещения функциональных структур в ПЛИС реконфигурируемых вычислительных систем
2. **Клименко А.Б.** Модель распределения вычислительных ресурсов с учетом ресурсной стоимости передачи данных и процесса планирования вычислений
3. **Клименко А.Б., Ельмекеев М.А.** Анализ ресурсной эффективности эволюционных принципов Ламарка при решении задач планирования вычислений
4. **Коваленко В.Б., Сорокин Д.А.** Управление потоками данных при реализации сверточных нейронных сетей на реконфигурируемых вычислительных системах
5. **Колесов Н.В., Литуненко Е.Г., Толмачева М.В., Тюльников В.С.** Планирование распределенных вычислений при неточно известных длительностях задач
6. **Кузнецова И.Ю., Дордопуло А.А.** Применение больших языковых моделей для адаптации последовательных программ к требованиям комплекса высокоуровневого синтеза «Тесей»
7. **Левин И.И., Дордопуло А.И., Гудков В.А., Гуленок А.А., Кузнецова И.Ю.** Управление стратегиями высокоуровневого синтеза для многокристальных реконфигурируемых вычислительных систем
8. **Левин И.И., Доронченко Ю.И., Сорокин Д.А.** Применение реконфигурируемых вычислительных систем для обучения нейросетей в задачах управления
9. **Левин И.И., Дудников Е.А.** Управление средствами сжатия данных в темпе поступления при реализации сверточных нейронных сетей на РВС
10. **Левин И.И., Семерников Е.А.** Применение реконфигурируемых вычислительных систем для обработки изображений дистанционного зондирования Земли
11. **Михайлов Д.В., Чекина М.Д.** Управление формой вычислительной структуры метода Якоби посредством автоподстановки при реализации на реконфигурируемых вычислительных системах

17 сентября 2025 г., среда

12. **Подопригора А.В.** Оптимизация системы управления потоками данных при решении задачи PAGERANK на PBC
13. **Титенко Е.А.** Мультиконвейеры для обработки битовых потоков в распределенных вычислительных системах
14. **Топорков В.В., Емельянов Д.М., Булхак А.Н.** Технологии и средства управления выполнением наукоемких приложений на мультиоблачных платформах в модели «Поток работ как сервис»

Секция 4: Проблемы сетевого управления в распределенных робототехнических системах

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 402

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: д-р техн. наук **С.Г. Капустян**

Сопредседатель: д-р техн. наук **Э.В. Мельник**

Секретарь: канд. техн. наук **М.В. Орда-Жигулина**

1. **Амелин К.С., Архипов И.С., Граничин О.Н., Киселев В.А., Чернов А.О.** Частично-централизованное управление группой роботов из единого центра
2. **Баринов А.А.** Унифицированная функциональная модель для структурного анализа и оценки ресурсной эффективности протоколов маршрутизации FANET
3. **Безбородова Ж.В., Галин Р.Р.** Адаптивные человеко-машинные интерфейсы в робототехнике: мультимодальные подходы
4. **Белоконов И.В., Синицын Л.И., Шафран С.В., Ломака И.А., Елисов Н.А.** Особенности операционного управления нано-спутниками научного назначения на примере миссии СамСат-ионосфера
5. **Бодунков Н.Е., Гиренко Д.С., Ким Н.В., Ляпин Н.А., Удалова Н.В.** Оценка сходства по составу семантических описаний наблюдаемых сцен в задаче визуальной навигации
6. **Венец В.И., Мещеряков Р.В.** Киберфизическая система как объект управления
7. **Горшенин И.А., Марков С.В., Фандеев А.Г.** Распределение информационно-вычислительных ресурсов в разведывательной робототехнической системе, использующей облачные технологии
8. **Захаров В.В., Соколов Б.В.** Динамические модели и алгоритмы комплексного планирования целевых и обеспечивающих операций при взаимодействии подвижных объектов

17 сентября 2025 г., среда

9. **Капустян С.Г.** Инфраструктура туманных и краевых вычислений для управления группами мобильных роботов
10. **Кулагин К.А., Даукаев Р.О., Ярыгин А.А.** Распределенная система локального позиционирования на основе uwb-технологии для управления беспилотными аппаратами
11. **Подвесовский А.Г., Мамченко М.В.** Методика оценки влияния характеристик информационного обеспечения системы управления беспилотной авиационной транспортной системы на ее показатели функционирования
12. **Подвесовский А.Г., Хадорич Д.Д., Шелепина О.Д., Захарова А.А.** Программная поддержка оптимизации плана транспортировки разнородных грузов в беспилотной авиатранспортной системе по критерию минимума времени
13. **Саломатин А.А.** Построение маршрутной сети БАС с интервальным оцениванием прогнозных метеорологических индикаторов
14. **Су Дандань, Неусыпин К.А., Ли Фу** Оптимальные алгоритмы управления группами космических аппаратов для избегания препятствий в динамической среде
15. **Тельминов О.А.** Особенности нейроподобной реализации многоагентного управления роботом в распределенных системах
16. **Филонов А.А., Подвесовский А.Г., Захарова А.А.** Представление задачи конфигурирования группы транспортных беспилотных летательных аппаратов в виде модели двустороннего матчнга
17. **Хрипунов С.П.** Человеческий фактор в системе группового управления роботами
18. **Широков А.С.** Метод распределения задач между роботами группы при обслуживании плодового сада

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УАКС-2025

Секция 1: Интеллектуальные методы обработки информации и управления в авиационных системах

1-2. Управление в авиационных системах

11.30 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 133-а

Регламент: доклад – до 20 мин., перерыв на обед 13.00 – 14.00

Председатель: академик РАН **С.Ю. Желтов**

Сопредседатель: профессор РАН **Н.И. Сельвесюк**

Секретарь: **О.Н. Чернецкая**

17 сентября 2025 г., среда

1. **Фам К.Ф., Филимонов Н.Б.** Алгоритмы управления движением группы БПЛА самолетного типа в динамической среде
2. **Филимонов Н.Б. Филимонов А.Б.** Планирование маловысотного полёта летательного аппарата с огибанием рельефа местности методом сглаживания траектории
3. **Пелевин А.Е.** Построение оптимальных программных траекторий движения БПЛА и АНПА с моделью «машины Дубинса»
4. **Хмыров А.К.** Система управления конвертопланом с распределённой силовой установкой
5. **Гнедов А.В., Страхолис М.С.** Разработка предложений к системе предупреждения выкатывания самолёта за пределы ВПП
6. **Сочнева М.А., Попов Ю.С., Шалов С.Ю., Яцков С.В., Борисов М.М.** Автоматизация построения маршрута руления в зоне аэродрома по данным диспетчерской службы и аэродромной инфраструктуры
7. **Дубов Ю.Б., Кадильникова Е.Н., Ковтун С.А., Ткаченко О.И.** Построение автоматической системы посадки на корабль на основе использования сигнала оптической системы посадки
8. **Куланов Н.В., Назарова А.В.** Оптимизация траекторий полёта воздушного судна с использованием псевдоспектрального метода и нелинейного программирования
9. **Новиков В.М., Сельвесюк Н.И., Семенов М.Е., Соловьев А.М.** Экспертная система подготовки и принятия решений на платформе детерминированной оптической сети с элементами предиктивной аналитики
10. **Федунов Б.Е., Жмеренецкий В.Ф., Кавинский В.В.** Бортовая система выполнения полетного задания (БСВ-ПЗ) на пилотируемых летательных аппаратах
11. **Желонкин В.И., Желонкин М.В., Кадильникова Е.Н.** «Темная» кабина сверхзвукового гражданского самолета. Особенности построения информационно-управляющего поля
12. **Халютин С.П.** Концепция и методология предиктивного управления на основе цифровых двойников объектов и систем авиационных электроэнергетических комплексов

Секция 3: Перспективные задачи управления в космических системах

3-1. Методы управления и контроля в космических системах

11.30 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 431

Регламент: доклад – до 20 мин., перерыв на обед 13.00 – 14.00

Председатель: академик РАН **В.А. Соловьев**

17 сентября 2025 г., среда

Сопредседатель: д-р техн. наук **С.В. Соловьев**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Каликанов**

1. **Баринова Е.В., Баранова В.Р.** Применение метода усреднения к исследованию движения аэродинамически стабилизированных нано-спутников стандарта КубСат
2. **Гостев А.Ю., Петухов В.Г.** Оптимизация траектории выведения космического аппарата с электроракетной двигательной установкой с фазовыми ограничениями
3. **Иванюхин А.В.** Простые законы управления малой тягой для комбинированных схем выведения
4. **Крамлик А.В.** Синтез законов управления угловым движением малоразмерного космического аппарата в случае высокой деградации исполнительных устройств
5. **Атрошенко С.Н., Сумароков А.В.** Возможности использования оптимальных разворотов на перспективной орбитальной станции
6. **Максименко М.В., Тихонов А.А.** Об электродинамическом управлении вращательным движением космического аппарата вокруг нормали к плоскости орбиты
7. **Челноков Ю.Н., Молоденков А.В., Панкратов И.А.** Бикватернионное аналитическое оптимальное решение задачи минимального по энергии программного управления пространственным движением космического аппарата
8. **Румянцев Н.В., Соловьев С.В.** Интеллектуализированная система контроля состояния космических аппаратов по телеметрическим данным
9. **Галяев А.А., Самохин А.С., Самохина М.А.** О перехвате множества астероидов группой космических аппаратов в рамках 12-х соревнований по глобальной оптимизации траекторий
10. **Аюкаева Д.М., Беляев М.Ю., Матвеева Т.В., Султанов А.Р.** Расширение возможностей проведения исследований орбитальной станции с помощью транспортных грузовых кораблей
11. **Кудрявцев Ю.Е.** Цифровой двойник. Глобальное подключение КА

17 сентября 2025 г., среда

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УПНТС-2025

Секция 3: Моделирование функционирования и мониторинга цифровой инфраструктуры в системах управления наземным транспортом

11.30 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

9 учебный корпус, ауд. 101

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: д-р эконом. наук **П.В. Куренков**

Сопредседатель: канд. техн. наук **М.В. Бакалов**

Секретарь: канд. техн. наук **С.А. Тишин**

1. **Боковня Д.Р., Куренков П.В., Преображенский Д.А.** Внедрение криптовалюты как способа оплаты проезда на наземном транспорте: перспективы и вызовы
2. **Капский Д.В., Кузьменко В.Н., Филиппова Н.А., Коржова А.В.** Кейс адаптивного управления транспортно-пешеходными потоками с учетом движения железнодорожных поездов в зоне перекрестка
3. **Яшина М.В., Таташев А.Г., Кудряшов М.А.** Подход к оценке загруженности пассажиропотока транспортно-пересадочного узла на примере г. Москвы
4. **Полешкина И.О., Ченцов А.А., Ченцов А.Г., Ченцов П.А.** Оптимизация маршрутов движения беспилотных летательных аппаратов при доставке грузов и выполнении мониторинга лесных пожаров

14.00 – 18.30 ДНЕВНОЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

9 учебный корпус, ауд. 101

Регламент: доклад – до 20 мин.

5. **Неусыпин К.А., Лю Исинь, Цзюй Ичэнь, Селезнева М.С., Фу Ли.** Отслеживание траектории с помощью многомасштабных непрерывных сетей аттракторов
6. **Колесников М.В., Задорожний В.М., Бакалов М.В.** Развитие методов моделирования распределения вагонопотоков на принципах понятия точки Ферма-Торричели
7. **Колесников М.В., Задорожний В.М., Бакалов М.В., Коротеева Т.Н.** Организация продвижения вагонопотоков: концептуальная модель и принципы сквозного регулирования
8. **Храпова Н.И.** Нечёткий метод расчёта временных интервалов работы сигналов светофора для управления наземным транспортом

17 сентября 2025 г., среда

9. **Трофименко Ю.В., Рунец Р.С.** Научно-методические вопросы оценки потери времени и качества удобства движения моторизованных туристов на опорной дорожной сети Краснодарского края
10. **Куренков П.В., Борисов Д.С., Шелков Г.С.** Нагрузка на инфраструктуру сети РЖД: текущее состояние, анализ и пути оптимизации
11. **Куренков П.В., Мизиев М.М., Черкасова Д.О.** Динамика и перспективы развития контейнерных железнодорожных перевозок в России на начало 2025 г.
12. **Мокрецов Н. А., Стадухин А.А.** Обучение нейронной сети с применением комплекса натурно-математического моделирования

18 сентября 2025 г., четверг

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ РИМ-2025

Секция 3: Управление и навигация в робототехнике и мехатронике

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Актальный зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (А3-1)

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **Н.Н. Болотник**

Сопредседатель: д-р техн. наук **А.В. Зуев**

Секретарь: **А.П. Юрманов**

1. **Каретников В.В., Волкова Т.А.** Управление движением автономных и традиционных судов в границах транспортного коридора «север-юг»
2. **Кошман А. М., Быков А. С., Леонард А. В., Шурыгин В. А.** Применение метода планирования движения VC/APF+BCI при наличии двух статических препятствий
3. **Берлин Л.М., Галяев А.А., Лысенко П.В.** Гибридная нейросетевая архитектура для классификации акустических сигналов
4. **Майер А.М.** Об одном алгоритме решения задачи перехвата
5. **Потапов А.П., Галяев А.А.** О задаче противодействия алгоритму наведения в линейной системе
6. **Прокопов А.С., Брискин Е.С.** Об управлении движением многосекционных мобильных роботов с межсекционными актуаторами и регулируемые тормозными стойками
7. **Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Проценко А.А., Горностаев И.В.** Математическая модель бесколлекторного двигателя постоянного тока для синтеза самонастраивающихся систем управления манипуляционными и мобильными роботами
8. **Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Проценко А.А., Горностаев И.В.** Метод синтеза самонастраивающихся корректирующих устройств для бесколлекторных двигателей постоянного тока
9. **Лаговский Б.А., Рубинович Е.Я.** Повышение точности угловых измерений гармонического радара
10. **Смирнов А.В., Пономарев А.В., Шилов Н.Г., Левашова Т.В.** Динамическое конфигурирование гетерогенных эргатических робототехнических систем: принципы и концептуальная модель
11. **Соколов С.М., Богуславский А.А.** Согласованное использование традиционных и нейросетевых технологий в обработке зрительных данных в бортовых информационно-управляющих системах

18 сентября 2025 г., четверг

12. **Старостин И.Е., Халютин С.П.** Физически информированное машинное обучение для моделирования энергетических процессов
13. **Степочкин А.О. Становов А.В.** Оптимизация параметров исполнительного устройства мехатронной системы при помощи генетического алгоритма на основе полевой модели
14. **Филаретов В.Ф., Юхимец Д.А., Зуев А.В. Тимошенко А.А., Горностаев И.В.** Метод синтеза робастных систем управления, обеспечивающих высокоточное движение и стабилизацию автономных манипуляционных под водных роботов
15. **Феофилов Д.С.** Оптимизация законов управления для кусочно-линейных объектов на основе искусственных нейронных сетей
16. **Кожин М.А., Филимонов Н.Б.** Мультиагентное потенциальное управление распределенной группой мобильных роботов в среде с динамическими препятствиями
17. **Фомин И.С., Корсаков А.М.** Исследование устойчивости алгоритма распознавания набора ориентиров к изменениям положения и ориентации камеры
18. **Юрманов А.П., Коноплин А.Ю., Василенко Р.П.** Метод гибридного управления АНПА, оснащенными манипуляторами и гидроакустическими каналами связи
19. **Котов К.Ю., Потатуркин О.И., Ходатович Е.В.** Нелинейная система управления угловыми движениями квадаторного аппарата

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УРСС-2025

Секция 5: Прикладные задачи управления в распределенных и сетевых системах

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 403

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: д-р техн. наук **М.В. Щербаков**

Сопредседатель: канд. техн. наук **Д.Д. Ступин**

Секретарь: (по согласованию)

1. **Анцев А.В., Каравдин Л.А., Янов Е.С.** Вибрационная цифровая тень режущего инструмента: от мониторинга до предиктивной оптимизации
2. **Байбулатов А.А., Бывайков М.Е., Полетыкин А.Г.** О задаче внесения изменений в прикладное программное обеспечение верхнего уровня промышленных систем управления

18 сентября 2025 г., четверг

3. **Бычков И.В., Еделев А.В., Феоктистов А.Г., Воскобойников М.Л.** Автоматизация создания и применения сервис-ориентированной среды исследования живучести систем энергетики
4. **Гайворонский А.И., Кочкаров А.А.** Исследовательский программный комплекс высоконагруженной платежной системы
5. **Джафаров Э.И., Цыганов В.В.** Адаптивный механизм контроля затрат в условиях неопределенности
6. **Закирзянов Р.М.** К вопросу выбора оптимальной структуры автоматизированной системы управления технологическими процессами
7. **Марьясин О.Ю., Плехотнюк А.Н.** Управление энергообъектом на основе мультиагентного обучения с подкреплением
8. **Мусатова Е.Г., Лазарев А.А.** Задача оптимизации работы распределительного центра
9. **Петренко С.А., Ступин Д.Д.** Вопросы обеспечения безопасности критической информационной инфраструктуры в условиях информационного воздействия с использованием квантовых технологий
10. **Русаков К.Д., Тевяшов Г.К.** Многозадачная модель для подсчёта количества, диаметра и формы икринок
11. **Храменков В.А., Дмитричев А.С., Некоркин В.И.** Мультистабильность синхронных режимов в многомашинной энергосети
12. **Щербаков М.В., Раюшкин Э.С., Сафонова Е.В.** Графовые нейронные сети в задачах управления техническим состоянием распределенных энергетических систем

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УАКС-2025

Секция 2: Комплексные системы управления, пилотажные характеристики и моделирование динамики летательных аппаратов

2-2. Расчет и моделирование динамических характеристик летательных аппаратов

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 133-а

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: член-корреспондент РАН **К.И. Сыпало**

Сопредседатель: д-р техн. наук **С.Г. Баженов**

Секретарь: **О.Н. Чернецкая**

1. **Тяглик М.С., Воронка Т.В., Грешников И.И.** Компенсация запаздывания в телеоператорном управлении в различных задачах пилотирования

18 сентября 2025 г., четверг

2. **Ефремов А.В., Ефремов Е.В., Гришина А.Ю.** Модификация оптимальной модели управляющих действий летчика и ее приложение к задачам динамики полета
3. **Ефремов А.В., Щербаков А.И.** Реализация адаптивных алгоритмов управления с онлайн-идентификацией математической модели летательного аппарата
4. **Кольцов М.М.** Методика синтеза оптимальных регуляторов контура управления нормальной перегрузкой тяжелого самолета на основе расширенного объекта управления
5. **Корсун О.Н., Оболенский Ю.Г.** Опыт совместной идентификации аэродинамических коэффициентов и коррекции системы управления в процессе летных испытаний учебно-тренировочного самолета
6. **Корсун О.Н., Ляхов В.Д.** Оценивание массы летательного аппарата при отсутствии датчиков расхода топлива
7. **Корсун О.Н., Честнов А.А.** Обнаружение обледенения летательного аппарата на основе идентификации изменения аэродинамических характеристик
8. **Кузин А.А.** Синтез системы управления нормальной перегрузкой тяжелого самолета на основе результатов идентификации параметров углового движения
9. **Скрябин А.В., Вересников Г.С., Баженов С.Г., Феденюк В.А., Ерофеев Е.В. Тимофеева, А.Д., Стеблинkin А.И., Халецкий Л.В., Лазурин Г.А., Анимица О.В., Воронин А.Ю., Петров Д.А.** Методы формирования данных для ранней диагностики электромеханических систем летательных аппаратов

Секция 3: Перспективные задачи управления в космических системах

3-2. Информационное обеспечение и взаимодействие в космических системах

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 431

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: академик РАН **В.А. Соловьев**

Сопредседатель: д-р техн. наук **С.В. Соловьев**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Каликанов**

1. **Агишев А.Р., Литовченко Д.Ц., Тишина М.Ю.** Управление геостационарными космическими аппаратами на орбитах с повышенным наклоном

18 сентября 2025 г., четверг

2. **Жуков Г.Е., Ельников Р.В.** Оптимизация комбинированной схемы выведения космических аппаратов дистанционного зондирования земли на орбиты малого наклона
3. **Алямовский С.Н., Беляев М.Ю., Боровихин П.А., Заруба С.С.** О возможном построении системы автономной навигации орбитальной станции на основе фотоснимков планеты
4. **Евсеев В.П., Симонова Е.В.** Планирование подспутниковой непрерывной съёмки
5. **Бжинаев И.К., Коваленко А.А.** Автомат-распознаватель для языка формального описания полетных процедур
6. **Коваленко А.А., Бжинаев И.К.** Реализация полётных операций в процессе управления полётом орбитальной станции
7. **Кукин О.Н.** Информационное обеспечение экипажа ПКА
8. **Литовченко Д.Ц.** Методы имитационно-статистического моделирования в практике создания сложных информационно-управляющих систем специального назначения
9. **Хмарский П.А., Наумов А.О.** Учет геофизических условий для повышения точности управления аэрокосмическими системами при помощи радиолокационных средств
10. **Чудинов Н.А., Муртазин Р.Ф.** Оперативное парирование нештатных ситуаций при сближении на окололунной орбите

ЛОКАЛЬНАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ УПНТС-2025

Секция 4: Проблемы управления при переходе к безопасному низкоуглеродному развитию транспорта

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Главный корпус, ауд. 212

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: заслуженный деятель науки Российской Федерации, д-р техн. наук **Ю.В. Трофименко**

Сопредседатель: канд. техн. наук **А.Н. Блохин**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Журин**

1. **Трофименко Ю.В.** Научно-методические принципы учета гуманитарных и социальных компонентов транспортной политики для низкоуглеродного развития мультимодальных транспортных систем городских агломераций

2. **Блохин А.Н., Гринкевич Н.А., Калмыков В.К.** Система управления перспективного многоколесного транспортного средства с гибридной силовой установкой FCEV
3. **Энглези И.П.** Энергосберегающий in-memory компьютинг автономного транспорта
4. **Алероев М.Т., Менькина У.О., Таташев А.Г., Яшина М.В.** Об одном методе идентификации параметров механических моделей с памятью по результатам испытаний битумных вяжущих
5. **Васильев Ю.Э., Приходько В.М., Никитаев М.М., Малазони Г.Ш.** Учет сезонности поставок материалов для производства асфальтобетонной смеси
6. **Зырянов И.В., Мярин А.Н., Нифонтов К.Р., Васильев П.Ф., Ефимов Н.К., Реев В.Г., Тимофеев В.М.** Проект создания Федеральной программы «Техника на территориях экстремально холодного климата»
7. **Фазуллин Д.Д., Маврин Г.В., Корнилов С.В.** Проблемы развития экологически безопасных транспортных средств на водородных топливных элементах
8. **Фефилов А.Н.** Трансконтинентальный гибридный эстакадный электротранспорт «Вальс». Меры укрепления экономики и экологии территорий Евразии
9. **Аникеев И.А.** Метод повышения энергоэффективности колесных электрических транспортных средств путем применения двухпоточной бесступенчатой автоматической трансмиссии
10. **Филиппова Н.А., Мамедов М.Р., Гринкевич Н.А., Калмыков В.К.** Текущее состояние и перспективы электрического пассажирского транспорта в городах крайнего Севера

Секция 5: Интеллектуализация и цифровая трансформация как инструменты построения транспортно-логистических систем

10.00 – 13.00 УТРЕННЕЕ СЕКЦИОННОЕ ЗАСЕДАНИЕ

9 учебный корпус, ауд. 101

Регламент: доклад – до 20 мин.

Председатель: заслуженный деятель науки Российской Федерации, д-р техн. наук **В.М. Власов**

Сопредседатель: д-р техн. наук **И.Е. Агуреев**

Секретарь: канд. техн. наук **А.В. Редькин**

1. **Агуреев И. Е.** Паттерны транспортного поведения индивидов
2. **Власов В.М., Филиппова Н.А.** Роботизации процесса управления движением транспортного средства городского пассажирского транспорта
3. **Куренков П.В., Сироткин М.А., Богачук И.С.** Цифровой двойник в авто-транспорте

4. **Владимиров Н.А., Шафорост А.Н., Анцев В.Ю., Горынин А.Д.** Цифровизация процессов управления потоками грузопассажирских перевозок в транспортной компании
5. **Грязнов М.В., Адувалин А.А., Пыталева О.А.** Автоматизация диспетчерского управления трамваями в случае аварийной остановки движения
6. **Демьянов Д.Н., Карабцев В.С., Нуртдинов Н.Ф.** Управление движением высокоавтоматизированного транспортного средства на основе анализа и прогнозирования дорожной обстановки
7. **Дьяков Ф.К.** Необходимость проведения комплекса доводочных адаптивных испытаний систем Advanced Driver Assistance Systems (ADAS) 2-го уровня в ходе всего жизненного цикла модели
8. **Воробьев А.И.** Разработка высокоавтоматизированных транспортных средств для среднетоннажных грузоперевозок в высококонфликтной транспортно-дорожной среде
9. **Балакина Е.В., Сергиенко И.В.** Особенности математического моделирования траектории колесного наземного транспортного средства с автоматизированной системой управления движением
10. **Богумил В.Н., Касимов Д.Э., Андреева М.Д.** Разработка динамической пространственной модели движения по заданному маршруту транспортного средства городского пассажирского транспорта с роботизированной системой управления
11. **Фирсова С.Ю., Куликов А.В.** Интеллектуальные системы в организации перевозок строительных грузов на жилищно-гражданских объектах
12. **Франц В.А., Филиппова Н.А.** Мониторинг цифровой инфраструктуры по доставке дизельного топлива по автозимникам Арктической зоны России в системах управления наземным транспортом

19 сентября 2025 г., пятница

Программа пленарных заседаний

09.45 – 13.00 ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ

Актальный зал, 9 учебный корпус, 4 этаж (А3-1)

Регламент: доклад – до 30 мин.

1. *Член-корр. РАН В.М. Приходько, д-р техн. наук Н.А. Филиппова* «Методология создания цифровой платформы транспортно-логистической системы Северного завоза социально значимых грузов» (МАДИ, Москва, Якутский научный центр СО РАН, Якутск)
2. *Д-р техн. наук Р.Ф. Муртазин* «Использование опыта управления «быстрыми» стыковками для Российской орбитальной станции и в Лунной программе» (РКК Энергия, Королев)
3. *Д-р техн. наук А.А. Бобцов* «Адаптивные наблюдатели переменных состояний нестационарных систем: актуальные задачи и перспективы развития» (Университет ИТМО, Санкт-Петербург)
4. *Д-р техн. наук С.В. Жанказиев, А.В. Замыцких* «Управление беспилотным движением ВАТС с учетом безопасности и защищенности объектов перевозок» (МАДИ, Москва)
5. *Д-р техн. наук И.В. Белоконов* «Проблемы управления малоразмерными космическими аппаратами: предварительные результаты миссии Самсат-ионосфера» (Самарский университет им. Королева, Самара)
6. *Д-р техн. наук Б.В. Соколов, д-р техн. наук М.Ю. Охтилев* «Научное наследие члена-корреспондента РАН Р.М. Юсупова и перспективы его дальнейшего развития» (СПб ФИЦ РАН, Санкт Петербург)

ЗАКРЫТИЕ МКПУ-2025

5. СТАТИСТИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ МКПУ-2025

Страны – 3

Города – 39

Предприятия и организации – 119

Участники – 370

- академики – 19
- члены-корреспонденты – 25
- профессора РАН – 2
- доктора наук – 144
- кандидаты наук – 94
- аспиранты и студенты – 15

Доклады – 304

- пленарные – 20
- секционные РиМ-2025 – 80
- секционные УРСС-2025 – 83
- секционные УАКС-2025 – 61
- секционные УПНТС-2025 – 60

6. ПЕРЕЧЕНЬ ОРГАНИЗАЦИЙ И ПРЕДПРИЯТИЙ, ПРЕДСТАВЛЕННЫХ НА МКПУ-2025

Организации-участники МКПУ-2025

1. ФАУ «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем», *Москва*
2. 3-й Центральный научно-исследовательский институт Министерства обороны Российской Федерации, *Москва*
3. АНКОО ВО "Донецкая академия транспорта", *Донецк*
4. АНОО ВО «Университет «Сириус», *Сириус*
5. АО "НПП Радар ММС", *Санкт-Петербург*
6. АО "Раменское приборостроительное конструкторское бюро", *Раменское*
7. АО "Центральный научно-исследовательский институт автоматики и гидравлики", *Москва*
8. АО "Центральный научно-исследовательский институт машиностроения", *Королев*
9. АО «Конструкторское бюро приборостроения», *Тула*
10. АО «Концерн «Созвездие», *Воронеж*
11. АО «Концерн ВКО «Алмаз – Антей», *Москва*
12. АО «Корпорация «Комета», *Москва*
13. АО «Научно-производственное объединение специальных материалов», *Санкт-Петербург*
14. АО «РКЦ «Прогресс», *Самара*
15. АО «ФНПЦ «Титан-Баррикады», *Волгоград*
16. АО МНПК «Авионика», *Москва*
17. БГТУ «Военмех», *Санкт-Петербург*
18. Белорусский национальный технический университет, *Беларусь, Минск*
19. Военная академия РВСН имени Петра Великого (Филиал г. Серпухов), *Серпухов*
20. Всероссийский научно-исследовательский институт механизации сельского хозяйства Российской академии сельскохозяйственных наук, *Москва*
21. ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», *Санкт-Петербург*
22. ГЦН РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики», *Москва*
23. Евразийского научно-внедренческого технопарка НО «ЕФППИ», *Екатеринбург*
24. Институт прикладной физики Национальной академии наук Беларуси, *Беларусь, Минск*
25. МГТУ «СТАНКИН», *Москва*
26. Мирнинского политехнического института (филиал) Северо-Восточного федерального университета им. М.К. Аммосова, *Якутск*
27. Михайловская военная артиллерийская академия, *Санкт-Петербург*
28. НИИ многопроцессорных вычислительных систем им. академика А.В. Каляева, *Таганрог*
29. ОАО "РЖД", *Санкт-Петербург*
30. Объединенный институт ядерных исследований, *Дубна*

31. ООО "НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ МНОГОПРОЦЕССОРНЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ И УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМ", *Таганрог*
32. ООО «Газинформсервис», *Санкт-Петербург*
33. ООО «ЗАВОД ВЕЗДЕХОДОВ АМФИБИЙ», *Нижний Новгород*
34. ООО «НЕКСТ инжиниринг», *Казань*
35. ООО «НИЦ супер-ЭВМ и нейрокомпьютеров», *Таганрог*
36. ООО «СП Автоматика», *Тула*
37. ООО «ТВГ Про», *Тула*
38. ООО «Центр дорожных инноваций», *Москва*
39. Опытнo-конструкторское бюро имени А. Люльки – филиал ПАО «ОДК – Уфимское моторостроительное производственное объединение», *Москва*
40. ПАО «Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С. П. Королёва», *Королёв*
41. ПАО «КАМАЗ», *Набережные Челны*
42. ПАО «Московский институт электромеханики и автоматики», *Москва*
43. ПАО «НПО «Стрела», *Санкт-Петербург*
44. ПАО «ОАК» ОКБ Микояна, *Москва*
45. ПАО «Объединённая авиастроительная корпорация», *Москва*
46. ПАО «РКК «Энергия» им. С.П. Королева, *Королёв*
47. РКЦ «Прогресс», *Самара*
48. Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук, *Санкт-Петербург*
49. АНКОО ВО «Университет Иннополис», *Иннополис*
50. ФАУ «Центральный аэрогидродинамический институт им. профессора Н.Е. Жуковского», *Жуковский*
51. ФАУ «Центральный Институт Авиационного Моторостроения имени П.И. Баранова», *Москва*
52. ФГАОУ ВО «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)», *Москва*
53. ФГАОУ ВО «Московский политехнический университет», *Москва*
54. ФГАОУ ВО «Новосибирский национальный исследовательский государственный университет», *Новосибирск*
55. ФГАОУ ВО «Российский университет дружбы народов имени Патриса Лумумбы», *Москва*
56. ФГАОУ ВО «Самарский национальный исследовательский университет имени академика С.П. Королева», *Самара*
57. ФГАОУ ВО «Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого», *Санкт-Петербург*
58. ФГАОУ ВО «Южный федеральный университет», *Ростов-на-Дону*
59. ФГАОУ ВО «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)», *Москва*
60. ФГАОУ ВО «Национальный исследовательский университет ИТМО», *Санкт-Петербург*

61. ФГАОУ ВО «Российский государственный гуманитарный университет», *Москва*
62. ФГАОУ ВО «Российский университет транспорта», *Москва*
63. ФГАОУ ВО «Самарский национальный исследовательский университет имени академика С.П. Королёва», *Самара*
64. ФГАОУ ВО «Казанский (Приволжского) федерального университета», *Набережные Челны*
65. ФГАОУ ВО Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» им. В.И. Ульянова (Ленина), *Санкт-Петербург*
66. ФГАОУ ВО «Северный (Арктический) федеральный университет имени М.В. Ломоносова», *Архангельск*
67. ФГБНУ «Институт проблем искусственного интеллекта», *Донецк, ДНР*
68. ФГБНУ Федеральный исследовательский центр «Красноярский научный центр СО РАН», *Красноярск*
69. ФГБОУ ВО «Дальневосточный федеральный университет», *Владивосток*
70. ФГБОУ ВО «Донской государственный технический университет», *Ростов-на-Дону*
71. ФГБОУ ВО «Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова», *Магнитогорск*
72. ФГБОУ ВО «МИРЭА - Российский технологический университет», *Москва*
73. ФГБОУ ВО «Морской государственный университет им. адм. Г.И. Невельского», *Владивосток*
74. ФГБОУ ВО «Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)», *Москва*
75. ФГБОУ ВО «Московский государственный строительный университет», *Москва*
76. ФГБОУ ВО «Московский государственный технический университет гражданской авиации», *Москва*
77. ФГБОУ ВО «Московский государственный университет имени М.В. Ломоносова», *Москва*
78. ФГБОУ ВО «Московский технический университет связи и информатики», *Москва*
79. ФГБОУ ВО «Национальный исследовательский университет Московский энергетический институт», *Москва*
80. ФГБОУ ВО «Орловский государственный университет имени И.С. Тургенева», *Орел*
81. ФГБОУ ВО «Самарский государственный технический университет», *Самара*
82. ФГБОУ ВО «Санкт-Петербургский государственный архитектурно-строительный университет», *Санкт-Петербург*
83. ФГБОУ ВО «Санкт-Петербургский государственный университет», *Санкт-Петербург*
84. ФГБОУ ВО «Сибирский государственный автомобильно-дорожный университет», *Омск*
85. ФГБОУ ВО «Тульский государственный университет», *Тула*

86. ФГБОУ ВО «Уфимский университет науки и технологий», *Уфа*
87. ФГБОУ ВО «Финансовый университет при Правительстве Российской Федерации», *Москва*
88. ФГБОУ ВО «Финансовый университет при Правительстве Российской Федерации» (Санкт-Петербургский филиал), *Санкт-Петербург*
89. ФГБОУ ВО «Юго-Западный государственный университет», *Курск*
90. ФГБОУ ВО «Ярославский государственный технический университет», *Ярославль*
91. ФГБОУ ВО «Волгоградский государственный технический университет», *Волгоград*
92. ФГБОУ ВО «Государственный университет морского и речного флота имени адмирала С.О. Макарова», *Санкт-Петербург*
93. ФГБОУ ВО «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет», *Москва*
94. ФГБОУ ВО «Ростовский государственный университет путей сообщения», *Ростов-на Дону*
95. ФГБУ «Федеральный исследовательский центр Южный научный центр Российской академии наук», *Таганрог*
96. ФГБУН «Институт автоматики и процессов управления» ДВО РАН, *Владивосток*
97. ФГБУН «Институт автоматики и электрометрии» СО РАН, *Новосибирск*
98. ФГБУН «Институт вычислительной математики и математической геофизики» Сибирского отделения РАН, *Новосибирск*
99. ФГБУН «Институт динамики систем и теории управления имени В.М. Матросова» СО РАН, *Иркутск*
100. ФГБУН «Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского» УрО РАН, *Екатеринбург*
101. ФГБУН «Институт машиноведения им. А.А. Благонравова» РАН, *Москва*
102. ФГБУН «Институт машиноведения» УрО РАН, *Екатеринбург*
103. ФГБУН «Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша» РАН, *Москва*
104. ФГБУН «Институт проблем машиноведения» РАН, *Санкт-Петербург*
105. ФГБУН «Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского» РАН, *Москва*
106. ФГБУН «Институт проблем морских технологий имени академика М.Д. Агеева» ДВО РАН, *Владивосток*
107. ФГБУН «Институт проблем точной механики и управления» РАН, *Саратов*
108. ФГБУН «Институт проблем транспорта им. Н. С. Соломенко» РАН, *Санкт-Петербург*
109. ФГБУН «Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова» РАН, *Москва*
110. ФГБУН «Институт психологии» РАН, *Москва*
111. ФГБУН «Институт систем энергетики им. Л.А. Мелентьева» СО РАН, *Иркутск*
112. ФГБУН «Уфимский федеральный исследовательский центр» РАН, *Уфа*
113. ФГБУН ФИЦ Якутский научный центр СО РАН, *Якутск*

- 114. ФГУП «РФЯЦ – ВНИИЭФ», *Саров*
- 115. ФГУП «Всероссийский научно-исследовательский институт автоматики им. Н.Л. Духова», *Москва*
- 116. ФИЦ «Институт прикладной физики им. А.В. Гапонова-Грехова», *Нижний Новгород*
- 117. ФИЦ «Информатика и Управление» РАН, *Москва*
- 118. Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики (ЦНИИ РТК), *Санкт-Петербург*
- 119. Ярославское высшее военное училище противовоздушной обороны имени маршала Советского Союза Л. А. Говорова, *Ярославль*

ГЕНЕРАЛЬНЫЙ СПОНСОР КОНФЕРЕНЦИИ НАУЧНО-ПРОИЗВОДСТВЕННОЕ ОБЪЕДИНЕНИЕ СПЕЦИАЛЬНЫХ МАТЕРИАЛОВ



АО «НПО Спецматериалов» - современная инновационная компания полного цикла — от проведения поисковых научно-исследовательских работ, разработки, проектирования и испытаний до крупносерийного промышленного производства, продажи и технического обслуживания выпускаемой продукции.

Объединение выпускает широкий спектр продукции, предназначенной для решения задач обеспечения безопасности. Каталог выпускаемой продукции содержит более 1000 позиций: средства индивидуальной и коллективной защиты, средства защиты от взрыва, оружие нелетального действия, специальные средства, средства инженерной защиты особо важных государственных объектов и многое другое. Большая часть выпускаемой продукции принята на вооружение Минобороны России, МВД России, ФСБ России, ФСО России, ФСИН России.

Объединение выпускает широкий спектр продукции, предназначенной для решения задач обеспечения безопасности. Каталог выпускаемой продукции содержит более 1000 позиций: средства индивидуальной и коллективной защиты, средства защиты от взрыва, оружие нелетального действия, специальные средства, средства инженерной защиты особо важных государственных объектов и многое другое. Большая часть выпускаемой продукции принята на вооружение Минобороны России, МВД России, ФСБ России, ФСО России, ФСИН России.

Адрес объединения: 195277, Санкт-Петербург, Б. Сампсониевский пр., д. 28а, литера Б, тел.: (812) 600-75-57, 600-75-54, факс: (812) 541-81-15, 542-75-58
e-mail: npo-sm@infopro.spb.ru, <http://www.npo-sm.ru>

СПОНСОР КОНФЕРЕНЦИИ НАБЕРЕЖНОЧЕЛНИНСКИЙ ИНСТИТУТ (ФИЛИАЛ) ФГАОУ ВО КФУ





Казанский
федеральный
университет

Набережночелнинский
ИНСТИТУТ

ВУЗ готовит высококвалифицированных специалистов в сфере автомобилестроения и региональной экономики, сочетая передовые технологии, актуальные знания и практико-ориентированный подход

ШКОЛЫ И ОСНОВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ ПОДГОТОВКИ

ПЕРЕДОВАЯ ИНЖЕНЕРНАЯ ШКОЛА "КИБЕР АВТО ТЕХ"

- Автотранспорт с низким углеродным следом
- Интеллектуальный автомобиль
- Технологии интеллектуальных производств



ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ И ПРАВА

- Экономика
- Лингвистика
- Психология
- Юриспруденция
- Таможенное дело

ВЫСШАЯ ТЕХНИЧЕСКАЯ ШКОЛА

Автоматизация технологических процессов и производств	Строительство и техносферная безопасность
Технологические машины и оборудование	Энергетика
Машиностроение	Программная инженерия
Материаловедение и технология материалов	Информационные системы и технологии
Наземные транспортно-технологические средства и комплексы	Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств

НАША "ГЕОГРАФИЯ"



Map showing distances to major cities and industrial hubs:

- Казань: 240 км
- Ижевск: 185 км
- Уфа: 290 км
- Самара: 400 км
- Тольятти: 400 км
- Димитровград: 400 км
- Ульяновск: 400 км
- Камешевский завод: 400 км
- Шумерля: 400 км
- Чекмаксары: 400 км
- Красногорск: 330 км
- Зеленодольск: 400 км
- Ленинск: 400 км
- Мокшан: 400 км
- Алабуга: 400 км
- Сарapul: 185 км
- Чернушка: 185 км
- Бирск: 290 км
- Бугульмар: 400 км
- Октябрьский: 400 км
- Будак: 400 км
- Р. Дубна: 400 км

г. Набережные Челны,
Новый город, пр. Мира, 13А

(8552) 58-99-66

priem-chelny@kpfu.ru



СПОНСОР КОНФЕРЕНЦИИ
ФАУ «ЦЕНТРАЛЬНЫЙ АЭРОГИДРОДИНАМИЧЕСКИЙ
ИНСТИТУТ ИМ. ПРОФЕССОРА Н.Е. ЖУКОВСКОГО»



ЦАГИ (входит в НИЦ «Институт имени Н.Е. Жуковского») – головной государственный научный центр. Здесь проводятся фундаментальные и прикладные теоретические и экспериментальные исследования в области авиационной, ракетной и космической техники, разрабатываются концепции перспективных ЛА, новые аэродинамические компоновки самолетов и вертолетов, конструктивно-силовые схемы, критерии оценки устойчивости и управляемости ЛА, алгоритмы системы управления ЛА, стандарты в области прочности и др. ЦАГИ обладает уникальной экспериментальной базой, включающей свыше 60 установок, обеспечивающих моделирование условий полета ЛА при скоростях от сверхмалых до больших. Институт осуществляет государственную экспертизу всех ЛА, разрабатываемых в российских КБ, и выдает заключение о возможности и безопасности первого полета. В 2020 году в рамках приоритетов Стратегии научно-технологического развития РФ по инициативе ЦАГИ создан НЦМУ «Сверхзвук». Одна из его основных целей – достижение конкурентоспособности России на мировом уровне в области исследований сверхзвукового полета.

Россия, 140180, Московская обл.,
г. Жуковский, ул. Жуковского, д. 1
тел. +7 (495) 556-43-03
факс +7 (495) 777-63-32
e-mail: info@tsagi.ru
<http://www.tsagi.ru>

ФГБОУ ВО «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет (МАДИ)»

ФГБОУ ВО «МАДИ»

125319, Россия, г. Москва,
Ленинградский проспект, дом 64

+7 (499) 346-01-68 доб. 1200
www.madi.ru



МАДИ – крупнейший автомобильно-дорожный государственный технический университет России, ведущий научно-образовательный и методический центр по подготовке бакалавров, специалистов, магистров и научных кадров в области автомобилестроения, строительства автомобильных дорог, мостов и аэродромов; эксплуатации и сервиса транспортной техники; экономики; управления и логистики на транспорте и в строительстве, автоматизированных систем управления и организации дорожного движения.

НОВАЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ СТРУКТУРА МАДИ:

Общеинженерной подготовки

Автомобильной и спецтехники инжиниринга

Заочного и под. проф. образования

Дорожно-строительный

Транспортных технологий и логистики

Аспирантура

Военный учебный центр

Филиалы МАДИ



ОСНОВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ НАУЧНОЙ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ:

- машиностроение (автомобили, дорожная и транспортно-технологическая техника, вездеходная и амфибийная техника);
- проектирование и строительство дорог, инфраструктуры и искусственных сооружений;
- организация и безопасность движения, интеллектуальные транспортные системы;
- транспортная телематика;
- экономика;
- управление;
- логистика.



+7 (499) 346-01-68 доб. 1200
www.madi.ru

Инновационный Центр «КАМАЗ»



ООО «Инновационный центр «КАМАЗ» (ИЦ «КАМАЗ») является дочерней организацией ПАО «КАМАЗ». В мае 2012 г. генеральный директор ПАО «КАМАЗ» Сергей Когогин и президент Фонда «Сколково» Виктор Вексельберг подписали Соглашение о создании ООО «Инновационный центр «КАМАЗ» и размещении Центра научно-исследовательской и опытно-конструкторской деятельности ПАО «КАМАЗ» на территории «Инновационного центра Сколково».

Основная деятельность ООО «Инновационный центр «КАМАЗ» ведется по следующим направлениям:

- Разработка электрифицированной грузовой автомобильной и автобусной техники, а также использующей альтернативные виды топлива и энергии;
- Разработка IT-технологий в области интеллектуального управления автомобильной техникой;
- Разработка программного обеспечения для телематического мониторинга и информационно-аналитического сопровождения транспортных средств;
- Разработка беспилотной и роботизированной автомобильной техники;
- Разработка агрегатов транспортных средств с применением инновационных технологий;
- Разработка промышленного софта для автоматизации работы и коммуникаций между предприятиями;
- Проведение расчетов с использованием математического моделирования.

Постановлением Правительства РФ №1849 от 17.10.2022г был установлен ЭПР в сфере цифровых инноваций по эксплуатации высокоавтоматизированных ТС в отношении реализации инициативы «Беспилотные логистические коридоры» на автомобильной дороге М-11 «Нева» (Москва - СПб), а ИЦ «КАМАЗ» стал оператором беспилотных грузовых коммерческих перевозок. Данный проект является частью стратегических инициатив Минтранса России.

За время существования ООО «Инновационный центр «КАМАЗ» реализовано 28 инновационных проектов, получено 42 патента многие, из которых внедрены в реальном секторе экономики.

ИЦ «КАМАЗ» сотрудничает с ведущими ВУЗами страны, такими как Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет (МАДИ). МГТУ им. Н.Э. Баумана. Московский политехнический университет, Московский физико-технический институт. НИЯУ МИФИ. Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова и занимается научно-исследовательской и опытно-конструкторской деятельностью по разработке инновационных решений в различных отраслях.

Высокий уровень разработок обеспечивается высококвалифицированной командой специалистов, среди которых доктора технических наук, кандидаты технических наук и аспиранты.

Контактная информация:

**Россия, Москва, Инновационный центр Сколково,
ул. Большой бул., 62
Тел: 8 (495) 280-01-14 E-mail: info@ickamaz.ru**



Научный совет по робототехнике и мехатронике Российской академии наук

В состав Совета входят эксперты в области робототехники и мехатроники из ведущих структур Российской Федерации, связанных с робототехникой:

- институты Российской академии наук;
- вузы;
- отраслевые НИИ;
- предприятия, связанные с производством робототехники;
- конечные заказчики и потребители (центры робототехники федеральных министерств и ведомств).

Виды деятельности Совета:

- Тематические заседания Совета по актуальным проблемам современной робототехники и мехатроники;
- Подготовка экспертных и прогнозных заключений в области робототехники;
- Рекомендации по подбору экспертов;
- Представление консолидированной позиции Российской академии наук в области робототехники;
- Участие в организации и проведении различных научных мероприятий (конференции, круглые столы и пр.);
- Представление интересов российской робототехники в ряде международных структур;
- Участие в мероприятиях по популяризации науки.

Совет придерживается политики открытости и готов к взаимодействию с заинтересованными специалистами и ведомствами в области робототехники.

Научный совет по робототехнике и мехатронике Российской академии наук

119526, Москва, пр о с п. В е р н а д с к о г о, 101, к о р п. 1.

Т е л. (495) 434-35-47

Ф а к с (499) 739-95-31

E-mail: robot-ran@ipmnet.ru

<http://robot-ran.ru/>



Совет РАН по инновационным проблемам транспорта и логистики при Президиуме РАН



Председатель Совета
РАН по инновацион-
ным проблемам транс-
порта и логистики при
президиуме РАН
Заслуженный деятель
науки РФ, Научный
руководитель РГУПС,
д-р техн. наук,
академик РАН

Совет РАН по инновационным проблемам транспорта и логистики при Президиуме РАН создан в 2019 году на базе ранее существовавшей профильной комиссии. В состав Совета входят как видные ученые (в составе 19 академиков и 16 членов-корреспондентов РАН), так и представители крупнейших предприятий транспортной отрасли и логистических компаний, работающих в этой сфере. Совет призван содействовать развитию транспортной науки в Российской Федерации, активизации соответствующих фундаментальных и поисковых научных исследований, в том числе по проблемам цифровизации транспортных и логистических процессов. Работа Совета нацелена на глобальные мировые тренды развития транспортной отрасли, а также на проработку вопросов военной логистики и проблем, связанных с космическими видами транспорта.

Деятельность Совета осуществляется во взаимодействии с отделениями РАН по областям и направлениям науки, региональными отделениями РАН, ОАО «РЖД», структурными подразделениями аппарата президиума РАН, а также в информационном сотрудничестве с органами государственной власти, научными организациями и образовательными организациями высшего образования Российской Федерации.

В рамках поставленных задач Советом на постоянной основе ведется по популяризации и развитию науки в сфере транспорта. Только за 2024 год при участии Совета прошли 22 международные и всероссийские научные конференции, проведена Школа молодых ученых, позволившая объединить на одной площадке идеи молодежи с опытом выдающихся ученых.

СЕВЕРО-ВОСТОЧНЫЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ М.К. АММОСОВА



АВТОДОРОЖНЫЙ ФАКУЛЬТЕТ СВФУ



Дмитрий ФИЛИПОВ
декан АДФ СВФУ

Автодорожный факультет - одно из флагманских учебных подразделений Северо-Восточного федерального университета, вносящих вклад в стратегическое развитие Северо-Востока России. На факультете ведется многоуровневая подготовка бакалавров, специалистов, магистрантов и аспирантов. Факультет динамично развивается, открывает новые специальности и расширяет линейку образовательных программ.

Специалисты АДФ СВФУ проводят социально-значимые научные исследования, их опыт обеспечивает экспертное сопровождение в принятии важных управленческих решений в республике.

Подразделение ведет подготовку по приоритетным направлениям экономики региона, обеспечивая потребность в квалифицированных кадрах не только дорожного хозяйства и транспортных предприятий республики, но также предприятий и организаций строительной, горнодобывающей, сервисных отраслей, а также органов управления.

Необходимые контакты

Адрес:

Российская Федерация,
Республика Саха (Якутия),
г. Якутск, ул. Кулаковского,
д. 50, каб. 819,
Корпус технических
факультетов

Телефоны:

+ 7 (914) 826-32-18
+ 7 (914) 264-64-19

Сайты:

s-vfu.ru - основной сайт СВФУ
s-vfu.ru/adf - основной сайт АДФ СВФУ

E-mail:

adfsvf@mail.ru
priem@svfu.ru

Соцсети:

t.me/adfsvf -
страница АДФ в Telegram
vk.com/cpk_official -
страница ЦПК во «ВКонтакте»
t.me/cpk_svfu -
страница ЦПК в Telegram



Подробная
информация

АВТОНОМНАЯ НЕКОММЕРЧЕСКАЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ОРГАНИЗАЦИЯ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «ДОНЕЦКАЯ АКАДЕМИЯ ТРАНСПОРТА»

- практико-ориентированная образовательная организация, осуществляющая подготовку бакалавров, специалистов, магистров, научных кадров для транспортной отрасли, способных решать современные задачи на стыке науки, технологий и бизнеса.

Образовательные и научные специализации:

- Автомобильный транспорт и электротранспорт;
- Эксплуатация транспортных средств и автомобильный сервис;
- Беспилотные транспортные системы;
- Интеллектуальные транспортные системы;
- Организация перевозок и безопасность дорожного движения;
- Транспортные системы;
- Логистика на транспорте.



Научный журнал «Вестник Донецкой академии транспорта» выпускается с 2004г., интегрирован в систему научных коммуникаций, включен в перечень рецензируемых научных изданий ВАК России. <https://journal.dat-dn.ru>

Научные направления журнала:

- Системный анализ, управление и обработка информации, статистика;
- Наземные транспортно-технологические средства и комплексы;
- Транспортные и транспортно-технологические системы страны, ее регионов и городов, организация производства на транспорте;
- Эксплуатация автомобильного транспорта;
- Логистические транспортные системы.



Социальный проект «За безопасность дорожного движения» реализуется с 2015 г. командой волонтеров из числа преподавателей и студентов Донецкой академии транспорта. В 2023 г. данный проект стал призером Международной Премии #МЫВМЕСТЕ в номинации «Лидер социальных изменений».



Цель проекта - изменение поведения участников дорожного движения, прежде всего школьников и молодежи, за счет привлечения внимания общественности к проблеме безопасности дорожного движения и воспитания культуры поведения на дороге.

При поддержке Правительства Донецкой Народной Республики, Министерства образования и науки ДНР, УГИБДД МВД по ДНР Донецкая академия транспорта получила статус **Регионального центра по профилактике детского дорожно-транспортного травматизма**. За весь период реализации проекта «За безопасность дорожного движения» в нем приняли участие более 170 тыс. школьников.

Контакты

Адрес: 283086, ДНР, г. Донецк, пр-кт Дзержинского, д. 7
Телефон: +7 (949) 307-62-42, E-mail: rector@dat-dn.ru, Сайт: <https://dat-dn.ru>

Наши партнеры





**Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН –
ведущая научная организация Российской Федерации в области механики**

Исследования Института затрагивают практически весь спектр актуальных проблем механики жидкостей, газа и плазмы, механики деформируемого твердого тела, общей механики, геомеханики, трибологии и теории управления. Проблематика Института направлена на решение фундаментальных задач, лежащих в основе новой техники и технологий.

Институт располагает научными кадрами высшей квалификации и уникальным научным оборудованием, что позволяет проводить исследования мирового уровня. Основные научные направления деятельности:

- Общая механика, навигационные системы, динамика космических тел и управляемых аппаратов;
- Робототехника и мехатроника;
- Теория и методы управления динамическими системами;
- Механика жидкости, газа и плазмы, многофазных сред;
- Аэротермодинамика летательных аппаратов;
- Механика горения и взрыва;
- Физическая механика газовых разрядов и лазерных технологий;
- Механика деформирования и разрушения твердых тел и конструкций;
- Механика композиционных и наноматериалов;
- Трибология;
- Механика природных процессов;
- Геомеханика;
- Биомеханика;
- Постановка и обработка результатов космических экспериментов в области механики и материаловедения.

Научные результаты, полученные по направлениям *«Механика жидкости, газа и плазмы многофазных и неидеальных сред, механика горения, детонации и взрыва»*, *«Механика деформирования и разрушения материалов, сред, изделий, конструкций, сооружений и триботехнических систем при механических нагрузках, воздействии физических полей и химически активных сред»*, *«Общая механика, навигационные системы, динамика космических тел, транспортных сред и управляемых аппаратов, механика живых систем»*, *«Механика природных процессов»*, *«Триботехника и износостойкость высоконагруженных элементов машин»* и *«Общая теория систем управления и информационно-управляющих систем, методы и средства коммуникационно-сетевого управления многоуровневыми и распределенными динамическими системами в условиях неполной информации»* являются выдающимися на мировом уровне. Создаваемые в Институте новые знания представлены в многочисленных публикациях в ведущих отечественных и зарубежных научных изданиях, а также на конгрессах и конференциях. В 2025 году Указом Президента РФ коллектив Института награжден орденом Почёта.

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН (ИПМех РАН)



**Адрес: 119526, Россия, Москва, пр-т Вернадского,
д. 101, к. 1**

Тел.: +7-495-434-00-17 (канцелярия)

+7-495-434-32-38 (приемная)

Факс: +7-499-739-95-31

E-mail: ipm@ipmnet.ru

Сайт: www.ipmnet.ru

ЮЖНЫЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

История создания



19 ноября 1816 г. Указом императора Александра I был основан Варшавский (Королевский) университет, фактически университет был открыт 14 мая 1818 г. В 1831 г. после Польского восстания университет



был ликвидирован.

В 1862 г. в Варшаве создана Главная Школа в составе четырех классических факультетов (Указ императора Александра II от 22 мая 1862 г.). Как и Королевский университет, это было сугубо польское учебное заведение, в котором преподавание велось на польском языке.

В 1869 г. Главная Школа была ликвидирована. 8 июня 1869 г. Высочайшим повелением Александра II учрежден Императорский Варшавский университет, ставший русским вузом в столице Царства Польского. Торжественное открытие университета состоялось 12 октября 1869 г.

В июне 1915 г. Императорский Варшавский университет эвакуирован в Москву. После официальной делегации ректора и ряда профессоров университета в Ростов-на-Дону 8 - 12 августа 1915 г. Ученый Совет принял решение о переезде университета в Ростов-на-Дону. 27 октября (по ст. стилю 9 ноября) 1915 г. состоялось торжественное открытие Императорского Варшавского университета в Ростове-на-Дону.

5 мая 1917 г. Постановлением Временного правительства Варшавский университет в Ростове-на-Дону был упразднен, но на его интеллектуальной, материальной и учебно-методической основе был создан с 1 июля 1917 г. Донской университет. В 1925 г. Донской университет был переименован в Северо-Кавказский.

В 1930 - 1931 гг. Северо-Кавказский университет был реорганизован (из его структуры были выделены Медицинский институт, Финансово-экономический институт, Институт промышленности и труда, Институт пищевой промышленности и экономики обмена и распределения). 9 сентября 1930 г. на основании Распоряжения Наркомпроса создан Ростовский-на-Дону педагогический институт. На основе трех факультетов бывшего Северо-Кавказского университета был создан Ростовский-на-Дону университет.



На основании распоряжения Правительства РСФСР в феврале 1934 г. о разделении Северо-Кавказского края на Азово-Черноморский и Северо-Кавказский с 16 марта 1934 г. университету присвоено наименование «Ростовский-на-Дону государственный университет».

В годы Великой Отечественной войны Ростовский-на-Дону университет находился в эвакуации в г. Ош Киргизской ССР. 16 мая 1944 г. университет вернулся в результате реэвакуации в Ростов-на-Дону.

9 января 1952 г. на основании Приказа Минвуза СССР создан Таганрогский радиотехнический институт.

Распоряжением Совета Министров СССР от 6 декабря 1957 г. N 3633р Ростовский-на-Дону университет получил наименование «Ростовский государственный университет».

4 августа 1988 г. на основании приказа Министра высшего и среднего специального образования РСФСР создан Ростовский архитектурный институт.

Распоряжением Правительства Российской Федерации от 23 ноября 2006 г. на базе Ростовского государственного университета создан Южный федеральный университет в форме присоединения к государственному образовательному учреждению высшего профессионального образования «Ростовский государственный университет» государственных образовательных учреждений высшего профессионального образования «Ростовская государственная академия архитектуры и искусства», «Ростовский государственный педагогический университет», «Таганрогский государственный радиотехнический университет».

Таганрогский государственный радиотехнический университет, в составе Южного федерального университета переименованный в Инженерно-технологическую академию (ИТА ЮФУ) - один из ведущих технических высших учебных заведений России. ИТА ЮФУ ведет свою историю с образования в 1952 году радиотехнического института (ТРТИ) в Таганроге - индустриальном и портовом городе на юге России.

Контактная информация:

Южный федеральный университет

344006 г. Ростов-на-Дону, ул. Б. Садовая, 105/42

Тел./факс: + 7 (863) 218-40-00, e-mail: info@sfedu.ru



НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ МНОГОПРОЦЕССОРНЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ ИМЕНИ АКАДЕМИКА А.В. КАЛЯЕВА ЮФУ

Научно-исследовательский институт многопроцессорных вычислительных систем Южного федерального университета (НИИ МВС ЮФУ, ранее НИИ МВС ТРТУ) создан в соответствии с решением Государственного комитета Совета Министров СССР по науке и технике № 46 от 28.11.1972 г. и приказом Министра высшего и среднего специального образования РСФСР № 14 от 10.01.1973 г. как базовый институт Минвуза СССР в области разработки и создания перспективных средств вычислительной техники. В настоящее время НИИ МВС является структурным подразделением Южного федерального университета.



С момента своего основания институт поддерживает тесные связи с Российской академией наук. На базе института созданы и успешно функционируют Отдел и базовая кафедра Южного научного центра РАН. Прочные связи установлены с Отделением энергетики, машиностроения, механики и процессов управления РАН.

За годы деятельности в НИИ МВС ЮФУ сложился высококвалифицированный научный коллектив, ведущий фундаментальные и прикладные исследования в следующих основных направлениях:

- многопроцессорные и нейросетевые информационно-управляющие системы;
- системы технического зрения;
- системы поддержки принятия решений с элементами искусственного интеллекта;
- мультисенсорные информационно-диагностические системы.

В НИИ МВС ЮФУ обеспечивается высокий научно-технический уровень выполняемых разработок в соответствии с требованиями стандарта ISO 9001-2011, а также с лицензиями Федеральной службы по оборонному заказу на разработку и производство вооружений и военной техники, лицензией Министерства промышленности и торговли РФ на разработку, производство, испытание и ремонт авиационной техники, лицензиями Федеральной службы по экологическому, технологическому и атомному надзору на конструирование, изготовление и эксплуатацию оборудования для АЭС.

Многие из разработок, выполненных специалистами НИИ МВС ЮФУ, внедрены и используются на предприятиях Российской Федерации. Своими научными достижениями НИИ МВС известен не только в России. Ведется тесное сотрудничество с ведущими научными центрами ближнего и дальнего зарубежья, а разработки института неоднократно представлялись на престижных международных выставках.

За достигнутые успехи в разработке и внедрении многопроцессорных реконфигурируемых вычислительных систем группа ученых и разработчиков НИИ МВС ЮФУ удостоена премии Правительства Российской Федерации в области науки и техники за 2008 г. и премии РАН имени А.А. Расплетина за 2009 год, а в 2016 году Премии Правительства Российской Федерации удостоена группа сотрудников за разработку технологии интеллектуального управления, создания и внедрения на российских и зарубежных АЭС роботизированного транспортно-технологического комплекса перегрузки ядерного топлива. В 2019 г. главному научному сотруднику НИИ МВС ЮФУ, академику РАН Каляеву Игорю Анатольевичу присуждена Государственная премия Российской Федерации в области науки и технологий.

Центром научно-образовательной деятельности в НИИ МВС является **научно-педагогическая школа**, основанная академиком РАН **А.В. Каляевым** еще в 70-х годах прошлого века и широко известная не только в России, но и за рубежом. Традиции, заложенные А.В. Каляевым, успешно развиваются и в настоящее время под руководством заслуженного деятеля науки Российской Федерации, академика РАН **Игоря Анатольевича Каляева** в научно-педагогической школе НИИ МВС **«Многопроцессорные вычислительные и управляющие системы»**.

Научно-педагогическая школа НИИ МВС ЮФУ осуществляет подготовку кадров высшей квалификации по основным направлениям своей деятельности. С 2003г. на базе НИИ МВС действует диссертационный совет ЮФУ, который принимает к защите кандидатские и докторские диссертации в области информационно-телекоммуникационных систем, мехатроники и робототехники.

За время существования школы ее коллективом защищено 13 докторских диссертаций, свыше 100 кандидатских диссертаций, опубликовано 45 монографий, 83 сборника научных трудов, более 3000 научных статей и докладов, получено 545 авторских свидетельств на изобретения и программные продукты, 30 патентов Российской Федерации. За достижения в образовательной деятельности академик РАН И.А. Каляев и к.т.н., доцент А.П. Кухаренко в 2022 году удостоены Премии Правительства РФ в области образования.

С 2016 г. НИИ МВС ЮФУ возглавляет к.т.н. Коровин Яков Сергеевич, являющийся специалистом в области IT-технологий и систем поддержки принятия решений, экспертом ЕС по указанным направлениям.

Контактная информация:

НИИ многопроцессорных вычислительных систем ЮФУ
347928, Ростовская область, г. Таганрог, ул. Чехова, 2, ГСП-284
Тел./факс: +7(8634) 61-54-59, 36-03-76, e-mail: mail@niimvs.ru



**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ НАУКИ ИНСТИТУТ ПРОБЛЕМ
УПРАВЛЕНИЯ ИМ. В.А. ТРАПЕЗНИКОВА
РОССИЙСКОЙ АКАДЕМИИ НАУК**



Основные направления научной деятельности Института проблем управления им. В. А. Трапезникова РАН, утверждённые Министерством науки и высшего образования РФ 6 июля 2018 г.:

- Теория систем и общая теория управления;
- Методы управления сложными техническими и человеко-машинными системами;
- Теория управления в междисциплинарных моделях организационных, социальных, экономических, медико-биологических и экологических систем;
- Научные основы технологий управления подвижными объектами и навигации;
- Теория и методы разработки программно-аппаратных и технических средств управления и сложных информационно-управляющих систем;
- Научные основы интегрированных систем управления и автоматизации технологических процессов управления производством.

Контактная информация:

ИПУРАН

117997, Россия, Москва, ул. Профсоюзная, д. 65

тел. +7 495 334-89-10

E-mail: dan@ipu.ru

URL: <https://www.ipu.ru/>



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ НАУЧНЫЙ ЦЕНТР РФ ФЕДЕРАЛЬНОЕ АВТОНОМНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ «ГОСУДАРСТВЕННЫЙ НАУЧНО- ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ

Федеральное автономное учреждение «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем» (ГосНИИАС) выполняет главную роль в научно-методическом обеспечении развития авиационного оборудования и авионики России и является базовой организацией научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации. Институт является системообразующей научно-исследовательской организацией авиационной отрасли в области бортового оборудования и технологий его проектирования, перспективных высокоинтегрированных общесамолетных систем, а также сертификационных и государственных испытаний авиационных систем и авиационной техники. Основная деятельность института обеспечивается центрами компетенций по следующим направлениям:



Генеральный
директор
С.В. Хохлов

- ♦ межотраслевые проблемы научно-технической политики и технологического развития;
- ♦ автоматизированные информационные управляющие системы и технологии;
- ♦ функциональные исполнительные системы воздушных судов, средства их наземного обслуживания, а также агрегаты и компоненты этих систем;
- ♦ сертификационный центр.



Контактная информация:

ГНЦ РФ ФАУ «ГосНИИАС»

125319, Россия, Москва, ул. Викторенко, 7

Факс: (499) 943-8605, тел. (499) 157-7047,

e-mail: info@gosniias.ru

URL: <http://www.gosniias.ru/>

ФГБУН ФЕДЕРАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ЦЕНТР «ЯКУТСКИЙ НАУЧНЫЙ ЦЕНТР СИБИРСКОГО ОТДЕЛЕНИЯ РАН»

**ФГБУН Федеральный
исследовательский центр «Якутский
научный центр Сибирского
отделения Российской академии
наук»**

677008, г. Якутск, ул. Петровского, д. 2
+7(4112) 39-05-00

prezidium@prez.ysn.ru

<https://prez.ysn.ru/>



Федеральный исследовательский центр Якутский научный центр СО РАН является крупнейшей научной организацией Северо-Востока России и одним из ведущих центров Сибирского отделения Российской академии наук. В состав Федерального исследовательского центра входят 7 институтов, научные станции и стационары в Центральной Якутии и Арктической зоне РФ.



Якутский научно-исследовательский институт сельского хозяйства им. М.Г. Сафронова



Институт космифизических исследований и аэронауки им. Ю.Г. Шафера СО РАН



Институт физико-технических проблем Севера им. В.П. Ларионова СО РАН



Институт биологических проблем криолитозоны СО РАН



Институт горного дела Севера им. Н.В. Черского СО РАН



Институт гуманитарных исследований и проблем малочисленных народов Севера СО РАН



Институт проблем нефти и газа СО РАН

ОСНОВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ НАУЧНОЙ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ:

- геология, разработка месторождений, транспортировка и переработка углеводородов;
- рациональное природопользование в криолитозоне;
- проблемы материаловедения и технологии получения модифицированных полимерных и композиционных материалов;
- геохимия нефти и газа древних платформ, прогибов и впадин и прилегающих шельфов Арктических морей;
- экология организмов и сообществ;
- биологическое разнообразие;
- физиология и биохимия растений и животных;
- биотехнология;
- изучение механизмов адаптации человека в условиях Крайнего Севера и разработка способов повышения адаптивного потенциала и др.

**МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ
УНИВЕРСИТЕТ ИМ. Н. Э. БАУМАНА**

Московский государственный технический университет им. Н. Э. Баумана — российский национальный исследовательский университет, научный центр и особо ценный объект культурного наследия народов России. В 2021-24 гг. по поручению Президента России Владимира Путина Правительство Москвы совместно с Правительством России завершило реализацию проект комплексного развития МГТУ им. Н.Э. Баумана — строительства и реконструкции 14 зданий общей площадью порядка 170 тыс. кв.м. Новый научно-исследовательский кластер расположен в непосредственной близости от исторических зданий университета на Яузе, что позволило обеспечить эффект синергии существующих и новых корпусов университета. 16 апреля 2025 года Президент России Владимир Путин посетил Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана. В ходе визита он ознакомился с передовыми разработками и достижениями университета в ключевых отраслях науки и техники и встретился со студентами, активно задействованными в научно-технологических проектах.

Инфраструктура МГТУ им. Н. Э. Баумана

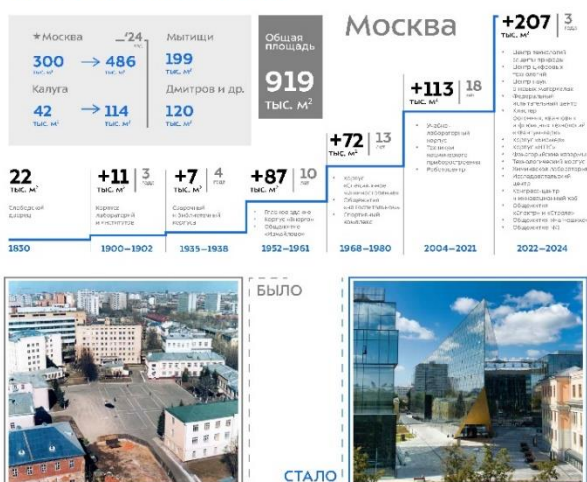
ПРИРОСТ МГТУ ИМ. Н.Э. БАУМАНА (МОСКВА)

	БЫЛО	ПРИРОСТ	СТАЛО
ПЛОЩАДЬ ОБЩАЯ, м²	279 300	207 000 +74%	486 300
АУДИТОРИИ	82 934	14 468 +17%	97 402
ЛАБОРАТОРИИ	125 314	84 479 +67%	209 793
ОБЕЖИТИЯ	68 113	89 525 +131%	157 638
КОВЕРИНГИ	1 071	17 578 +1646%	18 649
МЕСТ В ОБЕЖИТИЯХ	4 846	4226 +87%	9 072 ¹

УНИВЕРСИТЕТ В ЧИСЛАХ:



ИНФРАСТРУКТУРНЫЙ ПРОРЫВ



Экономика МГТУ им. Н. Э. Баумана в 2024 г.



7. СПИСОК УЧАСТНИКОВ ПО ГОРОДАМ И ПО ФАМИЛИЯМ

Авдеева Зинаида Константиновна,
ИПУ РАН, Москва, avdeeva@ipu.ru

Агишев Артур Ринатович,
АО «Корпорация «Комета», Москва, artur.agishev@phystech.su

Агуреев Игорь Евгеньевич,
Тульский государственный университет, Тула

Алямовский Сергей Николаевич,
ПАО «РКК «Энергия», Королёв, sergey.alyamovskiy@rsce.ru

Андропова Анастасия Алексеевна,
Университет Иннополис, Иннополис, a.andronova@innopolis.university

Антипов Владислав Алексеевич,
Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, Санкт-Петербург, antipov.vl.a@yandex.ru

Анцев Виталий Юрьевич,
Тульский государственный университет, Тула, anzev@yandex.ru

Анцев Георгий Владимирович,
АО "НПП Радар ММС", Санкт-Петербург,

Аншаков Геннадий Петрович,
РКЦ «Прогресс», Самара,

Арсеньев Дмитрий Германович,
Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого, Санкт-Петербург, vicerector.int@spbstu.ru

Артемов Кирилл Сергеевич,
Волгоградский государственный технический университет, Волгоград, ksartemevv@gmail.com

Бабилов Владимир Георгиевич,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, babikov@ipu.ru

Баженов Сергей Георгиевич,

Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора
Н.Е. Жуковского, Жуковский, bazhenov-s@yandex.ru

Байбулатов Артур Арсенович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
bajbulatov@mail.ru

Бакалов Максим Владимирович,

ФГБОУ ВО «Ростовский государственный университет путей сообщения»,
Ростов-на-Дону, Maxim_bmw@mail.ru

Балакина Екатерина Викторовна,

Волгоградский государственный технический университет,
Волгоград, fahrgestell2011@yandex.ru

Баринов Арсений Алексеевич,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН,
Москва, BArseniyy@yandex.ru

Барина Елена Витальевна,

Самарский университет им. Королева, Самара, L5545@yandex.ru

Баскаков Дмитрий Евгеньевич,

Общество с ограниченной ответственностью «Газинформсервис», Санкт-Петербург, baskakovdmittii@gmail.com, Baskakov-D@gaz-is.ru

Безбородова Жанна Владимировна,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва,
z_bezborodova@inbox.ru

Безусов Сергей Олегович,

Волгоградский государственный технический университет,
Волгоград, seleron@list.ru

Бектыбаева Мадина Тимуровна,

Российский университет дружбы народов, Москва, bektybaeva@ipmech.ru

Белоконов Игорь Витальевич,

Самарский университет им. Королева, Самара, belokonov.iv@ssau.ru

Бельченко Филипп Михайлович,

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва,
philepp@mail.ru

Берлин Леонид Михайлович,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, berlin.lm@phystech.edu

Бжинаев Ислам Касбулатович,

Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С. П. Королёва,
Королёв, islam.bzhinaev@mail.ru

Близно Максим Витальевич,

ФГБНУ «Институт проблем искусственного интеллекта», Донецк, ДНР,
bmv.ipai@mail.ru

Блинова Ольга Викторовна,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
blinova_olga_v@mail.ru

Блохин Александр Николаевич,

ООО «ЗАВОД ВЕЗДЕХОДОВ АМФИБИЙ», Нижний Новгород,
vezdekhod@zavod-vezdekhodov.ru

Бобцов Алексей Алексеевич,

Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, Санкт-Петербург,
bobtsov@mail.ru

Богданова Людмила Анатольевна,

АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Богумил Вениамин Николаевич,

Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ), Москва, v_bogumil@mail.ru

Бодунков Николай Евгеньевич,

Москва, boduncov63@yandex.ru

Болотник Николай Николаевич,

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва,

bolotnik@ipmnet.ru

Бордюгов Денис Владимирович,
Волгоград, denklopuk@gmail.com

Брискин Евгений Самуилович,
Волгоградский государственный технический университет, Волгоград,
ebriskin@mail.ru

Бронников Андрей Михайлович,
АО МНПК «Авионика», Москва, bronnikov_a_m@mail.ru

Бугаков Игорь Александрович,
Московская область, Серпухов, iabugakov@iifmail.ru

Бузиков Максим Эмонайевич,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, me.buzikov@physics.msu.ru

Быков Александр Сергеевич,
Волгоградский государственный технический университет,
Волгоград, alexanderbs00@mail.ru

Бычков Игорь Вячеславович,
Институт динамики систем и теории управления имени В.М. Матросова СО РАН, Иркутск

Васильев Владимир Андреевич,
Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет ЛЭТИ имени В.И. Ульянова Ленина, Санкт-Петербург, vlvs70397@gmail.com

Васильев Павел Валерьевич,
Уфимский федеральный исследовательский центр Российской академии наук, Уфа, pavel-vasilev-99@bk.ru

Васильев Станислав Николаевич,
ИПУ РАН, Москва

Васильев Юрий Эммануилович,
Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет, Москва, yu.vasilev@madi.ru

Вахрушев Сергей Александрович,
Москва, cv-omsk@yandex.ru

Вересников Георгий Сергеевич,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, veresnikov@mail.ru

Ветлицын Михаил Юрьевич,
Волгоградский государственный технический университет, Волгоград, mikhail.vetlitsyn@mail.ru

Визильтер Юрий Валентинович,
Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем, Москва,

Вилейко Иван Владимирович,
Новосибирский национальный исследовательский государственный университет, Новосибирск, i.vileiko@g.nsu.ru

Вишневский Владимир Миронович,
Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва, vishn@ipu.ru, vishn@inbox.ru

Власов Владимир Михайлович,
Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ), Москва, vmv@transnavi.ru

Волчихин Алексей Иванович,
ООО «ТВГ Про», Тула, i@tvgpro.ru

Воробьев Андрей Игоревич,
Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ), Москва, andrey552@yandex.ru

Воронка Татьяна Владимировна,
Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет, Москва, tatyana.voronka8@mail.ru

Воротилин Михаил Сергеевич,
Тульский государственный университет, Тула, vms-vorotilin@rambler.ru

Вражевский Сергей Александрович,

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки

Институт проблем машиноведения Российской академии наук, Санкт-Петербург, vrazhevskij.s@gmail.com

Гайворонский Антон Иванович,

lyarin2010@yandex.ru

Галина Сания Болаткызы,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, grr@ipu.ru

Галицкая Анастасия Вячеславовна,

Самарский государственный технический университет, Самара, an14215@yandex.ru

Галяев Андрей Алексеевич,

ИПУ РАН, Москва, galaev@ipu.ru

Гасюк Дмитрий Петрович,

Михайловская военная артиллерийская академия, Санкт-Петербург,

Гебель Елена Сергеевна,

Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого, Санкт-Петербург, gebel_es@spbstu.ru

Герасимова Александра Павловна,

Институт автоматики и электрометрии СО РАН, Новосибирск, a.gerasimova1@alumni.nsu.ru

Гизунов Сергей Александрович,

Центральный научно-исследовательский институт машиностроения, Королев,

Гисин Владимир Борисович,

Финансовый университет при Правительстве Российской Федерации, Москва, vgisin@fa.ru

Глухова Эмма Дмитриевна,

Федеральное автономное учреждение «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем, Москва, edgluhova@gosniias.ru

Глушенко Антон Игоревич,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, aiglush@ipu.ru

Гнедов Алексей Владимирович,

Государственный научный центр Федеральное автономное учреждение «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем», Москва, avgnedov@gosniias.ru

Гойдин Олег Петрович,

Москва, oleg3007@bk.ru

Горностаев Игорь Вячеславович,

Институт автоматики и процессов управления ДВО РАН, Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева ДВО РАН, Морской государственный университет им. адм. Г.И. Невельского, Владивосток, gornostaev_iv@mail.ru

Гостев Алексей Юрьевич,

Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет) Научно-исследовательский институт прикладной механики и электродинамики Московского авиационного института, Москва, gostevay@mai.ru

Гребёнкин Александр Витальевич,

Московский институт электромеханики и автоматики, Москва, a.grebenkin@aomiea.ru

Гречушкин Юрий Валерьевич,

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, grechushkin.yurij@yandex.ru

Грешников Иван Игоревич,

Федеральное автономное учреждение «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем, Москва, vvanes@mail.ru

Григас Станислав Эдуардович,

Москва, stanislav.grigas@gmail.com

Григорьев Иван Максимович,

Институт проблем морских технологий ДВО РАН, Институт автоматики и процессов управления ДВО РАН, Владивосток, glozastyi2@gmail.com

Гринкевич Николай Андреевич,

Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ), Москва, tentin3@mail.ru

Гришина Алена Юрьевна,

Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет, Москва, aleogri@yandex.ru

Грузликов Александр Михайлович,

ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, agruzlikov@yandex.ru

Груничев Александр Владимирович,

Тульский государственный университет, Тула

Грязнов Михаил Владимирович,

Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова, Магнитогорск, Gm-autolab@mail.ru

Губанков Антон Сергеевич,

Институт автоматики и процессов управления Дальневосточного отделения Российской академии наук, Владивосток, gubankov@dvo.ru

Гумеров Ирек Флорович,

ПАО «КАМАЗ», Набережные Челны

Гущин Павел Александрович,

Санкт-Петербург, guschin.p@mail.ru

Давыдов Егор Юрьевич,

Саров, egorzgrsarov@yandex.ru

Даринцев Олег Владимирович,

Уфимский университет науки и технологий, Уфа

Дементьев Александр Александрович,

Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора Н.Е. Жуковского, Жуковский, alexander.a.dementyev@yandex.ru

Дементьев Евгений Владимирович,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград,

evg7360@yandex.ru

Демьянов Дмитрий Николаевич,

ФГАОУ ВО Казанский (Приволжского) федерального университета, Набережные Челны, demyanovdn@mail.ru

Джафаров Эльмир Илхамович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, Elmircloud@gmail.com

Дивеев Асхат Ибрагимович,

ФИЦ «Информатика и Управление» Российской Академии Наук, Москва, aidiveev@mail.ru

Диченко Алексей Андреевич,

Южный федеральный университет, Москва, dichenko@sfnedu.ru

Дордопуло Алексей Игоревич,

Российский технологический университет, Москва, dordopulo2017@yandex.ru

Дранко Олег Иванович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, drankooi@ipu.ru

Дудников Евгений Александрович,

Южный федеральный университет, Институт компьютерных технологий и информационной безопасности, Таганрог, edudnikov@sfnedu.ru

Дутов Андрей Владимирович,

Национальный исследовательский центр, Институт имени Н.Е. Жуковского, Москва,

Дьяков Филипп Кириллович,

Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ), Москва, f.dyakov@madi.ru

Евсеев Виталий Павлович,

ФГАОУ ВО «Самарский национальный исследовательский университет имени академика С.П. Королёва», Самара, vivseev02@inbox.ru

Еделев Алексей Владимирович,

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт систем энергетики им. Л.А. Мелентьева Сибирского отделения Российской академии наук (ИСЭМ СО РАН); Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт динамики систем и теории управления имени В.М. Матросова Сибирского отделения Российской академии наук (ИДСТУ СО РАН), Россия, Иркутская область, Иркутск, mikev1988@icc.ru

Елагин Михаил Юрьевич,

Тульский государственный университет, Тула

Ельмекеев Михаил Андреевич,

Российский государственный гуманитарный университет, Институт информационных наук и технологий безопасности., elmekeev@proton.me

Ермолов Иван Леонидович,

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва, ermolov@ipmnet.ru

Ефремов Александр Викторович,

Московский авиационный институт, Москва, pvl@mai.ru

Ефремов Евгений Владимирович,

Москва, efremovev@mai.ru

Жанказиев Султан Владимирович,

Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет, Москва, nauka@madi.ru, sultanv@mail.ru

Жданов Эдуард Рифович,

Москва, zhdanov@ufanet.ru

Желонкин Михаил Владимирович,

Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора Н. Е. Жуковского, Жуковский, zhelonkinmishail@mail.ru

Желтов Сергей Юрьевич,

ФГУП «ГосНИИАС», Москва, zhl@gosniias.ru

Жирабок Алексей Нилович,

Дальневосточный федеральный университет, Владивосток, zhirabok@mail.ru

Жуков Глеб Евгеньевич,

Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет); Научно-исследовательский институт прикладной механики и электродинамики Московского авиационного института, Москва, zhykov99@gmail.com

Журин Александр Валентинович,

Тульский государственный университет, Тула,

Заборовский Владимир Сергеевич,

Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого, Санкт-Петербург, vladimir.zaborovsky@spbstu.ru

Задорожний Вячеслав Михайлович,

ФГБОУ ВО «Ростовский государственный университет путей сообщения», Ростов-на-Дону, zadorozniy91@mail.ru

Зайцев Иван Андреевич,

Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет ЛЭТИ имени В.И. Ульянова (Ленина), Санкт-Петербург, ivan-za-2000@mail.ru

Закирзянов Руслан Марселевич, ООО «НЕКСТ инжиниринг», Казань, zr@nexteng.ru

Замыцких Александр Викторович,

Московского автомобильно-дорожного государственного технического университета (МАДИ),

Захаров Александр Сергеевич,

Мытищи, zakharov.as17@physics.msu.ru

Захаров Валерий Вячеславович,

Финансовый Университет при Правительстве РФ, Санкт-Петербург, valeriov@yandex.ru

Захарченко Светлана Александровна,

Федеральное автономное учреждение «Центральный Институт Авиационного Моторостроения имени П.И. Баранова», Москва, zakhar4enkosveta@yandex.ru

Захид Адыгезал оглы Годжаев,

Всероссийский научно-исследовательский институт механизации сельского хозяйства Российской академии сельскохозяйственных наук, Москва

Зуев Анатолий Васильевич,
Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

Зырянов Владимир Васильевич,
Донской государственный технический университет, Ростов-на-Дону,

Иванов Егор Владимирович,
Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана,
Москва, egorvladivanov@mail.ru

Иванов Сергей Валерьевич,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Иванова Наталья Юрьевна,
Таганрог, mail@niimvus.ru

Иванова Татьяна Викторовна,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Иванюхин Алексей Викторович,
Научно-исследовательский институт прикладной механики и электродинамики
Московского авиационного института, Москва, ivanyukhin.a@yandex.ru

Игнатов Александр Васильевич,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Илюхин Алексей Николаевич,
ФГАОУ ВО Казанский (Приволжского) федерального университета, Набереж-
ные Челны, Lexusil@rambler.ru

Кадильникова Екатерина Николаевна,
Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора Н.Е. Жуков-
ского, Жуковский, e.kadilnikova@yandex.ru

Казаков Юрий Николаевич,
Орловский государственный университет имени И.С. Тургенева, Орел,
KazakYurii@yandex.ru

Каликанов Алексей Владимирович,
Тульский государственный университет, Тула, kalikanov.aleksei@mail.ru

Калмыков Василий Константинович,
Московская область, Дедовск, kvkvasya@gmail.com

Каляев Игорь Анатольевич,
Образовательная и научно-производственная деятельность НИИ многопроцессорных вычислительных систем им. академика А.В. Каляева, Таганрог, mail@niimvus.ru, kaliaev@niimvus.ru

Капский Денис Васильевич,
Белорусский национальный технический университет, Беларусь, Минск,

Капустян Сергей Григорьевич,
ФГБУ Федеральный исследовательский центр Южный научный центр Российской академии наук, Таганрог, kap56@mail.ru

Каретников Владимир Владимирович,
ФГБОУ ВО «Государственный университет морского и речного флота имени адмирала С.О. Макарова», Санкт-Петербург, karetnikovvv@gumrf.ru

Келлер Андрей Владимирович,
Московского политехнического университета, Москва, andreikeller@rambler.ru

Кирдеев Александр Сергеевич,
Тула, alex_kirdeev02@mail.ru

Кислицын Егор Денисович,
Федеральное автономное учреждение «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем, Москва, edkislicin@gosniias.ru

Клименко Анна Борисовна,
Российский государственный гуманитарный университет, Москва, anna_klimenko@mail.ru

Коваленко Андрей Александрович,
Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С. П. Королёва, Королёв, andrei@spacestation.ru

Коваленко Василий Борисович,
ООО "Научно-исследовательский центр супер-ЭВМ и нейрокомпьютеров", Таганрог, pharaonovich@yandex.ru

Козачёк Ольга Андреевна,

Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, Санкт-Петербург, oakozachek@itmo.ru

Козицин Иван Владимирович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, kozitsin.ivan@mail.ru

Козлова Анна Александровна,

Москва, anuta_0310@mail.ru

Колесников Владимир Иванович,

Ростовский государственный университет путей сообщения, Ростов-на-Дону

Колпашиков Дмитрий Юрьевич,

ФГБУНИ ПУ им. В. А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, d.y.kolpashchikov@gmail.com

Кононов А. Ф.,

РЖД, Санкт-Петербург

Коноплин Александр Юрьевич,

Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева Дальневосточного отделения Российской академии наук, Владивосток, kaunprim@mail.ru

Кореньков Владимир Васильевич,

Объединенный институт ядерных исследований, Дубна

Коровин Яков Сергеевич,

Образовательная и научно-производственная деятельность НИИ многопроцессорных вычислительных систем им. академика А.В. Каляева, Таганрог

Коротков Сергей Сергеевич,

ПАО «Объединённая авиастроительная корпорация», Москва

Костин Сергей Анатольевич,

ООО «СП Автоматика», Тула, kostin57@yandex.ru

Косьянчук Владислав Викторович,

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем,

Москва, vvk@gosniias.ru

Котюков Александр Михайлович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
amkotyukov@mail.ru

Кошман Артём Максимович,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград,
artkoshman@gmail.com

Крамлик Андрей Васильевич,

Самарский университет им. Королева, Самара, kramlikh@mail.ru

Красавин Никита Андреевич,

Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева Дальнево-
сточного отделения Российской академии наук, Владивосток,
nakrasavin@yandex.ru

Красильщиков Михаил Наумович,

Московский авиационный институт, Москва

Кувшинов Вячеслав Михайлович,

Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора Н.Е. Жуков-
ского, Москва

Кудрявцев Юрий Евгеньевич,

АО «РКЦ «Прогресс», Самара, yuri_ek@mail.ru

Кузнецов Николай Владимирович,

Санкт-Петербургский государственный университет, Санкт-Петербург,
nkuznetsov239@mail.ru, n.v.kuznetsov@spbu.ru

Кузнецов Олег Петрович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
olpkuz@yandex.ru

Кузнецова Инна Юрьевна

Кукин Олег Николаевич,

Ракетно-космическая корпорация «Энергия» им. С.П. Королёва (РКК «Энер-
гия»), Королёв, Oleg.kukin@rsce.ru

Куланов Николай Владимирович,

ФАУ "Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем", Москва, kulanov_nv@gosniias.ru

Кулешов Сергей Викторович,

Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук, Санкт-Петербург,

Куликов Алексей Викторович,

Волгоградского государственного технического университета, Волгоград, v2xoda@ya.ru

Куренков Петр Владимирович,

Российский университет транспорта, petrkurenkov@mail.ru

Курьянов Алексей Николаевич,

Всероссийский научно-исследовательский институт автоматики имени Н. Л. Духова, Москва, tigr-kur@mail.ru

Кутахов Владимир Павлович,

Национальный исследовательский центр, Институт имени Н.Е. Жуковского, Москва,

Кухаренко Анатолий Павлович,

Образовательная и научно-производственная деятельность НИИ многопроцессорных вычислительных систем им. академика А.В. Каляева, Таганрог

Кэрт Борис Эвальдович,

БГТУ «Военмех», Санкт-Петербург

Лаврентьев Александр Михайлович,

Ярославское высшее военное училище противовоздушной обороны имени маршала Советского Союза Л. А. Говорова, Ярославль,

Лазарев Александр Алексеевич,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, jobmath@mail.ru

Ларин Олег Николаевич,

Российский университет транспорта, Москва

Лебедев Михаил Петрович,

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Федеральный исследовательский центр Якутский научный центр Сибирского отделения Российской академии наук, Якутск

Левин Илья Израилевич,

Научно-исследовательский центр суперЭВМ и нейрокомпьютеров, Таганрог, niimvs@yandex.ru

Леохин Юрий Львович,

Московский технический университет связи и информатики, Москва,

Литвиненко Юлия Александровна,

ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, Санкт-Петербург, ya_litvinenko@mail.ru

Литовченко Дмитрий Цезарьевич,

АО «Корпорация «Комета», Москва, dlit.litovchenko@yandex.ru

Литуненко Елизавета Геннадьевна,

ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, lisa.litunenko@gmail.com

Лобачев Михаил Юрьевич,

Санкт-Петербургский государственный университет, Санкт-Петербург, mlobachev64@gmail.com

Лопота Виталий Александрович,

ЦНИИ РТК, Санкт-Петербург, vlopota@rtc.ru

Лось Анастасия Валерьевна,

Москва, los-av2015@mail.ru

Лукин Николай Алексеевич,

Институт машиноведения УрО РАН, Екатеринбург, nicklookin@mail.ru

Лутовинова Надежда Александровна,

Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова РАН, Москва, lutovinova.n.al@gmail.com

Лысенко Павел Владимирович,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, pashlys@yandex.ru

Ляпин Никита Александрович,

Московский авиационный институт, Москва, lyapin2010@yandex.ru

Ляхов Виталий Дмитриевич,

ФАУ «ГосНИИАС», Москва, lyakhov_vd@gosniias.ru

Майер Алина Муратовна,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, atuova.a@mail.ru

Малолетов Александр Васильевич,

Университет Иннополис, Иннополис, maloletov@gmail.com

Малыгин Игорь Геннадьевич,

РАН институт проблем транспорта им. Н. С. Соломенко, Санкт-Петербург

Мальгина Светлана Александровна,

Всероссийский научно-исследовательский институт экспериментальной физики, Саров, sa_borisova@mail.ru

Мальцев Александр Сергеевич,

Новосибирск, alexandr-maltsev@inbox.ru

Мальцев Вячеслав Андреевич,

АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Мамедов Максим Ризванович,

Москва, mamedovmaximm@yandex.ru

Мамченко Марк Владиславович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, mmv@ipu.ru

Маркаров Александр Игоревич,

ФГБОУ ВО «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет», Москва, markarov20@yandex.ru

Мартынова Любовь Александровна,
АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург,
martynowa999@bk.ru

Марчуков Евгений Ювенальевич,
«НТЦ имени А.Люльки», Москва, evgeny.marchukov@okb.umpo.ru,
umpo@umpo.ru, okb@okb.umpo.ru

Марьясин Олег Юрьевич,
Ярославский государственный технический университет, Ярославль,
maryasin2003@list.ru

Матвеев Валерий Владимирович,
Тульский государственный университет, Тула, matweew.valery@yandex.ru

Матросов Никита Алексеевич,
Москва, anuta_0310@mail.ru

Мацеевич Сергей Вячеславович,
Москва, cvmac@mail.ru

Мельник Эдуард Всеволодович,
ФГБУ Федеральный исследовательский центр Южный научный центр Российской академии наук, Ростов-на-Дону,

Мельник Ярослав Эдуардович,
Институт компьютерных технологий и информационной безопасности Южный федеральный университет, Таганрог, iamelnik@sfedu.ru

Мещеряков Роман Валерьевич,
Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва,
mrv@ipu.ru

Мингазов Даниил Рустемович,
Санкт-Петербургский государственный университет, Санкт-Петербург,
daniilmingazov@mail.ru

Михальков Никита Владимирович,
Университет информационных технологий, механики и оптики, Санкт-Петербург, mikh.nv@yandex.ru

Мурашко Александр Анатольевич,
Москва, AAMurashko@rosatom.ru

Муртазин Рафаил Фарвазович,
ПАО «РКК «Энергия» им. С.П. Королёва, Королёв, rafail.murtazin@gmail.com

Мусатова Елена Геннадьевна,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
nekolyar@mail.ru

Мухин Кирилл Сергеевич,
Институт машиноведения им. А.А. Благонравова Российской академии наук
(ИМАШ РАН, ksmukhin@yandex.ru,

Мярин Александр Николаевич,
Мирнинского политехнического института (филиал) Северо-Восточного федерального университета им. М.К. Аммосова, anmyarin@mail.ru

Назаренко Сергей Владимирович,
ПАО «КАМАЗ», Набережные Челны,

Назарова Анастасия Витальевна,
Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем,
Москва, nazarova_av@goshiias.ru

Некоркин Владимир Исаакович,
Институт прикладной физики имени А. В. Гапонова-Грехова РАН, Нижний Новгород,

Неусыпин К.А.,
Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана,
Москва, sudandan.xa@foxmail.com

Никаноров Станислав Олегович,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
Nikanorov.stas4@gmail.com

Новиков Валерий Михайлович,
Москва, vmnovikov@gosniias.ru

Новиков Дмитрий Александрович,
ИПУ РАН, Москва, novikov@ipu.ru

Носков Владимир Петрович,
Всероссийский научно-исследовательский институт автоматики имени Н. Л. Духова, Москва, poskov_mstu@mail.ru

Оболенский Юрий Геннадьевич,
ПАО «ОАК» ОКБ Микояна, Москва, lenobolensk@yandex.ru

Орда-Жигулина Марина Владимировна,
ФГБУ Федеральный исследовательский центр Южный научный центр Российской академии наук, Таганрог, jigulina@mail.ru

Панич Александр Анатольевич,
ФГАОУВО "Южный федеральный университет", Ростов-на-Дону, liv.50@mail.ru

Панич Анатолий Евгеньевич,
Институт высоких технологий и пьезотехники ЮФУ, Ростов-на-Дону, piezo@sfedu.ru

Панкратов Илья Алексеевич,
Институт проблем точной механики и управления РАН Саратовский национальный исследовательский государственный университет им. Н.Г. Чернышевского, Саратов, pankratov@iptmuran.ru

Пелевин Александр Евгеньевич,
ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, aepelevin@mail.ru

Петров Дмитрий Николаевич,
Северный (Арктический) Федеральный Университет имени М.В. Ломоносова, Архангельск, d.petrov@narfu.ru

Петухов Вячеслав Георгиевич,
МАИ, Москва, vgpetukhov@mail.ru

Пешехонов Владимир Григорьевич,
ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, office@eprib.ru

Пискулин Игорь Викторович,
Московская область, Серпухов, piksel.zte@gmail.com

Погорелов Максим Георгиевич,
Тульский государственный университет, Тула, MGPogoreloff@yandex.ru
Погорельский Семен Львович,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула,

Подзоров Александр Викторович,
ФГБОУ ВО «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет», Москва, a.v.podzorov@mail.ru

Полешкина Ирина Олеговна,
Московского государственного технического университета гражданской авиации, Москва, ipoleshkina@mail.ru

Политыко Кирилл Николаевич,
Ростов-на-Дону, polityko856@gmail.com

Попов Гарри Алексеевич,
НИИ ПМЭ МАИ, Москва,

Потапов Антон Павлович,
Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва, anton-1191@mail.ru

Потехин Вячеслав Витальевич,
Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого, Санкт-Петербург, Slava.Potekhin@spbstu.ru

Приходько Вячеслав Михайлович,
Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет (МАДИ), Москва, prikhodko@madi.ru, v.prikhodko@madi.ru,

Прокопов Алексей Сергеевич,
Волгоградский государственный технический университет, Волгоград, proas98@mail.ru

Проценко Александр Анатольевич,
Институт проблем морских технологий имени академика М.Д. Агеева ДВО РАН, Владивосток, pro293133@gmail.com

Пышный Владислав Александрович,
Тульский государственный университет, Тула,

Пятницкий Ярослав Сергеевич,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула,

Редькин Алексей Владимирович,
Тульский государственный университет, Тула,

Рей Анастасия Сергеевна,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
A.rey@ipu.ru

Ризаева Юлия Николаевна,
Российский технологический университет, Москва,

Розенберг Игорь Наумович,
НИИАС, Москва, i.rozenberg@geosc.ru

Розенгауз Михаил Борисович,
АО концерн «ЦНИИ Электроприбор», Санкт-Петербург, rozengauz_mb@mail.ru

Ронжин Андрей Леонидович,
Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук, Санкт-Петербург, ronzhin@iias.spb.su

Рубинович Евгений Яковлевич,
Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва,
rubinvch@gmail.com

Румянцев Никита Владиславович,
Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С.П. Королёва (РКК «Энергия»), Мытищи, rumyancevnikita39@gmail.ru

Рунец Роман Сергеевич,
СОО «Центр дорожных инноваций», Москва, rrunets@gmail.ru

Русаков Константин Дмитриевич,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва,
rusakov.msk@yandex.ru

Рыжов Максим Сергеевич,

Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, ryzhov@phystech.edu

Рябичев Алексей Анатольевич,

Раменское, lasoupl.alex@gmail.com

Сазонов Василий Викторович,

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова, Москва

Саломатин Александр Александрович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, aleksandr.salomatin@phystech.edu

Самородский Михаил Викторович,

3-й Центральный научно-исследовательский институт Министерства обороны Российской Федерации, Москва,

Самохина Марина Александровна,

ИПУ им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, ph@ipu.ru

Самуилов Константин Евгеньевич,

Российский университет дружбы народов имени Патриса Лумумбы, Москва,

Сарбаев Дмитрий Сергеевич,

ФГБОУ ВО «Волгоградский государственный технический университет», Волгоград, sards93@yandex.ru

Себряков Герман Георгиевич,

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем, Москва

Сельвесюк Николай Иванович,

ГосНИИАС, Москва, niselvesuk@2100.gosniias.ru

Семашкин Евгений Николаевич,

АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула, semashkin.e.n@gmail.com
info@kbptula.ru

Семенов Владимир Евгеньевич,

ФГАОУ ВО «Южный федеральный университет», vse@sfedu.ru

Семилет Виктор Васильевич,
АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула

Сергиенко Владислав Ильич,
Москва, Sergienko_vladislav_2005@mail.ru

Сергиенко Иван Васильевич,
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Волгоградский государственный технический университет», Волгоград, sergienko-1993@mail.ru

Серебрянный Владимир Валерьевич,
МГТУ «СТАНКИН», Москва,

Сильников Михаил Владимирович,
НПО Специальных материалов, Санкт-Петербург, director@npo-sm.ru

Симанов Станислав Евгеньевич,
Московская область, Балашиха, rezerv_sse@mail.ru

Скобелев Петр Олегович,
Самарский государственный технический университет, Самара,

Скрябин Алексей Валерьевич,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук, Москва, skryabinalexey@gmail.com

Смелянский Руслан Леонидович,
Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова, Москва, smel@cs.msu.ru

Сметанина Влада Дмитриевна,
Санкт-Петербургский государственный университет, Санкт-Петербург, vds.smetanina@gmail.com

Смирнов Александр Викторович,
Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук, Санкт-Петербург, smir@iiias.spb.ru

Созинов Павел Алексеевич,
«Концерн ВКО «Алмаз - Антей», Москва, ntr@almaz-antey.ru

Соколов Борис Владимирович,
Санкт-Петербург, sokolov_boris@inbox.ru

Соколов Сергей Михайлович,
Институт прикладной математики имени М.В. Келдыша РАН, Москва,
sokolsm@list.ru

Соловьёв Андрей Михайлович,
ГК Ростех, АО «Концерн «Созвездие», Воронеж, darkscribens@gmail.com
Соловьев Владимир Алексеевич, РКК "Энергия", Королёв,
vladimir.soloviev@sfoc.ru

Соловьев Вячеслав Петрович,
РКК «Энергия», Королев, vpsolovev@vniief.ru

Соловьев Сергей Владимирович

Солодкий Александр Иванович,
Санкт-Петербургский государственный архитектурно-строительный универси-
тет, Санкт-Петербург,

Сочнева Марина Алексеевна,
Москва, masochneva@gosniias.ru

Старостин Игорь Евгеньевич,
Московский государственный технический университет гражданской авиации,
Москва, starostinigo@yandex.ru

Степанов Олег Андреевич,
ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург,
soalax@mail.ru

Степочкин Александр Олегович,
ФГБОУ ВО Тульский государственный университет, Тула, s.a.o.1984@yandex.ru

Ступин Дмитрий Дмитриевич,
Московский физико-технический институт, Москва, ddstupin@yandex.ru

Султанов Артём Рашидович,
ПАО «РКК «Энергия» им. С.П. Королева, Королёв, DragonThomas@yandex.ru

Сумароков Антон Владимирович,

ПАО «Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С.П. Королёва», Королёв, avsumarokov@gmail.com

Суханов Артем Николаевич,

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва, sukhanov-artuom@yandex.ru

Сыпало Кирилл Иванович,

ФГУП "Центральный аэрогидродинамический институт имени профессора Н.Е. Жуковского", Жуковский, ksypalo@tsagi.ru

Тарабукин Иван Михайлович,

Университет «Сириус», Сириус, tarabukin.99@gmail.com

Тарасова Елизавета Юрьевна,

Санкт-Петербургский Государственный Университет, Санкт-Петербург, el.u.tarasova@gmail.com

Таташев Александр Геннадьевич,

Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет, Москва, a-tatashev@yandex.ru

Терехов Юрий Евгеньевич,

АО «Корпорация «Комета», Москва, johntit@mail.ru

Тестоедов Николай Алексеевич,

СибГУ, Красноярск, priem@ist.krasn.ru

Тимофеев Виктор Михайлович,

Якутск, frgs98@mail.ru

Тимошенко Александр Алексеевич,

Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева ДВО РАН, Владивосток, timoshenko.aal@mail.ru

Титенко Евгений Анатольевич,

Юго-Западный государственный университет, Курск, ToporkovVV@mpei.ru

Топорков Виктор Васильевич,

Национальный исследовательский университет «МЭИ», Москва,

ToporkovVV@mpei.ru

Трефилов Петр Михайлович,

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова Российской академии наук, Санкт-Петербург, petertrfi@ipu.ru

Трофименко Юрий Васильевич,

Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет, Москва, ywtrofimenko@mail.ru

Тюльников Виктор Сергеевич,

ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Ростов-на-Дону, viktor.tyulnikov@gmail.com

Тяглик Михаил Сергеевич,

Москва, mihalych2505@ya.ru

Угольников Геннадий Анатольевич,

Южный федеральный университет, Санкт-Петербург, gaugolnickiy@sfsu.ru

Улыбышев Юрий Петрович,

РКК «Энергия», Королев,

Устенко Владимир Юрьевич,

Федеральное государственное бюджетное научное учреждение «Институт проблем искусственного интеллекта», Донецк, vovan200092@gmail.com, bogdanpavl2000@mail.ru

Устинов Сергей Анатольевич,

АО «ФНПЦ «Титан-Баррикады», Волгоград, ustinov365@live.com

Ушаков Дмитрий Викторович,

Институт психологии Российской академии наук, Москва

Фазуллин Динар Дильшатovich,

ФГАОУ ВО Казанский (Приволжского) федерального университета, Набережные Челны, fazullindd@yandex.ru

Фандеев Александр Григорьевич,

ПАО «НПО «Стрела», Санкт-Петербург, spb@npostrela.net

Фархадов Маис Паша оглы,
Москва, mais@ipu.ru

Федосов Евгений Александрович,

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем,
Москва,

Федунов Борис Евгеньевич,

Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем,
Москва, boris_fed@gosniias.ru

Феофилов Дмитрий Сергеевич,

ФГБОУ ВО Тульский государственный университет, Тула, fd19072002@mail.ru

Феофилов Сергей Владимирович,

Тульский государственный университет, Тула, svfeofilov@mail.ru

Фефилов Алексей Николаевич,

Евразийского научно-внедренческого технопарка НО «ЕФППИ», Екатеринбург,
Nofpi@mail.ru

Филаретов Владимир Фёдорович,

Институт автоматики и процессов управления ДВО РАН, Владивосток,
filaretov.vf@dvfu.ru

Филимонов Николай Борисович,

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова, Москва

Филиппова Надежда Анатольевна,

Московский автомобильно-дорожный государственный технический универси-
тет (МАДИ), Москва

Филонов Александр Андреевич,

ФГБУН Институт проблем управления
им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, afilonovcontact@gmail.com

Фирсова Светлана Юрьевна,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград,
firsova.svetlana@mail.ru

Фомин Алексей Сергеевич,

Институт машиноведения им. А.А. Благонравова РАН, Москва, i.fomin@rtc.ru

Фомин Иван Сергеевич,

Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики (ЦНИИ РТК), Санкт-Петербург, i.fomin@rtc.ru

Фуртат Игорь Борисович,

Российский технологический университет, Санкт-Петербург, cainenash@mail.ru

Халютин Сергей Петрович,

Московский государственный технический университет гражданской авиации, Москва, sergey@khalyutin.ru

Хачатрян Арам Араи,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград, aram-081097@mail.ru

Хисамутдинов Максим Владимирович,

Общество с ограниченной ответственностью "Научно-исследовательский институт многопроцессорных вычислительных и управляющих систем", Таганрог, L-V-P@yandex.ru

Хлебников Михаил Владимирович,

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, mkhlebnikov2008@yandex.ru

Хмарский Петр Александрович,

Институт прикладной физики Национальной академии наук Беларуси, Беларусь, Минск, pierre2009@mail.ru

Хмелев Роман Николаевич,

Тульский государственный университет, Тула, hrn@yandex.ru

Хмыров Алексей Константинович,

Московский государственный университет им. М.В. Ломоносова, Москва, alexey.khmyrov@mail.ru

Ходатович Евгений Владимирович,

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт автоматизации и электрометрии Сибирского отделения Российской академии наук, Новосибирск, e.khodatovich@g.nsu.ru

Хорошева Анна Александровна,

Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва, a.khoroscheva@yandex.ru

Храменков Владислав Антольевич,

ФИЦ Институт прикладной физики им. А.В. Гапонова-Грехова, Нижний Новгород, hramenkov.vlad@ipfran.ru

Храпова Наталия Игоревна,

Юго-Западного государственного университета, Курск, KhrapovaNI@yandex.ru

Хрипунов Сергей Петрович,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва, hsp61@ipu.ru

Цариченко Сергей Георгиевич,

Московский государственный строительный университет, Москва,

Цыганов Владимир Викторович,

Института проблем транспорта им. Н.С. Соломенко РАН. ИПТ РАН, Санкт-Петербург, tsyganov_v_v@mail.ru

Чекина Мария Дмитриевна,

Общество с ограниченной ответственностью «НИЦ супер-ЭВМ и нейрокомпьютеров», Таганрог, chekina@superevm.ru

Ченцов Александр Георгиевич,

Институт математики и механики (ИММ) Уральского отделения Российской академии наук, Екатеринбург, chentsov@imm.uran.ru

Черneckая Ольга Николаевна,

Москва, oncherneckaya@gosniias.ru

Чернецов Роберт Александрович,

Институт машиноведения им. А. А. Благонравова Российской академии наук, Москва, chernetsovrobert@gmail.com

Чернов Андрей Олегович,

Санкт-Петербургский государственный университет, Санкт-Петербург,
a.o.chernov@mail.ru

Черноусько Феликс Леонидович,

ИПМех РАН, Москва, chern@ipmnet.ru

Чернышев Роман Анатольевич,

АО «Конструкторское бюро приборостроения», Тула,

Чернышев Сергей Леонидович,

ЦАГИ, Жуковский, slc@tsagi.ru slchernyshev@pran.ru

Честнов Антон Алексеевич,

ФАУ «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем», Москва, anton.tchestnov@yandex.ru

Чудинов Никита Алексеевич,

ПАО "Ракетно-космическая корпорация «Энергия» имени С. П. Королёва", Королёв, chudo-26@yandex.ru

Шалюхин Константин Андреевич,

Институт машиноведения им. А.А. Благонравова РАН, Москва, Россия, constmeister@gmail.com

Шаповалов Анатолий Борисович,

АО «ЦНИИАГ», Москва, cniiag@cniiag.ru

Шаронов Николай Геннадьевич,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград, sharonov@vstu.ru

Шафран Степан Вячеславович,

Самарский университет им. Королева, Самара, shafran.sv@ssau.ru

Шахматов Евгений Владимирович,

Самарский университет им. Королева, Самара, shakhm@ssau.ru

Широкий Александр Александрович,

Москва, shiroky@ipu.ru

Широков Александр Сергеевич,

Институт проблем управления имени В.А. Трапезникова РАН, Москва,
shiras@ipu.ru

Шкарупелов Евгений Сергеевич,

Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана,
Москва, shkarupelov@bmstu.ru

Шкодырев Вячеслав Петрович,

Санкт-Петербургский политехнический университет, Санкт-Петербург,
shkodyrev@spbstu.ru

Шмалько Елизавета Юрьевна,

ФИЦ «Информатика и Управление» Российской Академии Наук, Москва,
e.shmalko@gmail.com

Шурыгин Виктор Александрович,

АО "ФНПЦ" "Титан-Баррикады", Волгоград, cdb@cdbtitan.ru

Щербаков Александр Игоревич,

Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет, Москва, mvcom@inbox.ru

Щербаков Максим Владимирович,

Волгоградский государственный технический университет, Волгоград,

Щербатюк Александр Федорович,

Институт автоматики и процессов управления Дальневосточного отделения Российской академии наук, Владивосток,

Энглез Ирина Павловна,

Донецкая академия транспорта, Донецк, rector@dat-dn.ru

Юрко Владимир Николаевич,

ФАУ "Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем", Москва, Wlad_T90@mail.ru

Юрманов Александр Павлович,

Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева Дальневосточного отделения Российской академии наук, Владивосток,
yurmanov_a@mail.ru

Ющенко Аркадий Семенович,

Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана,
Москва, arkadyus@mail.ru

Яшина Марина Викторовна,

Московский автомобильно-дорожный государственный технический универси-
тет, Москва, yash-marina@yandex.ru

8. ИЗДАНИЯ, ОСУЩЕСТВЛЯЮЩИЕ ИНФОРМАЦИОННУЮ ПОДДЕРЖКУ МКПУ -2025

Научный журнал **Известия РАН. Теория и системы управления**



Является ведущим научным журналом Российской академии наук в области теории и систем управления. Журнал отводит важнейшее место статьям по теории и методам управления, а также статьям, посвященным изучению, проектированию, моделированию, разработке и применению новых систем управления. Журнал публикует статьи, отражающие современные исследования и разработку в области управления. Особое внимание уделяется компьютерным методам и технологиям. Журнал также публикует Труды международных научных конференций и обзоры высококвалифицированных

русских и зарубежных экспертов по актуальным проблемам современных исследований в области управления.

Официальный сайт журнала: <https://tisuras.ru>

Главный редактор – академик РАН Е.А. Федосов

Журнал «Известия РАН. Теория и системы управления» является рецензируемым, входит в Белый список научных журналов и Перечень ВАК. Журнал представлен на платформах РЦНИ и eLibrary. Переводная версия журнала *Journal of Computer and Systems Sciences International* индексируется в Web of Science и Scopus.

Адрес редакции:

125319, Москва, ул. Викторенко, д. 7

Тел. : +7 (495) 771-70-38

E-mail : ran_tisu@gosniias.ru

Научно-технический журнал **ПРОБЛЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ**



В журнале публикуются статьи и заметки по теории и практике управления, в которых излагаются принципы и методы решения управленческих задач, вопросы выбора эффективных методов и реальных механизмов управления в технике, экономике, экологии, организационных структурах и медико-биологических системах с учетом нестабильного поведения окружающей среды, ограниченной исходной информации и противоречивости целей, слабой структуризации и наличия многих критериев.

Основные тематические направления и рубрики журнала:

- Системный анализ;
- Математические проблемы управления;
- Анализ и синтез систем управления;
- Информационные технологии в управлении;
- Управление в социально-экономических системах;
- Управление в медико-биологических системах;
- Управление техническими системами и технологическими процессами;
- Управление подвижными объектами;
- Обзоры, прогнозы;
- Философские вопросы управления;
- Краткие сообщения;
- Хроника.

Главный редактор – академик РАН Д.А. Новиков

Журнал «Проблемы управления» входит в **Список ВАК**, в RSCI и в Российский индекс научного цитирования (РИНЦ, elibrary.ru). С 2021 г. издается англоязычная версия журнала под названием “Control Sciences”.

Адрес редакции:

117997, ГСП-7, Москва, Профсоюзная, 65,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, оф. 410
Тел.: +7(495)198-17-20 доб. 1410, e-mail: pu@ipu.ru,
<http://pu.mtas.ru>, <http://controlsciences.org>

Научно-технический журнал **АВТОМАТИКА И ТЕЛЕМЕХАНИКА**



Журнал публикует статьи и заметки, содержащие новые научные результаты в области теоретических и прикладных проблем управления, по следующим темам: теория управления (линейные системы, нелинейные системы, стохастические системы, робастные и адаптивные системы, оптимальное управление), сетевое управление, управление в технических системах, системы массового обслуживания, управление в интеллектуальных системах, управление в социально-экономических системах, управление в медико-биологических системах, информационные технологии в управлении, оптимизация и исследование операций, анализ данных, надежность и техническая диагностика. Публикуются также обзоры, характеризующие современное состояние основных проблем, сообщения о наиболее интересных научных конференциях, материалы научных дискуссий, рецензии на новые книги.

Главный редактор – член-корреспондент РАН А.А. Галаев

Журнал «Автоматика и телемеханика» (на русском языке) входит в новый «Список ВАК» (с 2024 года категория K1), в RSCI, в Российский индекс научного цитирования (РИНЦ, elibrary.ru), в «Белый список» научных журналов, представлен на платформах РНЖ, РЦНИ, eLibrary, DOAJ. Переводное издание журнала под названием “Automation and Remote Control” индексируется в Scopus и Web of Science Core Collection.

Адрес редакции:

**117997, Москва, ГСП-7, ул. Профсоюзная, 65,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН
Тел.: +7(495)198-17-20 доб. 1443, e-mail: redacsia@ipu.ru, <http://ait.mtas.ru>**

Научно-технический журнал
МЕХАТРОНИКА,
АВТОМАТИЗАЦИЯ,
УПРАВЛЕНИЕ



В журнале освещаются состояние и тенденции развития основных направлений в области разработки, создания, внедрения и эксплуатации систем автоматического и автоматизированного управления техническими объектами и технологическими процессами в промышленности, энергетике и на транспорте, а также современное состояние и перспективы развития мехатроники и робототехники.

Журнал рассчитан на широкий круг ученых и специалистов, может быть полезен аспирантам и студентам вузов соответствующих специальностей.

*Тематические направления журнала соответствуют
следующим научным специальностям:*

05.13.01 – Системный анализ, управление и обработка информации

05.13.06 – Автоматизация и управление технологическими
процессами и производствами

05.02.05 – Роботы, мехатроника и робототехнические системы

05.07.09 – Динамика, баллистика, управление движением
летательных аппаратов

Главный редактор – д-р техн. наук, проф. Н. Б. Филимонов

Рецензируемый теоретический и прикладной научно-технический журнал зарегистрирован в системе CrossRef с присвоением статьям индекса DOI; журнал входит в перечень ВАК РФ, в ядро РИНЦ, в RSCI и в «Белый список», журнал индексируется в РИНЦ и МНБД **Scopus**.

Адрес редакции:

107076, г. Москва, ул. Матросская тишина, 23, стр. 2, оф. 45

Издательство «Новые технологии»

Редакция журнала «Мехатроника, автоматизация, управление»

Тел.: +7 (499) 270-16-52

E-mail: mech@novtex.ru, <http://novtex.ru/mech>

ПОДВОДНЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ И РОБОТОТЕХНИКА

Научно-технический журнал о проблемах исследования и освоения Мирового океана и относится к области знаний, лежащей на стыке наук:

1. Теоретической и прикладной механики, навигации и управления движением, динамики управляемых систем и процессов.
2. Робототехники, мехатроники, автоматизированного конструирования технических устройств, информатики и вычислительной техники.
3. Теоретической и прикладной океанографии, физики океана, гидроакустики, морской геологии, экологии морских акваторий.



Тематика и основные разделы журнала:

- Фундаментальные проблемы подводных исследований и робототехники.
- Подводные аппараты, робототехнические комплексы, их системы и технологии.
- Навигация и управление в подводном пространстве.
- Информационные и управляющие модели и архитектуры.
- Прямые и дистанционные методы и технические средства исследования океана (акустические, геофизические, физико-химические и ландшафтные исследования).
- Проблемы освоения ресурсов океана (морская геология, энергетика, биотехнологии, экология и мониторинг водной среды).
- Морские экспедиции, подводные поисковые работы, глубоководные испытания и технические эксперименты.

Главный редактор журнала – академик РАН Григорий Иванович Долгих

Журнал «Подводные исследования и робототехника» зарегистрирован в системе CrossRef с присвоением статьям индекса DOI, входит в перечень ВАК РФ, индексируется в Российском индексе научного цитирования (РИНЦ, elibrary.ru).

Адрес редакции:

690091, г. Владивосток, ул. Суханова, д. 5а

**Федеральное государственное бюджетное учреждение науки
Институт проблем морских технологий им. академика М.Д. Агеева
Дальневосточного отделения Российской академии наук**

Тел. +7(423) 243-24-16

E-mail: imtp-journal@yandex.ru

Журнал «ИНФОРМАТИКА И АВТОМАТИЗАЦИЯ»



ISSN (печатн.): 2713-3192

ISSN (онлайн): 2713-3206

Языки: русский, английский.

Подписной индекс (Каталог "Почта России"): П5513.

Учредитель и издатель: Федеральное государственное бюджетное учреждение науки «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр Российской академии наук» (СПб ФИЦ РАН).

Главный редактор – доктор технических наук, профессор, профессор РАН А.Л. Ронжин.

Информатика и автоматизация (Труды СПИИРАН – с 2002 по 2020 г.) – научный, научно-образовательный, междисциплинарный журнал с базовой специализацией в области информатики, автоматизации и прикладной математики.

Журнал публикует статьи по следующим специальностям:

- 1.1.4. Теория вероятностей и математическая статистика (физико-математические науки)
- 2.3.1. Системный анализ, управление и обработка информации (технические науки)

- 2.3.2. Вычислительные системы и их элементы (технические науки)

- 2.3.5. Математическое и программное обеспечение вычислительных систем, комплексов и компьютерных сетей (технические науки)

- 2.3.6. Методы и системы защиты информации, информационная безопасность (технические науки)

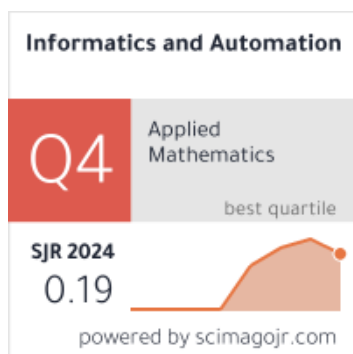
Журнал включен в Scopus (Q4), RSCI, Перечень ВАК (K1), CrossRef, Белый список (УБС-2), добавлен в каталог Jultkaisufuorum. Все статьи имеют цифровой идентификатор DOI.

В 2024 году среднее количество дней на первую рецензию – 11, среднее количество дней на опубликование – 77. Плата за публикацию и обработку рукописей не взимается. Полнотекстовый доступ обеспечен на сайте ко всем выпускам журнала.

Адрес редакции:

199178, Санкт-Петербург, 14-я линия, д. 39, СПб ФИЦ РАН

E-mail: ia@spcras.ru, <http://ia.spcras.ru/>



Научно-технический журнал **ГИРОСКОПИЯ И НАВИГАЦИЯ**



В журнале публикуются материалы отечественных и зарубежных ученых об исследованиях в области систем навигации и ориентации, спутниковых навигационных системах, новых средствах навигации и др. информация.

Издание постоянно расширяет круг авторов – печатаются статьи как известных ученых, так и молодых исследователей. В журнале опубликованы работы авторов более чем из 30 стран. Все статьи проходят обязательное рецензирование.

Основные тематические направления журнала:

- инерциальные датчики, системы навигации, ориентации и стабилизации, автономная навигация;
- глобальные навигационные спутниковые системы;
- интегрированные инерциально-спутниковые навигационные системы;
- навигация в условиях затрудненного приема сигналов спутниковых систем, в том числе внутри помещений;
- гравиметрические системы и навигация с использованием геофизических полей;
- гидроакустические навигационные системы;
- алгоритмы обработки навигационной и гидроакустической информации;
- навигация и управление движением космических аппаратов;
- навигационные приборы и датчики (лаги, эхолоты, магнитные компасы).

Главный редактор – научный руководитель

АО «Концерн «ЦНИИ «Электронприбор» академик РАН В.Г. Пешехонов

Журнал включен в перечень периодических изданий, рекомендованных ВАК РФ для публикации основных результатов кандидатских и докторских диссертаций и «Белый список» научных изданий. В Российском индексе научного цитирования входит в «Ядро РИНЦ» и в базу Russian Science Citation Index.

Электронная версия находится в открытом доступе на сайте журнала www.gyroscopy.ru.

Журнал имеет англоязычную версию «Gyroscopy and Navigation», которая включена в международные базы цитирования научных публикаций: Scopus, Google Scholar и др. В Scopus импакт-фактор журнала равен 2,2 и он входит в третий квартиль (Q3).

Адрес редакции:

ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электронприбор»
197046, Санкт-Петербург, ул. Малая Посадская, 30

Телефон редакции: (812) 499 82 93

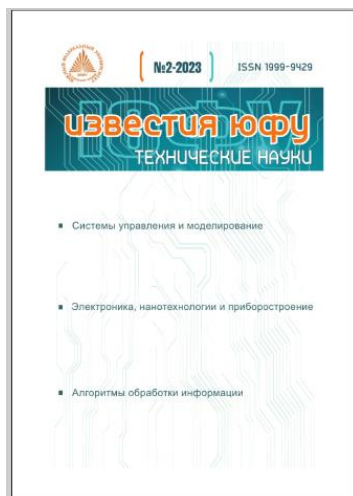
e-mail: editor@eprib.ru

Подача статей: <http://www.gyroscopy.ru>



*Подробнее
о журнале*

Научно-технический журнал **ИЗВЕСТИЯ ЮФУ. ТЕХНИЧЕСКИЕ НАУКИ**



Журнал «Известия ЮФУ. Технические науки», который является правопреемником издававшегося с 1995 года научного журнала «Известия ТРТУ», создан в целях обеспечения современного качества образования на основе сохранения его фундаментальности и соответствия актуальным потребностям личности, общества и государства, а также освещения проблем развития научно-технического и информационного пространства Южного федерального округа России.

Журнал публикует статьи, содержащие новые научные результаты в области технических наук по следующим приоритетным направлениям:

- радиотехника, телекоммуникации;
- вычислительная техника и информатика;
- электроника и нанотехнологии;
- моделирование и проектирование;
- автоматика и управление;
- информационная безопасность;
- искусственный интеллект и машинное обучение.

Главный редактор – д-р техн. наук, профессор В.В. Курейчик

Журнал включён в «Перечень российских рецензируемых научных журналов, в которых должны быть опубликованы основные научные результаты диссертаций на соискание учёных степеней доктора и кандидата наук», утверждённый ВАК при Минобрнауки России, и отнесён к категории К2.

Журнал включен в Реферативный журнал и Базы данных ВИНТИ РАН.

Сведения о журнале ежегодно публикуются в международной справочной системе по периодическим и продолжающимся изданиям «Ulrich's Periodicals Directory».

Индексируется в РИНЦ, Импакт-фактор РИНЦ (2023) – 0,587.

Десятилетний индекс Хирша $h=24$.

Подписной индекс ПС704 по каталогу «Почта России».

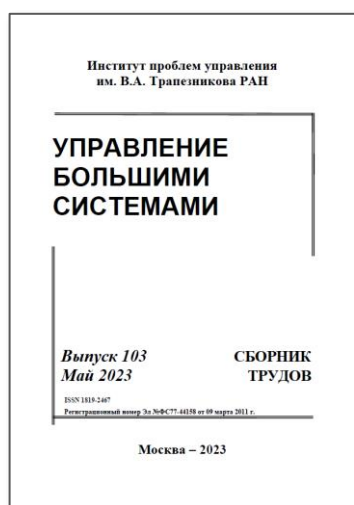
Адрес редакции:

347922, г. Таганрог, ул. Чехова, 22, ЮФУ,

Представитель редакции Бородянский Илья Михайлович

тел. +7 (928) 909-57-82, e-mail: iborodyanskiy@sfedu.ru,

УПРАВЛЕНИЕ БОЛЬШИМИ СИСТЕМАМИ



В Сборнике публикуются оригинальные результаты открытых научных исследований по математической теории и практике управления, а также обзоры актуальных направлений теории и практики управления. Основная тематика публикаций Сборника – использование математических моделей для постановки и решения задач управления сложными системами (социально-экономическими, организационными, организационно-техническими, медико-биологическими, экологическими и др.).

Основные тематические направления и рубрики журнала:

- Системный анализ;
- Математическая теория управления;
- Анализ и синтез систем управления;
- Информационные технологии в управлении;
- Сетевые модели в управлении;
- Управление в социально-экономических системах;
- Управление в медико-биологических и экологических системах;
- Управление техническими системами и технологическими процессами;
- Управление подвижными объектами и навигация;
- Технические и программные средства управления;
- Надежность и диагностика средств и систем управления;
- Программы и системы моделирования объектов, средств и систем управления.

Главный редактор – академик РАН Д.А. Новиков

«Управление большими системами: сборник трудов» входит в Список ВАК (категория К1), в Белый список (уровень 4), включен в RSCI и в Российский индекс научного цитирования (РИНЦ, elibrary.ru), входит в Ядро РИНЦ.

Адрес редакции:

**117997, ГСП-7, Москва, Профсоюзная, 65,
Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН
Тел.: +7(495)198-17-20, e-mail: avgorbunova@bk.ru,
<http://ubs.mtas.ru>**

Научно-технический журнал
ВЕСТНИК КОМПЬЮТЕРНЫХ
И ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Журнал публикует статьи о компьютерных и информационных технологиях в промышленности, образовании, экономике и т.д. — опыт разработки, внедрения и использования.



Основные тематические направления журнала:

- Современные тенденции развития компьютерных и информационных технологий.
- Информационно-управляющие комплексы подвижных объектов.
- Компьютерное зрение. Виртуальная реальность.
- Компьютерная графика и геометрическое моделирование.
- Геоинформатика. Технологии дистанционного зондирования и мониторинга.
- Интеллектуальные системы.
- Автоматизация проектирования, конструирования и технологической подготовки производства.
- Информационная поддержка жизненного цикла технических систем.
- Распределенные вычислительные и информационно-управляющие системы. Сетевые технологии.
- Программное и аппаратное обеспечение процессов и систем.
- Информационные технологии в социально-экономических системах и образовании.
- Информационная безопасность.

Главный редактор – доктор технических наук В.В. Косьянчук

Журнал входит в список периодических научных и научно-технических изданий, выпускаемых в РФ, рекомендованных ВАК для публикации результатов диссертационных работ на соискание ученых степеней кандидата и доктора наук.

Распространяется по подписке. Подписные индексы по каталогам РФ: «Пресса России» – 39244; электронный каталог «Почта России» – П3645

Адрес редакции:

119048, г. Москва, ул. Усачева, д. 35, стр. 1 офис 2726

ООО "Издательский дом "Спектр".

Телефоны: (495) 589 56 41, (495) 514 76 50

E-mail: vkite@idspektr.ru. <https://vkite.ru>

Научный журнал
Известия Тульский государственный университет.
Технические науки



«Известия Тульского государственного университета» являются многопрофильными рецензируемыми периодическими печатными изданиями, зарегистрированы в качестве СМИ, а также в Международном центре ISSN в Париже, распространяются на территории России по подписке ООО «Агентство «Книга-Сервис» и размещаются в следующих российских электронных базах:

- интегрированном научном информационном ресурсе ООО «Итеос» CYBERLENINKA.RU;
CYBERLENINKA.NET;
CYBERLENINKA.ORG;
- электронной библиотеке ООО «Издательство ЛАНЬ» <http://e.lanbook.com>;
- электронной библиотеке ООО «Инфра-М» <http://znanium.ru>.
- *Укрупненные группы и соответствующие им научные специальности, по которым сборник входит в новую редакцию «Перечня рецензируемых научных изданий - ВАК»:*
- **Машиностроение и машиноведение**
- **Электротехника**
- **Информатика, вычислительная техника и управление**

Главный редактор – Прейс В.В.

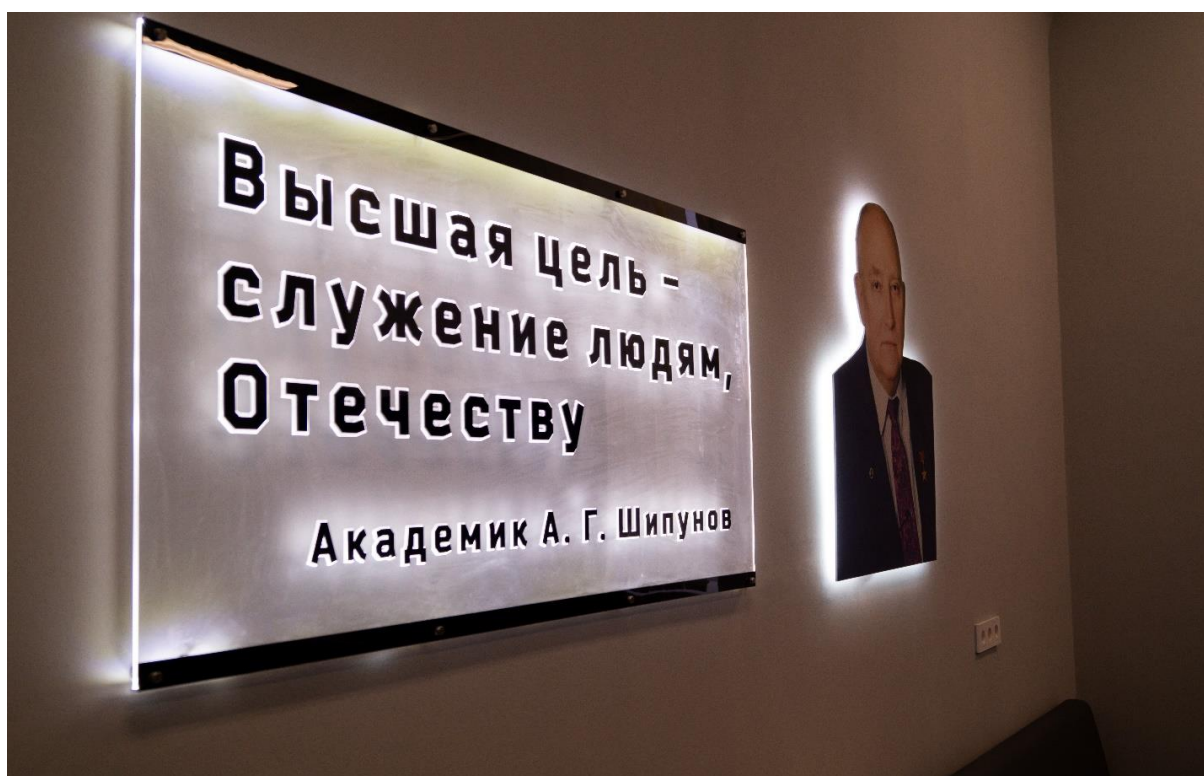
Адрес редакции:
300600, Тула, просп. Ленина, 95,
Тульский государственный университет
Тел.: (4872) 35-36-20
E-mail izdattgu@mail.ru

9. ЗНАКОМЬТЕСЬ, ТУЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Датой рождения Тульского государственного университета считается 30 апреля 1930 года, когда Главпромкадр ВСНХ СССР издал приказ, который, в частности, гласил: «Тульскому втузу, организуемому на основании постановления Совета Труда и Оборона, присвоить название «Тульский механический институт».

ТМИ, ставший предтечей Тульский государственный университет, создавался в системе механико-машиностроительного учебного комбината, куда также входили высшие технические курсы, дневной и вечерний механические техникумы.

Вуз прошёл достойный путь от Тульского механического института до Тульского политехнического института и Тульского государственного университета. У учебного заведения славная история и добрые традиции.



Современный Тульский государственный университет — это научный и образовательный центр, опорный вуз региона.

Научные исследования в Тульский государственный университет ведутся по 7 приоритетным направлениям научно-технологического развития и по 16 критическим и сквозным технологиям, утверждённым Указом Президента России от 18.06.2024 № 529.

В вузе сложились научные школы в области вооружения и военной техники ближней тактической зоны боевых действий, композитных материалов и технологий их производства, наук о жизни (биотехнологии и биоматериалов, экологии) и другие.



Фундаментальные научные исследования проводятся в 9 научных лабораториях при поддержке государственного задания Министерства науки и высшего образования Российской Федерации, грантов Российского научного фонда и Правительства Тульской области.

Ключевыми индустриальными партнёрами университета, по заказам которых работники Тульский государственный университет выполняют прикладные НИОКР, выступают АО «Научно-производственное объединение «СПЛАВ» имени А. Н. Ганичева», АО «Конструкторское бюро приборостроения имени академика А.Г. Шипунова», АО «Центральное конструкторское бюро аппаратостроения», ООО «Научно-производственное объединение программные комплексы реального времени».

Университет реализует 15 специальностей, 51 направление подготовки бакалавриата и 42 направления подготовки магистратуры, а также 83 научные специальности аспирантуры.

В Тульский государственный университет обучается порядка 20 тысяч студентов, в том числе 1100 иностранных граждан из 70 стран мира.

Вклад Тульский государственный университет в систему подготовки кадров составляет более 60%, а по ключевым отраслям экономики, таким как машиностроение, строительство и транспорт, превышает 90%. Именно поэтому вуз заслуженно называют кузницей кадров.

В 2024 году исполнилось 30 лет высшему медицинскому образованию Тульской области. Все эти годы Тульский государственный университет готовит высококвалифицированных специалистов для региональной системы здравоохранения, всей России и для иностранных государств.

В рамках целевой подготовки университет сотрудничает с предприятиями и учреждениями здравоохранения Тулы и области. Выпускники университета востребованы и в других регионах.

Студенты активно вовлечены в научно-исследовательскую деятельность и являются участниками международных, всероссийских и региональных конференций и конкурсов.

Тульский государственный университет в числе 120 образовательных организаций высшего образования страны реализует программу «Приоритет 2030». В рамках её он развивает 3 стратегических проекта: «Перспективное вооружение», «Композит» и «БиоХимТех».

Тульский государственный университет вобрал в себя лучшие традиции отечественной инженерной школы. Далеко за пределами России известны имена выдающихся выпускников вуза — Николая Фёдоровича Макарова, Василия Петровича Грязева, Аркадия Георгиевича Шипунова и других конструкторов-оружейников, внёсших значительный вклад в укрепление обороноспособности нашей страны.

Колоссальный опыт позволил университету выиграть федеральный конкурс на создание Передовой инженерной школы.

Тульская инженерная школа «Интеллектуальные оборонные комплексы» направлена на обеспечение потребности предприятий оборонно-промышленного комплекса высококвалифицированными инженерными кадрами, способными генерировать идеи и реализовывать комплексные инженерные проекты в составе междисциплинарных проектных групп.



Тульский государственный университет — участник Научно-образовательного центра мирового уровня «ТулаТЕХ». В университете работают студенческие конструкторские бюро, основной целью которых является решение конструкторско-технологических задач в интересах предприятий реального сектора экономики, вовлечение талантливой молодёжи в исследовательскую деятельность, развитие у обучающихся навыков hard skill в инженерии, расширение лабораторной базы для решения проектных задач.

Университет одержал победу в кластере «Машиностроение» федерального проекта «Профессионалитет». Реализует данную программу Технический колледж имени конструктора-оружейника С.И. Мосина, входящий в структуру вуза.

В 2024 году Тульский государственный университет вошёл в число вузов-партнёров Госкорпорации «Ростех» по треку «Код-Ростеха». Это обеспечивает подготовку инженеров для разработки и выпуска программно-аппаратных комплексов, инженеров в области искусственного интеллекта и информационной безопасности.

Тульский государственный университет участвует в треках «Ростех. Качество» (по направлению подготовки «Стандартизация и метрология») и «Ростех. Арсенал» (по направлению подготовки «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств»).

Учитывая то внимание, которое корпорация уделяет знанию иностранных языков, Тульский государственный университет, используя имеющийся опыт, проводит большую работу по совершенствованию языковых навыков. В вузе функционирует Летняя школа «Dive into Science!», реализуются программы профессионального образования по английскому языку для студентов «Код Ростеха».



В числе 18 вузов страны Тульский государственный университет принимает участие в пилотном проекте «Производственная аспирантура», предусмат-

ривающем связь темы диссертации аспиранта с прикладными задачами конкретного предприятия, создание проекта инженерно-технического решения, готового к внедрению на производстве, двойное руководство, от предприятия и от университета, а также дополнительную материальную поддержку от предприятия.

Вуз реализует национальный проект «Кадры» в интересах оборонных предприятий Тульской области. Университетом разработано более 150 программ профессиональной переподготовки и более 600 программ повышения квалификации. Среднегодовой контингент слушателей составляет свыше 13 тысяч человек.

С целью формирования современной инновационной среды для решения фронтальных инженерных задач и подготовки кадров для оборонной отрасли в Тульский государственный университет планируется создание оборонного кампуса. Это будет способствовать совершенствованию материально-технической базы научно-исследовательских и опытно-конструкторских работ, развитию междисциплинарного исследовательского и образовательного пространства, жилищной инфраструктуры и кадрового потенциала.

Огромное значение в вузе придаётся реализации проектов, связанных с информационными технологиями и студенческим технологическим предпринимательством, а также креативным индустриям, культурно-массовой работе и спорту.

В фокусе внимания — стипендиальное обеспечение обучающихся.

Талантливых студентов поддерживают не только на федеральном уровне. Большую помощь оказывают и индустриальные партнёры вуза, учредившие ряд именных стипендий для ребят, имеющих значительные достижения в научно-исследовательской, изобретательской, рационализаторской и практической деятельности в области высокоточных систем и комплексов.

Аспиранты Тульский государственный университет становятся стипендиатами Президента Российской Федерации, Правительства Тульской области, лауреатами конкурса премий Правительства Тульской области молодым учёным, получают гранты Российского научного фонда в рамках регионального конкурса на реализацию своих научных проектов.

В структуру Тульский государственный университет входит Военный учебный центр. Он носит имя Тульского рабочего полка, бойцы и командиры которого были участниками героической обороны города Тулы осенью-зимой 1941 года.

ВУЦ осуществляет подготовку сержантов и офицеров запаса, причём последние готовятся только из числа студентов Института высокоточных систем им. В.П. Грязева.

Тульский государственный университет проводит большую профессиональную ориентационную работу со школьниками.

Стало доброй традицией участие вуза во Всероссийской акции «Неделя без турникетов», проходящей под эгидой Союза машиностроителей России. Школьники и студенты колледжей имеют возможность познакомиться не только с инфраструктурой вуза и его образовательными программами, но и с ведущими

предприятиями региона, на которых они смогут работать после окончания университета.

Тульский государственный университет выступает соучредителем целого ряда олимпиад. Самая крупная и известная из них — Многопрофильная инженерная олимпиада «Звезда», проводимая Союзом машиностроителей России. По отдельным профилям, таким как «Естественные науки» и «Техника и технологии», она входит в Перечень Министерства образования и науки. А это означает, что её победители и призёры пользуются льготами при поступлении в Тульский государственный университет.

На протяжении многих лет вуз выступает организатором собственной олимпиады для школьников — «Наследники Левши» по физике. Победители и призёры, а также участники заключительного этапа получают дополнительные баллы.

У Тульского государственного университета есть девиз: «Находи! Создавай! Удивляй!». И те ребята, которые поступают в вуз, живут и учатся под этим девизом. Они получают востребованную профессию и становятся высококвалифицированными специалистами.



10. ИНФОРМАЦИЯ О МЕСТЕ ПРОВЕДЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ МКПУ-2025

Добро пожаловать на гостеприимную Тульскую землю! Мы ее очень любим и хотим влюбить в неё вас.

Мы не только про самовары, пряники, оружие, гармонь и графа Льва Николаевича. Конечно, это наша гордость, но все же, давайте посмотрим на регион немного шире.

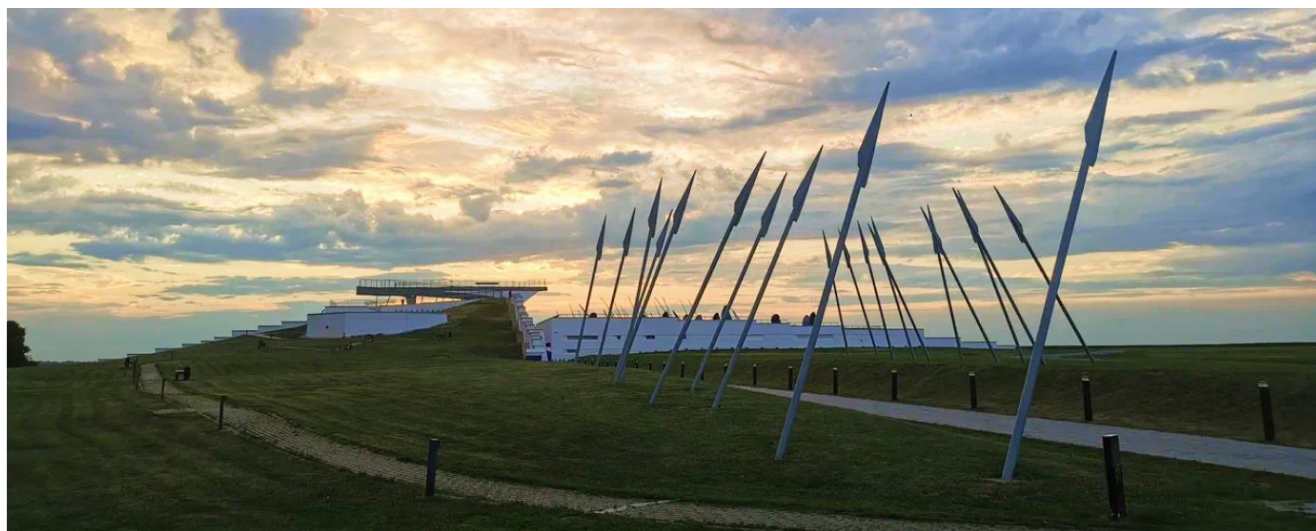




Современная Тула – это локальная кухня со своим характером, индустриальные и культурные кластеры, **музейный квартал, современная набережная, музыкальные фестивали, спортивные события**, да много всего. Старинный Тульский кремль, знаменитый Музей оружия, дружеский и приветливый **экзотариум**, крупные **отели**, пробегающие по улицам трамваи, дореволюционная архитектура, органично сочетающаяся с современной застройкой – это все тоже Тула.

Стоит отъехать от областной столицы на несколько десятков километров, к примеру, в с. Моховое и попадаешь на знаменитое Куликово поле, о котором нам известно из школьного курса по истории. Важно понимать, что музейный комплекс федерального музея-заповедника «**Куликово поле**» – не просто музей о ратной доблести государства и великих воинских достижениях, это еще и выдающаяся архитектурная форма самого здания музея, сросшегося с землёй и выглядящего, как холм, поросший ковылем (2 гектара ковыля высаживали специально).

Архитектор С. Гнедовский сумел отразить в здании трагедию давних событий, создав собственную драматургию, вписал стены в окружающий ландшафт, рассчитав сценарий композиции таким образом, что каждый шаг в музее влияет на максимальную эмоциональную оценку посетителя.



Или поедem в сторону Оки в усадьбу Василия Дмитриевича Поленова, которую художник построил по собственным эскизам.

С одной стороны – абсолютно не типичная для русских усадеб «сканди-

навская» архитектура, а с другой – самое настоящее поместье с вековыми соснами, просторами, заливными лугами и невероятными видами.

Рядом, пожалуй, самая красивая деревня на ближайшие три тысячи километров – село Бёхово. Здесь же находится Церковь Троицы Живоначальной, сочетающая в себе северное деревянное зодчество, древнерусскую архитектуру, отсылки к Иерусалимским соборам и Новгородские мотивы. К росписи и созданию отдельных предметов интерьера храма приложили руку многие друзья Поленова, среди которых и Илья Репин.



Рассказали о Поленово – значит надо рассказать про еще одну великую усадьбу – «**Ясную Поляну**», в которой, Лев Николаевич Толстой прожил большую часть своей жизни и написал свои самые знаменитые произведения, и которую ежегодно посещает более 300 000 человек.

Находится усадьба недалеко от Тулы, в Щекинском районе. Важно понимать, что **усадьба** – это не только главный дом, в который все стремятся попасть (в нём безусловно нужно побывать), усадьба – это, прежде всего, поля, аптекарский огород, леса, сады, луга, просторы – всё то, из чего на самом деле и складывается впечатление от посещения Ясной Поляны.

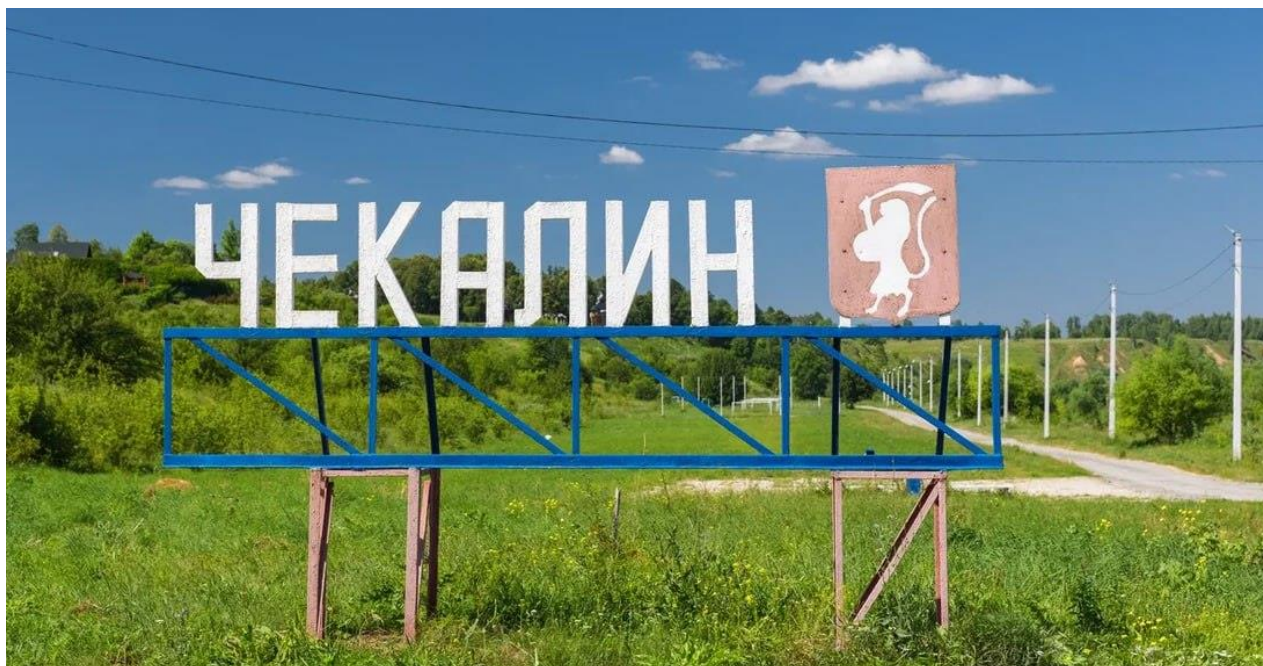




Среди известных усадеб нельзя забыть и родовую усадьбу Тургеневых, которая сейчас является музейным комплексом «Бежин луг». В том числе и здесь Иван Сергеевич писал свои знаменитые «Записки охотника». Сам **Бежин луг** находится в нескольких километрах от усадьбы. Он ничуть не изменился; все те же холмы, широкая река, прозрачные капли росы на высоких травах, и где-то вдалеке, вдруг привидятся мальчишки, которые стерегут табун.



Самый маленький город в стране – Чекалин - тоже находится в нашем любимом регионе. Город, который сохранил в себе лучшие черты патриархальной провинции с её сытыми дворовыми кошками, улыбчивыми жителями и светлыми сказочными бабушками, которые обязательно угостят чем-то домашним.





Но самое главное в путешествии по Тульской земле – это люди.

Разговаривайте с местными жителями, не стесняйтесь спрашивать о том, что интересует и вам обязательно ответят: в Белёве – расскажут массу легенд про их знаменитую пастилу и, если повезёт, пригласят на самовар с душистым чаем, в Одоеве – научат расписывать филимоновскую игрушку, в Богородицке ждите истории про графа Бобринского и знаменитого Болотова, заслуги которого перед Российской наукой сопоставимы с достижениями М.В. Ломоносова.





В Туле вас обязательно отправят в парк Белоусова, гастрономический кластер «Искра», в «Музей станка» на «Октаву», расскажут про знаменитые тульские заводы, которые подарили нашей земле невероятное количество гениев, мастеров, конструкторов, суровых рабочих и во многом сформировавшие взгляды, культурную повседневность и внутренний мир нескольких поколений горожан.



Центральный парк культуры и отдыха имени П.П. Белоусова



Одна из крупнейших парковых зон в России. Его площадь составляет 143 гектара. Парк заложили 20 июня 1893 года на месте мусорной свалки и выгона для скота по инициативе санитарного врача Петра Белоусова. Сегодня Центральный парк Тулы называют зелёными лёгкими города.

На территории парка находятся спортивные и детские площадки, скейт-парк, конноспортивный комплекс, экзотариум с редкими видами рептилий, аттракционы, пляж.

Тульский музей изобразительных искусств



Богатейшая для художественного музея в провинции коллекция насчитывает больше 23 тысяч объектов хранения. Среди экспонатов – работы Айвазовского, Тропинина, Шишкина, Сурикова, Поленова и многих других известных художников. Рядом расположено современное высокотехнологичное здание

фондохранилища, которое также открыто для посещения и где регулярно проводят выставки.

Адрес: улица Энгельса, 64

Заказать билеты и экскурсии можно на сайте музея.

Не знаем получилось ли у нас влюбить вас в Тульскую землю, но пробудить интерес – очень надеемся. На всякий случай в финале приведем несколько выражений, которые свойственны исключительно тулякам, владея которыми, вы будете на пару шагов ближе к пониманию и мироощущению Тульской области.

Куда сходить в Туле?

Экспозиция в старой аптеке рассказывает о более чем вековой истории самой популярной аптеки города, судьбах её владельцев и секретах фармацевтики рубежа XIX-XX веков. Вы увидите подлинную старинную аптечную посуду, сигнатуры, редкие медицинские инструменты.

Адрес: улица Металлистов, 19 и проспект Ленина, 25

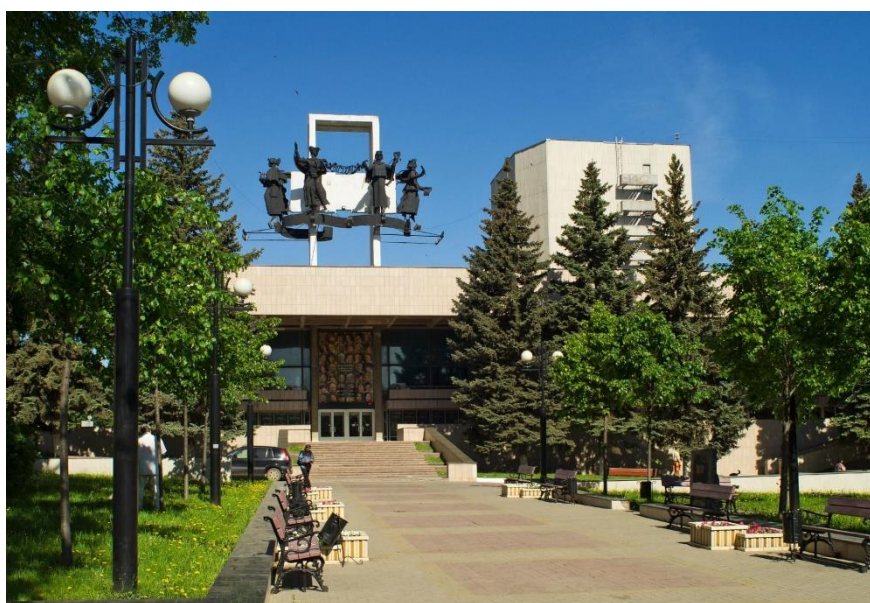
Заказать билеты и экскурсии можно на сайте Тульского историко-архитектурного музея.

В Туле также работают Камерный драматический театр, Театр юного зрителя, Театр кукол, Театр «Эрмитаж» и другие.

Тульский цирк, открытый в 1963 году, был полностью отреставрирован в 2016-м и с тех пор регулярно радует жителей и гостей города интересными шоу. Представления проходят по выходным.

Адреса: Тульский академический театр драмы – проспект Ленина, 34а, Тульский цирк – улица Советская, 96.

Что же еще посмотреть в Туле Драматический театр



История театра начинается в 1777 году, когда по случаю введения Тулы в

ранг губернского центра был показан первый спектакль «Так и должно». В 1787 году театр посетила императрица Екатерина II.

В 1938 году практически все главные действующие лица спектакля «Анна Каренина» были обвинены членами «шпионской организации» и арестованы, четверо расстреляны, среди них была исполнительница главной роли — Анна Томашевская. В годы Великой Отечественной войны театр не прекращал своей работы (за исключением периода осадного положения города). Почти каждый день давали по два спектакля, выезжали с концертами в воинские части и на передовую.

В 1970 году было построено новое здание театра, в котором он располагается до сих пор. Архитекторы — А. Красильников, А. Попов, В. Шульрихтер. Скульптурная композиция «Музы» на фасаде выполнена из металла А. Васнецовым совместно с И. Васнецовой и Д. Шаховским.

С 1989 по 2011 годы коллектив театра возглавлял ученик Георгия Товстоногова Александр Попов, в спектаклях которого играли Рима Асфандиярова, Виталий Базин, Владимир Башкин, Татьяна Демидова, Борис Заволокин, Николай Земцов, Николай Казаков, Владислав Коробкин, Михаил Матвеев, Евгения Пчёлкина и Софья Сотничевская.

В 1995 году театру присвоено звание «Академический». С 1995 по 2007 год на базе театра существовал филиал Ярославского театрального института, двадцать выпускников которого сейчас заняты в репертуаре.

В 2000 году театр стал лауреатом театрального конкурса «Окно в Россию». 9 сентября 2008 года перед главным входом в театр после капитального ремонта был открыт сквер с обилием фонтанов.

Памятник «Студенческий хвост»



Уникальный памятник расположен в студгородке Тульского государственного университета (Тульский государственный университет) напротив учебного корпуса №2 – **памятник Хвосту**.

Это 29-сантиметровая ящерица без кончика хвоста, держащую зачётку. Для изготовления скульптуры были переплавлены медные – те самые счастливые пятаки, которые лежали под пятками суеверных студентов и помогли им удачно сдать экзамены. Их потребовалось ровно 91 штука, а вес памятника – 10 килограммов.

Для успешной сдачи зачёта или экзамена надо погладить ящерку, подержать её за хвост или бросить монетку; перед защитой диплома — потереть зачётку; для устройства на хорошую работу — возложить цветы. Большая удача ждёт того, кто сфотографируется с талисманом.

Адрес: проспект Ленина, 84.

Тульский кремль



Один из двенадцати хорошо сохранившихся в России кремлей – памятник оборонного зодчества XVI века, построенный по указу Василия III. Экскурсия в Тульский кремль – это настоящее путешествие в древность. Экспозиция не только познакомит с историческими событиями и личностями, связанными с древней крепостью, но и расскажет жизни обитателей кремля в XVI-XVII веках.

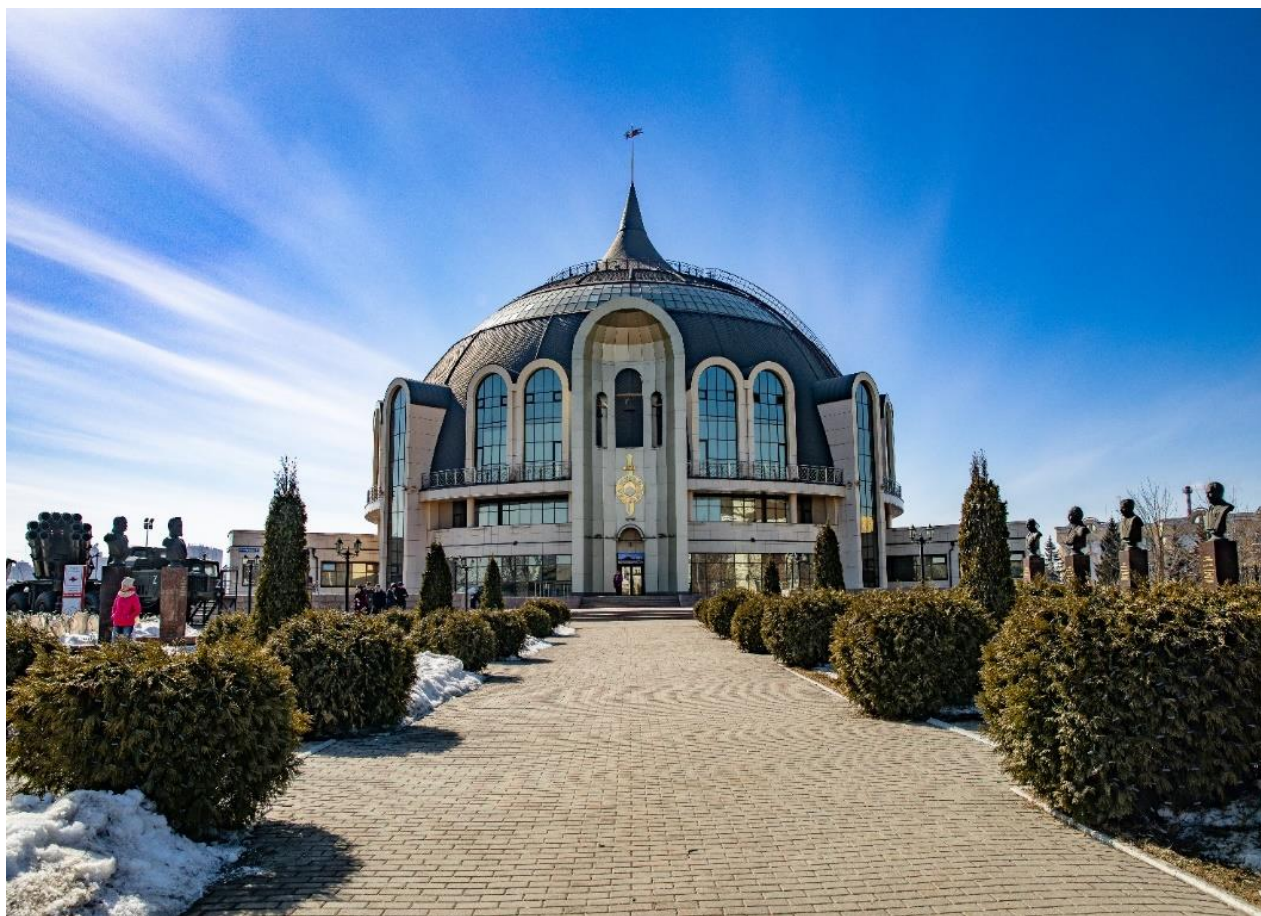
Отдельного внимания заслуживают прогулка по кремлёвским стенам, посещение торговых рядов, где можно

поучаствовать в мастер-классе по изготовлению главного тульского бренда – печатного пряника, а также чудесного кружевного храма Успения Пресвятой Богородицы.

Много интересного и вокруг кремля: прогуляйтесь по живописной Казанской набережной, загляните в музейный квартал на улице Металлистов, сфотографируйтесь с гигантским тульским пряником на площади Ленина.

Адрес: Кремль, вход с улицы Менделеевской.
Покупка билетов и заказ экскурсий на сайте музея Тульский кремль.

Музей оружия



Здание в форме богатырского шлема привлекает внимание туристов, а осмотр экспозиции начинается ещё до входа в него – во дворе представлена современная военная техника, которую производят в Туле.

Экспозиция выстроена в хронологическом порядке, оснащена многочисленными мультимедийными комплексами, которые дополняют мемориальные предметы. Множество интерактивных зон не дадут заскучать никому.

Адрес: улица Октябрьская, 2

Покупка билетов и заказ экскурсий: <https://ypmuseum.ru/>

Музей «Тульский пряник»



Главный тульский бренд, его история и современность во всей красе. В экспозиции – оригинальные документы конца XVIII века, старинные фотографии, личные вещи знаменитых пряничников, потертые деревянные доски, служившие годами. Но главное здесь – это сами пряники, по которым, словно по страницам летописи, можно прочитать историю Государства Российского. продегустировать и купить самые разные пряники себе и в подарок кому угодно.

Адрес: улица Октябрьская, 45б.

Заказ экскурсий и мастер-классов: <https://oldtula.ru/>

Музей Нимфозориум



Музей Нимфозориум содержательно выстроен вокруг «Левши» – самого цитируемого произведения Николая Лескова, которому удалось запечатлеть национальный миропорядок, создать, по сути, новый миф. Здесь вы увидите ту самую подкованную блоху!

г. Тула, улица Металлистов, 19.



11. ПОЛЕЗНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

СПРАВОЧНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

Рекомендованные отели

Название	Номер для бронирования	Адрес
АРМЕНИЯ https://armenia-hotel.ru	8(4872) 30–70–50	Тула, Советская ул., 47 (этаж 1)
АМАКС https://tula.amaks-hotels.ru	8(4872) 46 –70–26	Тула, Октябрьская ул., 1Е
СК РОЯЛ https://sk-royal.ru	8(4872) 25–55–51	Тула, Советская ул., 29
ЦЕНТР https://aparthotelcentr.ru	+7(905) 117–72–22	Тула, Тургеневская ул., 13, стр.1
КЕЙ ХОТЕЛ https://key-hotel.ru	8(4872) 52–25–25 +7 (903) 038–25–25	Тула, Советская ул., 58
Азимут Сити https://azimuthhotels.com/ru/tula/azimut-hotel-tula	8 (800) 302–19–60	Тула, Советская ул., 3
Тульский Левша отель-тульский-левша.рф	+7 (950) 913–11–16	Тула, Металлистов ул., 16А
Шерер http://www.yphotel.ru	+7 (962) 278–32–43 8(4872) 77–33–06	Тула, Металлистов ул., 25
На Каминского https://nakaminskogo.ru	8(4872) 30–78–17 +7 (903) 039–77–33	Тула, Каминского ул., 33

Практические советы

Официальный туристический портал Тулы и Тульской области

Полная информация о туристско-информационных центрах Тулы и городах Тульской области. Афиша городских мероприятий. Актуальный список кафе и гостиниц. visittula.com

Центр приема гостей

По выходным организует сборные экскурсии по центру города и выезды на осмотр важнейших туристических достопримечательностей.

Путеводители и карты с указанием музеев, театров, интересных городских локаций, мест проведения фестивалей и праздников, достопримечательностей. Организована продажа сувенирной продукции:

- ул. Демонстрации, 1А/1, +7 (800) 201-71-00; (920) 272-39-39 ежедн. 10.00-20.00, tulago.ru

Узнать последние новости, актуальную информацию о движении и ограничении транспорта на тульских улицах можно в средствах массовой информации: newstula.ru - портал «Тульские новости»;

- myslo.ru/news - сайт тульской газеты «Слобода» (новости и происшествия в городе и области, афиша культурных событий);

- 1tulatv.ru - сайт телеканала «Первый тульский»;
- tsn24.ru - Тульская служба новостей,

Экстренная помощь

- Единая служба спасения 112.
- Городская станция скорой помощи (справочная): +7 (4872) 31-90-77
- Служба спасения: +7 (4872) 25-01-12

Областные больницы

- Тульская областная клиническая больница. Справочная: +7 (4872) 48-66-30
Приемное отделение: +7 (4872) 48-60-63
- Тульская областная детская больница. Справочная: +7 (4872) 48-00-11,
Приемное отделение. Регистратура: +7 (4872) 48-00-33, +7 (4872) 48-00-20.

Помощь при травмах:

- Городская больница № 11 (ул. Чаплыгина, 13): +7 (4872) 45-52-23
- Больница медпомощи им. Д.Я. Ваныкина (ул. Первомайская, 13): +7 (4872) 31-05-68

Эвакуация автомобилей

Эвакуация автомобилей, вопросы при ДТП: УГИБДД УМВД России по Тульской области: +7 (4872) 32-45-02, +7 (4872) 32-45-00, +7 (4872) 32-45-10

Электрички

Москва – Тула

Электропоезд	Время отправления	Время прибытия	Время в пути
7047 Москва (Курский вокзал) — Тула (Московский вокзал) фирменный экспресс	06:57	09:35	2 ч 38 мин
6310/6309/6953 Новоиерусалимская — Тула (Московский вокзал)	07:09	10:28	3 ч 19 мин
6334/6333/6959 Шаховская — Тула (Московский вокзал)	09:57	13:15	3 ч 18 мин
741А Москва — Белгород ЭР«Ласточка»	11:46	14:03	2 ч 17 мин

Электропоезд	Время отправления	Время прибытия	Время в пути
743М Москва — Белгород ЭР«Ласточка»	14:10	16:36	2 ч 26 мин
6366/6365/6963 Новоиерусалимская — Тула (Московский вокзал)	14:57	18:37	3 ч 40 мин
745В Москва — Белгород ЭР«Ласточка»	15:46	18:01	2 ч 15 мин
7049 Москва (Курский вокзал) — Тула (Московский вокзал) фирменный экспресс	18:34	21:12	2 ч 38 мин
7041 Москва (Курский вокзал) — Тула (Московский вокзал) фирменный экспресс	20:10	22:51	2 ч 41 мин

Тула – Москва

Электропоезд	Время отправления	Время прибытия	Время в пути
7040 Тула (Московский вокзал) — Москва (Курский вокзал) фирменный экспресс	05:06	07:49	2 ч 43 мин
6954/6134/6133 Тула (Московский вокзал) — Волоколамск	06:19	09:50	3 ч 31 мин
7050 Тула (Московский вокзал) — Москва (Курский вокзал) фирменный экспресс	07:23	10:01	2 ч 38 мин
744В Белгород — Москва ЭР«Ласточка»	09:45	12:28	2 ч 43 мин
746В Белгород — Москва ЭР«Ласточка»	12:23	14:37	2 ч 14 мин
6962/6184/6183 Тула (Московский вокзал) — Шаховская	12:46	16:14	3 ч 28 мин

Электропоезд	Время от- правления	Время при- бытия	Время в пути
6964/6198/6197 Тула (Московский вокзал) — Новоиерусалимская	14:00	17:26	3 ч 26 мин
7048 Тула (Московский вокзал) — Москва (Курский вокзал) фирменный экспресс	17:00	19:37	2 ч 37 мин

Маршруты общественного транспорта Тулы

- Автобусный маршрут № 1
- Горельские выселки- Горелки-СТОА- кладбище №3
- Автобусный маршрут № 2
- Московский вокзал - пос. Лихвинка
- Автобусный маршрут №3
- «Суворовское училище - пл. Победы - Суворовское училище»
- Автобусный маршрут № 5
- Областной роддом - мкр. Левобережный
- Автобусный маршрут № 5-Л
- Областной роддом - ст-н «Металлург» - Областной роддом
- Автобусный маршрут № 7
- завод РТИ - завод Мелодия
- Автобусный маршрут № 8
- Автостанция «Восточная» - 18-й проезд
- Автобусный маршрут № 10 Л
- Иншинский - Тульский областной онкологический диспансер
- Автобусный маршрут № 11
- завод РТИ - пос. Октябрьский
- Автобусный маршрут № 11А
- Автостанция «Восточная» - д. Некрасово
- Автобусный маршрут № 12
- завод РТИ - птицефабрика «Тульская»
- Автобусный маршрут № 13
- Московский вокзал - Кладбище № 4 - ОАО «Тулачермет»
- Автобусный маршрут № 13А
- Московский вокзал - пос. Петелино
- Автобусный маршрут № 16
- Областной роддом - Московский вокзал
- Автобусный маршрут № 18
- ул. Ген. Маргелова - Новомедвенский пр-д (Технопарк)
- Автобусный маршрут № 21
- М. Гончары - Щегловская засека

- Автобусный маршрут № 21А
- д. Комарки - Площадка
- Автобусный маршрут № 23
- Областной диспансер - пос. Горелки
- Автобусный маршрут № 24
- М. Гончары- ОАО «Тулачермет» (верхние проходные)
- Автобусный маршрут № 25
- пос. Скуратово (пос. Угольный) - Тульский Областной Онкологический диспансер
- Автобусный маршрут № 26
- пос. Скуратово (пос. Западный) - мкрн. Петровский
- Автобусный маршрут № 27
- пос. Северный - пос. Западный- пос. Угольный
- Автобусный маршрут № 27А
- пос. Северный – пос. Плеханово
- Автобусный маршрут № 28
- пос. Косая Гора - ОАО «Тулачермет»
- Автобусный маршрут № 29
- ГУЗ Тульский областной клинический кардиологический диспансер – ГУЗ ТО Тульская областная клиническая больница
- Автобусный маршрут № 30Л
- пос. Озерный – Автовокзал
- Автобусный маршрут № 32Л
- Пряничная Слобода» - Тульский областной онкологический диспансер
- Автобусный маршрут № 34
- пос. Косая Гора – пос. Молодежный – Птицефабрика Тульская»
- Автобусный маршрут № 35Л
- Матвеевские дачи - пос. Михалково
- Автобусный маршрут № 36
- пос. Хомяково - мкрн. Петровский
- Автобусный маршрут № 38
- пос. Мясново (з-д Торгового оборудования) - пос. Басово-Прудный
- Автобусный маршрут № 39-А
- мкр. Северная Мыза – ст. Южная – Московский вокзал
- Автобусный маршрут № 40
- Завод РТИ – д. Бежка
- Автобусный маршрут № 44
- Площадка - пос. Рождественский
- Автобусный маршрут № 52В
- ТРЦ "МАКСИ" - пос. Нижние Присады
- Автобусный маршрут № 68
- Автовокзал - Онкологический центр
- Автобусный маршрут № 71
- п. Мясново (12 проезд) - п. Ударник

- Автобусный маршрут № 72
- мкр. Северная Мыза - Московский вокзал
- Автобусный маршрут № 76
- п. Южный - Прилепы
- Автобусный маршрут № 77
- д. Судаково – ст. Южная
- Автобусный маршрут № 83
- Верхнее Волохово - мкр. Петровский квартал
- Автобусный маршрут № 102
- Тула - пос. Шатск
- Автобусный маршрут № 124
- Тула - Болгово
- Автобусный маршрут № 125
- Тула - пос. Прилепы
- Автобусный маршрут № 136
- Московский вокзал-дер. Маслово
- Автобусный маршрут № 138
- Стадион Metallург - дер. Высокое
- Автобусный маршрут № 153
- Демидовский карьер – ст-н «Metallург» - Сеженский лес
- Автобусный маршрут № 156
- Тула - пос. Плеханово
- Автобусный маршрут № 157
- Тула - д. Слободка
- Автобусный маршрут № 158
- Тула - пос. Рассвет
- Автобусный маршрут № 161
- Тула - пос. Ленинский
- Автобусный маршрут № 162
- Тула - пос. Обидимо
- Автобусный маршрут № 166
- Тула - д. Берники
- Автобусный маршрут № 169
- Тула - Алешня
- Автобусный маршрут № 174
- Тула - Коптево
- Автобусный маршрут № 175
- Алешня - пос. Ленинский
- Автобусный маршрут № 181
- Тула – Струково
- Автобусный маршрут № 182
- Тула - Малахово

XVIII ВСЕРОССИЙСКАЯ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИЯ ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ (МКПУ-2025)

Локальная научно-техническая конференция
РОБОТОТЕХНИКА И МЕХАТРОНИКА (РиМ-2025)

Локальная научно-техническая конференция
УПРАВЛЕНИЕ В РАСПРЕДЕЛЕННЫХ И СЕТЕВЫХ СИСТЕМАХ (УРСС-2025)

Локальная научно-техническая конференция
**УПРАВЛЕНИЕ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ
ИМ. АКАДЕМИКА Е. А. МИКРИНА (УАКС-2025)**

Локальная научно-техническая конференция
**УПРАВЛЕНИЕ В ПЕРСПЕКТИВНЫХ НАЗЕМНЫХ ТРАНСПОРТНЫХ
СИСТЕМАХ (УПНТС-2025)**

Локальная научно-техническая конференция
**IV ВСЕРОССИЙСКАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
ИМ. Д. В. КОНОПЛЕВА «ПЕРСПЕКТИВЫ СОЗДАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ
СИСТЕМ ВЫСОКОТОЧНОГО ОРУЖИЯ» (ПСВО-2025)**

СПРАВОЧНИК УЧАСТНИКА

(15 – 20 СЕНТЯБРЯ 2025 г.)

Компьютерная верстка – М.С. Шевков

Принято 19.08.2025

Подписано в печать 25.08.2025

Формат бумаги 70x100^{1/16}. Бумага офсетная

Усл. печ. л. 16,1. Тираж 400 экз.

Заказ 111

Отпечатано в Издательстве ТулГУ
300012, г. Тула, просп. Ленина, 95